

DC 电子负载

PEL-3000AE 系列

使用手册

版本: 1.11



ISO-9001 CERTIFIED MANUFACTURER

GW INSTEK

本手册所含资料收到版权保护，未经固纬电子实业股份有限公司预先授权，不得将手册内任何章节影印，复制或翻译成其他语言。

本手册所含资料在印制之前已经过校正，但因固纬电子实业股份有限公司不断改善产品，所以保留未来修改产品规格，特性以及保养维修程序的权利，不必事前通知。

固纬电子实业股份有限公司
新北市土城区中兴路 7-1 号

目录

安全说明	4
产品介绍	8
PEL-3000AE 介绍	9
附件	10
外观	13
首次使用说明	21
操作	37
基本操作	40
基本设置	52
高级设置	59
步进分辨率设置	70
保护设置	73
系统设置	79
Go-NoGo	83
程序	86
序列	94
存储调取	110

功能菜单	125
功能菜单概述	126
程序	131
序列	139
OCP 测试自动化	157
OPP 测试自动化	164
BATT 测试自动化	171
MPPT	180
 外部控制	 195
模拟控制	196
BNC 触发输入/输出	212
 远程控制	 214
接口设置	215
 FAQ	 241
 附录	 242
更换滤尘器	243
GPIB 安装	244
PEL-3000AE 默认设置	245
机框控制接口	248

操作模式描述	251
操作区域	256
PEL-3000AE 规格	258
PEL-3000AE 尺寸	268
Certificate Of Compliance.....	269
索引	270

安全说明

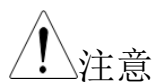
本章节包含操作和存储时必须遵照的重要安全说明. 在操作前请详细阅读以下内容,确保安全和最佳化的使用。

安全符号

这些安全符号会出现在本使用手册或仪器上。



警告:产品在某一特定情况下或实际应用中可能对人体造成伤害或危及生命。



注意: 产品在某一特定情况下或实际应用中可能对产品本身或其它产品造成损坏。



高压危险



请参考使用手册



接地端子



机架或底板端子



勿将电子设备作为未分类的市政废弃物处理。请单独收集处理或联系设备供应商

安全指南

通常



注意

- 勿将重物置于仪器上
- 避免严重撞击或不当放置而损坏仪器
- 避免静电释放至仪器
- 请使用匹配的连接线，切不可用裸线连接
- 请勿阻止或妨碍风扇通风
- 若非专业技术人员，请勿自行拆装仪器
- 该仪器不可用于测量 CAT II, III 和 IV
- 请勿用额定值不足的电源线更换可拆卸的主电源线。
- 设备需使用合适的电源线：
 - 电源插头：应获得国家批准；
 - 电源连接器：C13type；
 - 线：
 - 1) 电源线长度：小于 3 米；
 - 2) 导线横截面：至少 0.75 mm²
 - 电线类型：应符合 IEC 60227 或 IEC 60245（例如：H05VV-F、H05RN-F）或国家批准的要求。
- 仪器中包含的电源开关不被视为断开装置。电源插头用作断开装置。请勿将设备放置在难以断开设备插座或电源插头的位置。
- 如果未按规定使用设备，则设备提供的保护可能会受损。
- RS232/RS485、USB 和 GPIB 端口通过双重/加强绝缘与电源分开。

(测量等级) EN 61010-1:2010 规定了如下测量等级，该仪器属于等级 II

- 测量等级 IV：测量低电压设备电源
- 测量等级 III：测量建筑设备
- 测量等级 II：测量直接连接到低电压设备的电路
- 0：测量未直接连接电源的电路

电源



警告

- AC 输入电压范围:
100-120VAC/200-240VAC
(90-132VAC/180-250VAC)
- 频率: 47-63Hz
- 功率: 90VA Max
- 将交流电源插座的保护接地端子接地，避免电击触电

清洁

- 清洁前先切断电源
- 以中性洗涤剂 and 清水沾湿软布擦拭仪器。不要直接将任何液体喷洒到仪器
- 不要使用含苯，甲苯，二甲苯和丙酮等烈性物质的化学药品或清洁剂

操作环境

- 地点: 室内，避免阳光直射，无灰尘，无导电污染(下注)
- 温度: 0°C ~ 40°C
- 湿度: 0 ~ 85% RH
- 高度: <2000m

(污染等级) EN 61010-1:2010 规定了如下污染程度。该仪器属于等级 2

污染指“可能引起绝缘强度或表面电阻率降低的外界物质，固体，液体或气体(电离气体)”

- 污染等级 1: 无污染或仅干燥，存在非导电污染，污染无影响
 - 污染等级 2: 通常只存在非导电污染，偶尔存在由凝结物引起的短暂导电
-

- 污染等级 3: 存在导电污染或由于凝结原因使干燥的非导电性污染变成导电性污染。此种情况下, 设备通常处于避免阳光直射和充分风压条件下, 但温度和湿度未受控制
-

存储环境

- 地点:室内
 - 温度: -20°C ~ 70°C
 - 湿度: <90% RH
-

处理



勿将电子设备作为未分类的市政废弃物处理。请单独收集处理或联系设备供应商。请务必妥善处理丢弃的电子废弃物, 减少对环境的影响。

产 品 介 绍

该章节对 PEL-3000AE 的包装明细、首次使用说明以及前后面板和 GUI 进行了简单介绍。



PEL-3000AE 介绍	9
机型概览	9
主要特点	9
附件	10
包装明细	12
外观	13
前面板 (PEL-3031AE/PEL-3032AE)	13
后面板 (PEL-3031AE/PEL-3032AE)	17
显示	20
首次使用说明	21
开启和自检	21
负载默认设置	22
负载接线	22
负载线连接	25
使用前面板输入端子	26
远程补偿	27
固件升级	28
常规操作	30
帮助菜单	36

PEL-3000AE 介绍

PEL-3000AE 是一款经济的，独立的高性能直流电子负载，可测试多种不同电源。直流电子负载具有编程功能，完全能够模拟从基本静态到复杂动态的所有负载。PEL-3000AE 强大到可以模拟任何测试环境。

机型概览

型号	操作电压(DC)	电流	功率
PEL-3031AE	1V-150V	6A (低量程) 60A (高量程)	300W
PEL-3032AE	2.5V-500V	1.5A (低量程) 15A (高量程)	300W

主要特点

性能	• 高达 2.5A/μs (PEL-3031AE) 的快速响应 • 高分辨率 – 16 bit
特点	• 7 种操作模式: CC, CV, CR, CP, CC+CV, CR+CV, CP+CV • 正常和快速序列编程 • 软启动 • 动态模式 • OCP, OVP 和其它保护特点 • 远程补偿 • 积量器 • 机架式安装

接口

- USB, RS232/485, LAN 和 GPIB (选配)
- 外部电压或电阻控制
- 后面板触发输入/输出 BNC
- 模拟外部控制

附件

标配	料号	描述
		快速指南
	Region dependent	电源线
	61SF-062104N1	前端垫圈
		 Spring washer (M6) x2
	GTL-105A	远程感应线, 红色 x1, 黑色 x1

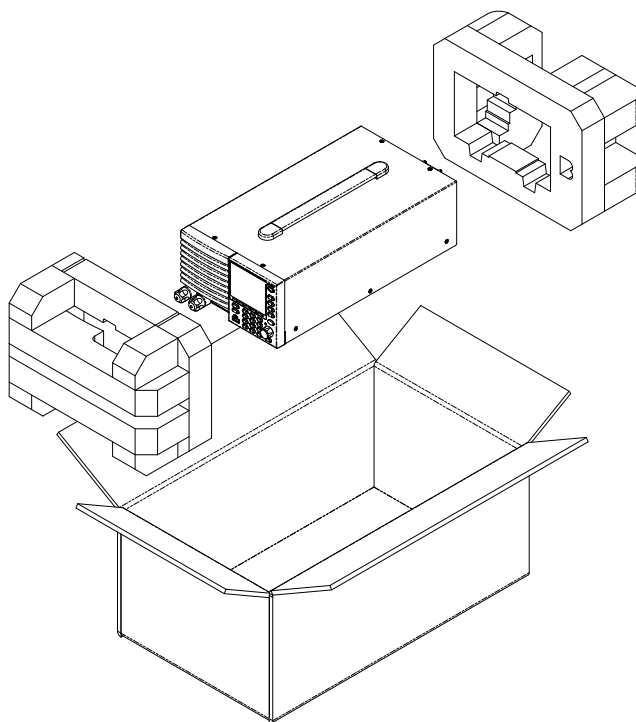
选配件	料号	描述
	GTL-248	GPIB 线, 2.0m
	GTL-246	USB 线, Type A - Type B
	PEL-010	滤尘器

PEL-004	GPiB 卡
GRA-414-E	Rack mount frame for PEL-3000 series(EIA)
GRA-414-J	Rack mount frame for PEL-3000 series (JIS)
GTL-259	RS232 cable with DB9 connector to RJ45
GTL-260	RS485 cable with DB9 connector to RJ45
GTL-261	Serial master cable + terminator, 0.5 meter.
GTL-262	RS485 slave cable

包装明细

使用前请检查包装明细

打开纸箱

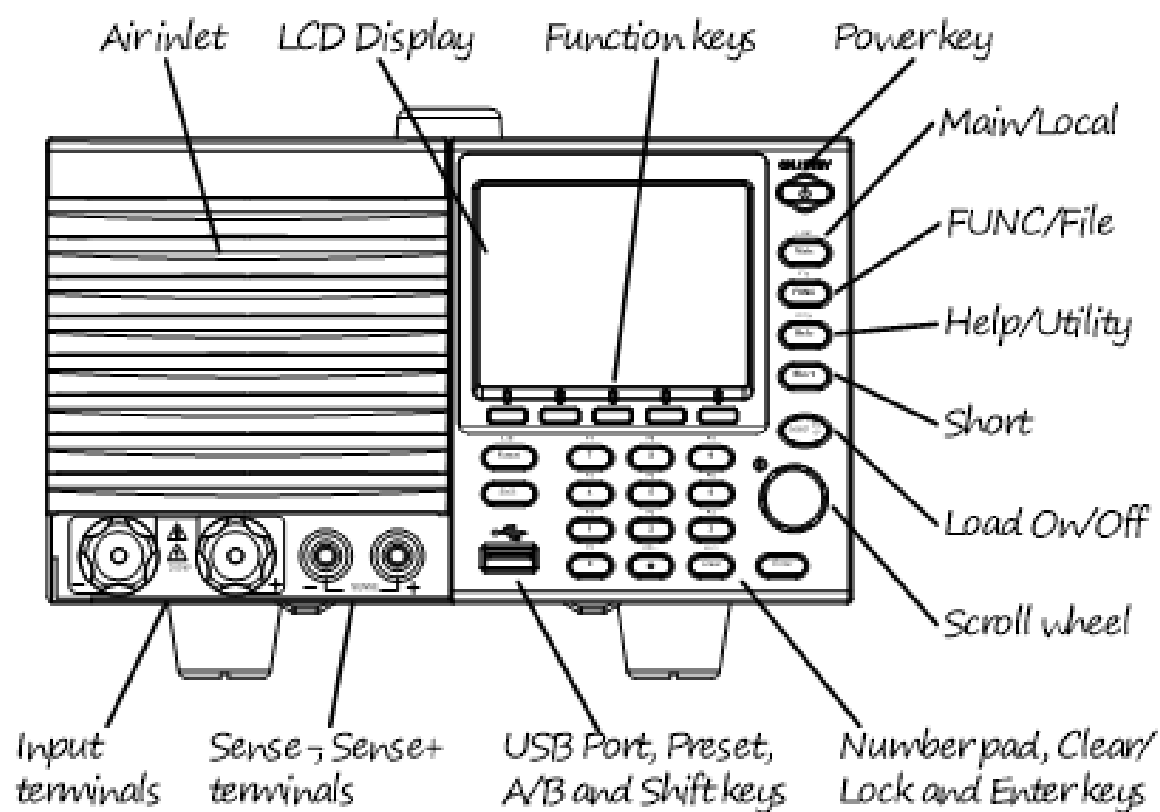


明细	(单台)	• 主机	• 电源线 x1 (依区域不同)
		• 快速指南	• 检验证书

外观

前面板

(PEL-3031AE/PEL-3032AE)



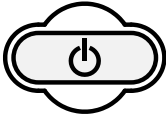
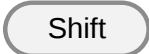
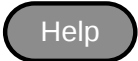
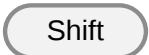
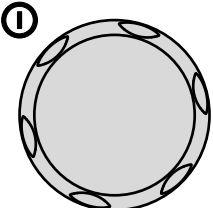
Air Inlet 进风口具有一个可移动滤尘器

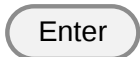
LCD display 3.5 英寸 LCD 显示屏

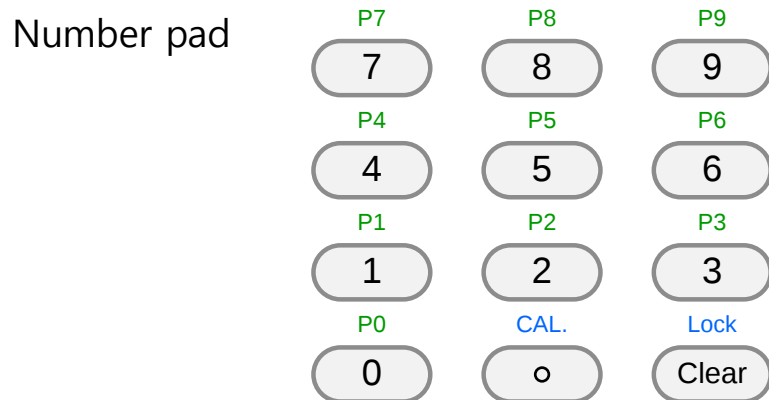
Function keys



功能键与屏幕底部的软菜单键一一对应

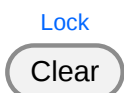
ON/STBY		开机或待机模式。使用后面板电源开关进行关机。
Main/Local	  + 	Main: 设置操作模式: CC, CV, CR, CP 模式. Local (Shift + Main): 使仪器从远程模式返回到本地模式
FUNC/File	  + 	FUNC: 设置编程功能、序列功能或其它特殊功能 File (Shift + FUNC): 进入文件系统
Help/Utility	  + 	Help: 进入帮助菜单 Utility (Shift + Help): 进入 utility 菜单
Short		按 Short 键模拟输入端短路 开启时 Short 键变亮
Load on/off		开启或关闭负载 开启时 Load On/Off 键变亮
Scroll wheel		使用可调旋钮浏览菜单系统或编辑参数。详情见 29 页。

Enter  按 Enter 键选择点亮菜单项

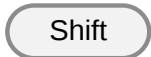


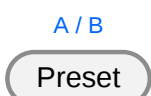
Number pad: 输入数值

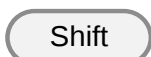
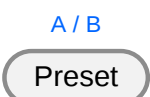
P0-P9 (Preset + Number keys): 存放 10 组预设值

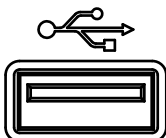
Clear/Lock  Clear: 清除当前参数值

Lock (Shift + Clear): 锁定前面板键和可调旋钮

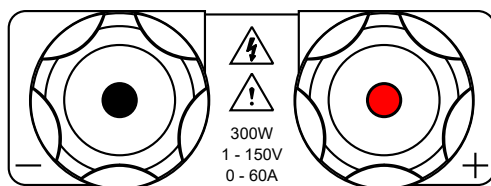
Shift  Shift: 与其他键同时使用，用于选择按键的第二功能

Preset  与数字键一起使用，用于保存或调取预设值 P0~ P9

 +  A/B 功能用于 CC 或 CR 静态模式下手动切换 Level A 至 Level B

USB Port  USB A 端口.用于保存和调取功能

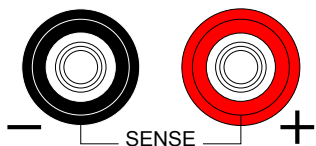
Front panel
input terminals



负端

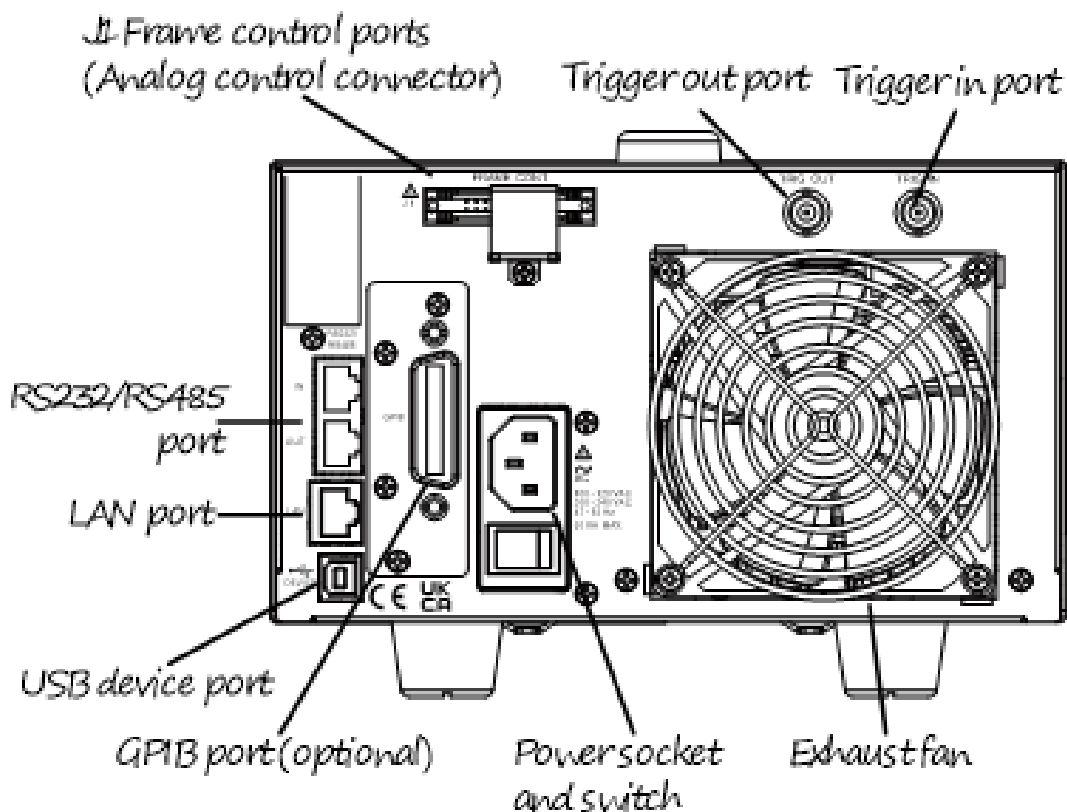
正端

Sense Ports



远程补偿端口。详见第 26 页。

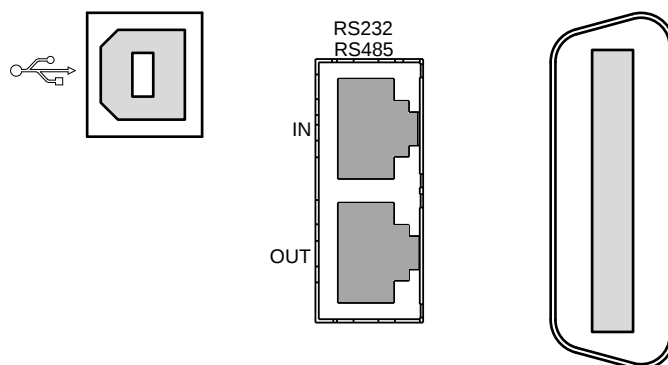
后面板 (PEL-3031AE/PEL-3032AE)



RS232/RS485 port USB B, RS232/RS485 和 GPIB 端口用于远程控制

GPIB port

USB B port

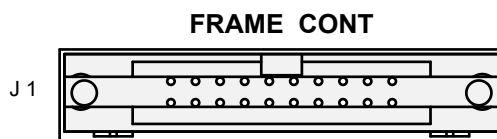


USB B 端口

RS232/RS485
RJ-45 port.

GPIB 24 pin
female (选配)

J1 Frame
control ports
(模拟控制连接
器)

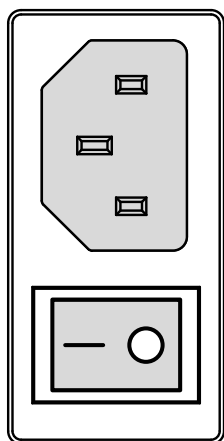


J1 接口用于执行外部控制和监测

Exhaust fan

排风扇用于排出机体热量。请确保风扇与遮挡物之间至少间隔 20cm

Power Socket

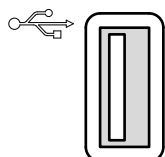


电源插座:
100-120V, 200-240V
47-63Hz.

开机/关机

Power Switch

USB A



USB A Slave 端口. USB 1.1/2.0

TRIG OUT



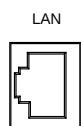
触发输出 BNC 端:
序列或动态操作过程中输出一个脉冲信号。触发信号具有至少 2 μ s 脉冲宽度和 500 Ω 阻抗的 4.5V 输出

TRIG IN



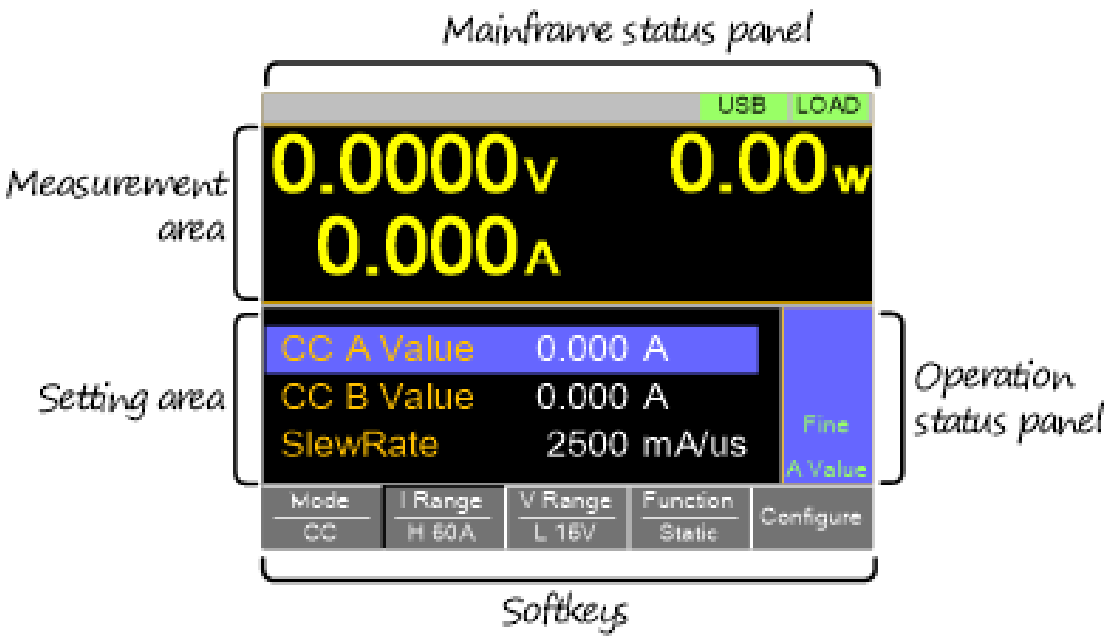
触发输入 BNC 端:
该终端用于已暂停的外部恢复序列

LAN port



用于远程控制 PEL-3000AE 的以太网端口。

显示



Setting Area	显示和编辑电流模式/功能设置
Measurement Area	显示电压，电流和功率值
Mainframe Status Panel	显示负载状态、远程控制和短路功能 图标为绿色时表示该功能关闭。功能开启后图标呈橘色。
Operation Status Panel	显示当前模式状态
Soft-keys	选择不同功能和参数

首次使用说明

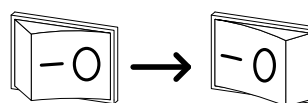
首次使用 PEL-3000AE 时需要安装机架套件、给仪器供电、恢复出厂默认设置以及检测固件版本。章节最后将介绍基本的操作步骤。

开启和自检

步骤

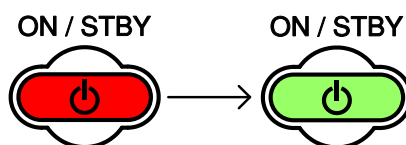
1. 将 AC 电源线插入电源插座

2. 开机
(O → -)



3. 如果未开机，按 On/Standby 键

- ON/STBY 键由红色变成绿色



4. 屏幕显示开机画面，并调取最后一次关机前的设置

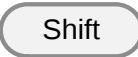


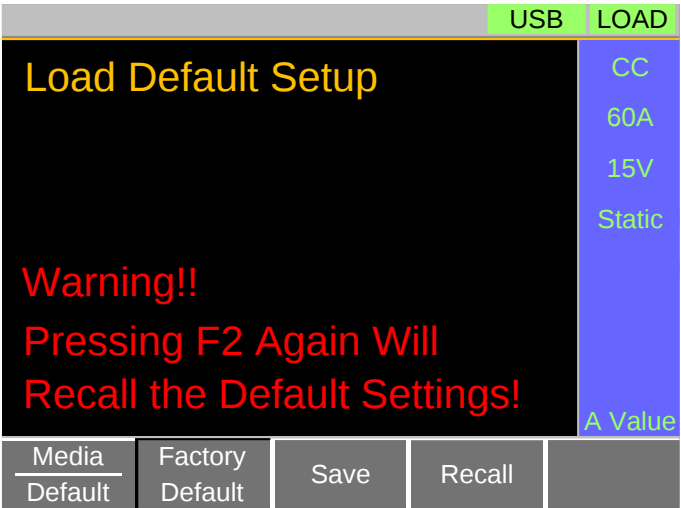
注意

如果 PEL-3000AE 未正常开机，请联系当地经销商。

负载默认设置

描述 首次使用 PEL-3000AE 时，请调取出厂默认设置。默认设置列表见 245 页。

- 操作
1. 按  +  .
选择 *Media/Default*[F1].
选择 *Factory Default*[F2].



负载接线

线规 与电源连接前，必须将线规考虑在内。负载线必须足够大，可以抵抗短路时产生的热量。电线型号、极性和长度都是需考虑的因素。

每根负载线压降不超过 2V。根据下表作出适当的选择。

AWG 线规	直径 mm	Ω / km	最大电流
8	3.2639	2.0605	73
9	2.90576	2.59809	64
10	2.58826	3.27639	55
11	2.30378	4.1328	47
12	2.05232	5.20864	41
13	1.8288	6.56984	35
14	1.62814	8.282	32

负载线电感

当使用 PEL-3000AE 时，必须考虑压降以及由负载线电感和电流变化引发的电压。电压的极端变化可能超过最低或最高电压限制。超过最大电压限制会使 PEL-3000AE 损坏。

使用如下的公式计算产生的电压值。

$$E = L \times (\Delta I / \Delta T)$$

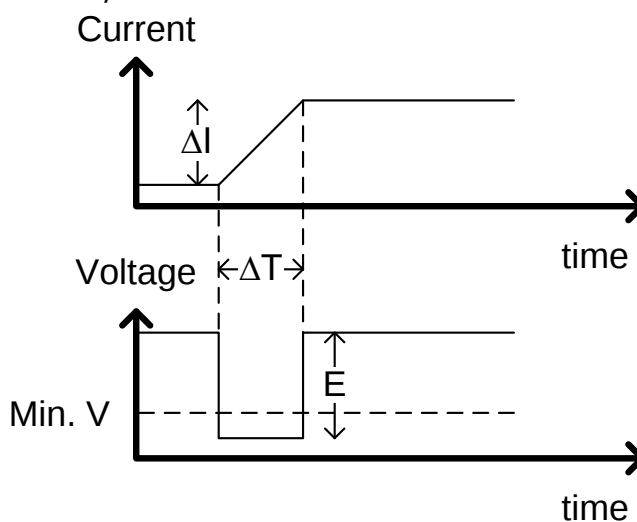
E=产生的电压值

L=负载线电感

ΔI =电流变化(A)

ΔT =时间(us)

负载线电感(L) 约为 1uH /m。 ($\Delta I / \Delta T$) 为转换率 A/us



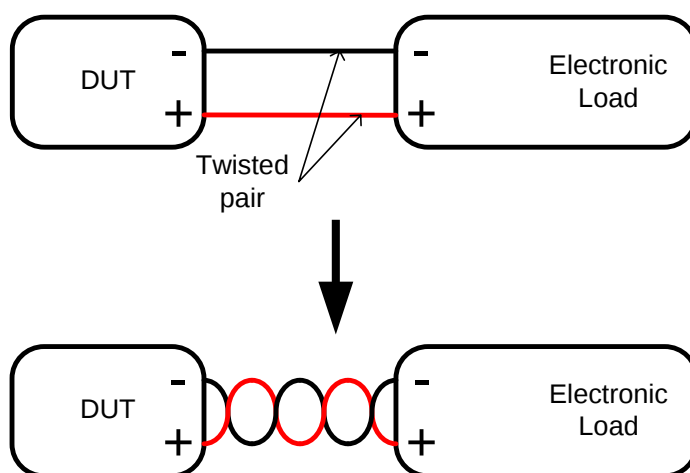
上图显示出电流对电压的影响

限制负载线电感

两种方式可以降低负载线电感。

1. 尽可能缩短负载线长度和将正负负载线扭合在一起。
2. 在切换 CR 和 CC 模式时，通过限制转换率或响应速度限制电流变化。

负载线扭合位置显示“Twisted pair”



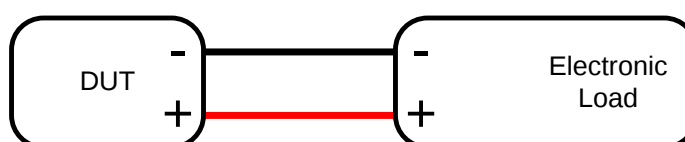
负载线连接

描述 PEL-3000AE 的前面板有输入端子。

所有负载连接请严格按照操作进行，确保人身和仪器安全。

连接 PEL-3000AE 与待测物连接时，确保二者极性一致。

确保最大输入电压不超过 150V (PEL-3031AE).



如果输入端极性接反，当检测到的反向电压超过-0.3V 时反向电压保护功能跳脱。



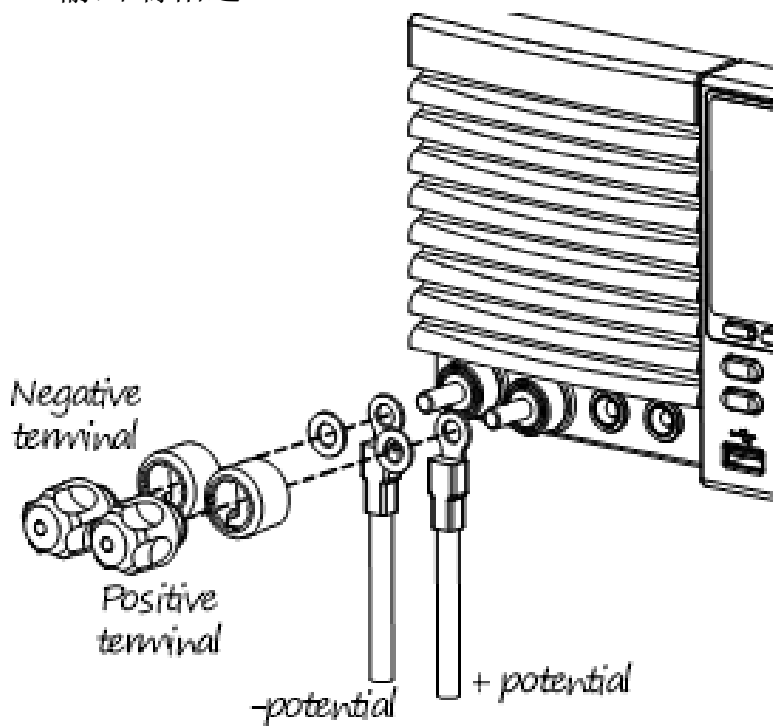
开机后请勿再触摸输入端



输入端极性接反会损坏待测物或 PEL-3000AE.

使用前面板输入端子

描述	前面板输入端子的特性是极性不同，接受 M6 的压接端子
步骤	1. 后面板上关闭电源或将仪器置于待机模式 2. 将待测物的电源关闭. 3. 负载线与输入端相连: • 将电子负载的正 (+) 输入端与被测物的高电势输出端相连. • 将电子负载的负 (-) 输入端与被测物的低电势输出端相连。



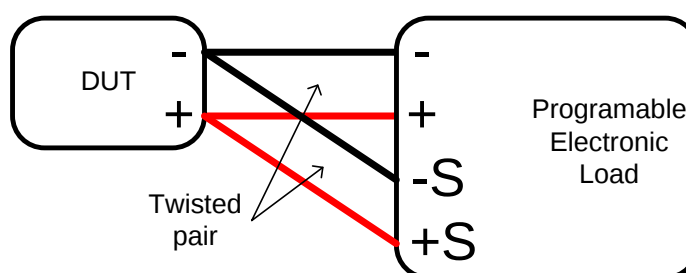
远程补偿

描述

远程补偿用于电缆补偿。电缆越长，其潜在的电阻和电感越大。因此，短电缆最好。对于大电阻导线，可扭合电缆减小电感以及使用 V_{sense} 端子补偿负载导线的压降。在 CV, CR 或 CP 模式下非常有用。

步骤

1. 后面板上关闭电源或将仪器置于待机模式
2. 将待测物的电源关闭
3. 将被测物与负载端连接, 详见 21 和 24 页
4. Sense 线与 sense 端连接:
 - 将正 sense 端(+S)与被测物的高电势输出端相连
 - 将负 sense 端(-S)与被测物的低电势输出端相连

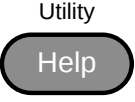


连接 sense 线前确保负载已与被测物连接。只有 sense 线与被测物连接后，负载才显示在 sense 端。温度过高将导致内部熔断器进入高阻抗状态。此时，任何测量值都是错误的。返回正常操作温度时才可以再次使用仪器。

固件升级

描述 用户可升级 PEL-3000AE 固件。使用 PEL-3000AE 前，请在 GW Instek 网站或当地经销商处下载最新固件。

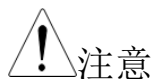
系统版本 固件升级前，请检查固件版本。

- 操作**
1. 按  +  .
 2. 选择 *System/Info*[F1].
 3. 屏幕显示系统信息
 - 型号: PEL-3000AE model number.
 - 序列号: XXXXXXXXX
 - 固件版本: X.XX.XXX.
 - 网址.
 4. 按 *System*[F1]选择 *Memo* 查看其它系统信息



升级固件

1. 将 U 盘插入 USB 端口。确保固件文件存放在 U 盘根目录下
 2. 按  +  .
 3. 选择 USB Media[F1] 软键
 4. 按 File Utility[F5] 软键
 5. 选择 *.UPG 升级文件，按 Select[F1] 两次。首次选择文件，再次进行确认
 6. 升级完成后重启
-

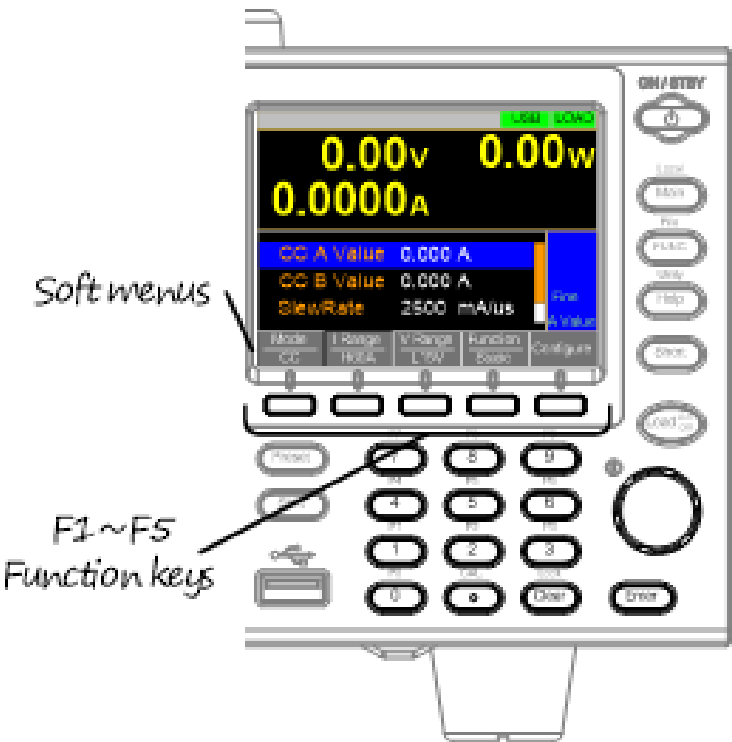


正在读取固件或升级时，请勿关机或拔掉 U 盘。

常规操作

下列约定贯穿于整个用户手册。阅读下列约定后对于如何使用前面板键操作 PEL-3031AE 菜单系统将有基本认识。

软菜单键 屏幕底部 F1~F5 功能键与上方软菜单键一一对应。



选择子菜单

Configure

按类似的软菜单键进入菜单

切换参数或状态

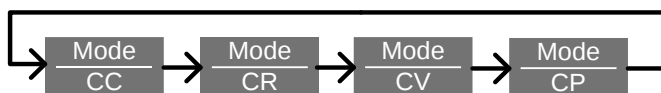
Function/Item

Mode
CC

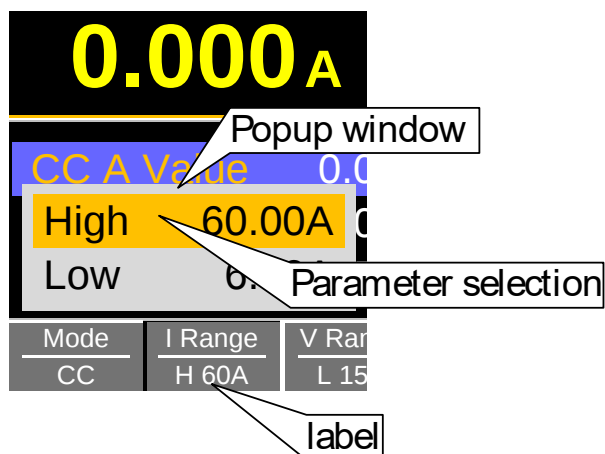
Parameter or State

功能/项目位于图标的上方，可选设置或模式位于图标下方。

重复按相关功能键(F1-F5) 循环显示每组设置。例如，重复按 *Mode* 软菜单键将循环显示 CC, CR, CV 和 CP 模式



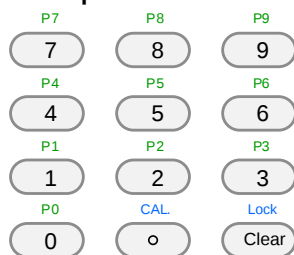
对于某些参数，会以弹出式窗口的形式显示，其选择设置的方式相同。重复按相关功能键(F1-F5) 将循环显示每组设置。此设置值也会反映在图标上。



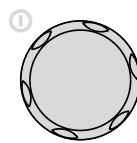
参数输入

可调旋钮、输入键和数字键用于编辑参数值。

Number pad

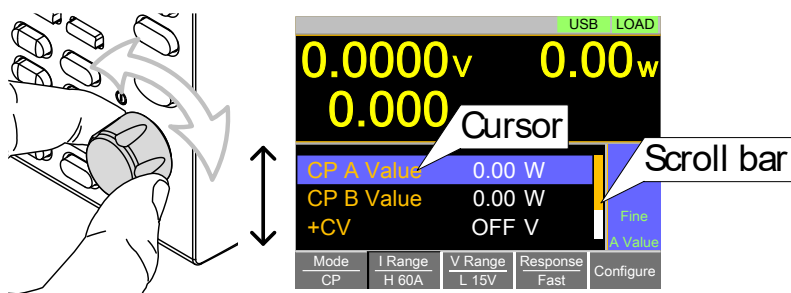


Scroll wheel

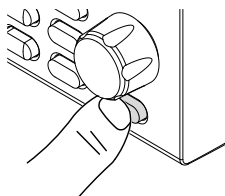


Enter key

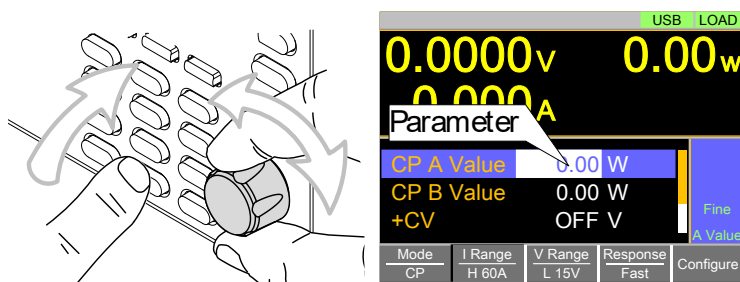
1. 使用可调旋钮将光标移至期望参数的位置
- 参数较多时会出现滚动条



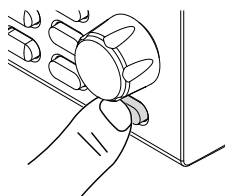
2. 按 Enter 键选择参数。此时参数呈亮白色



3. 然后使用数字键盘* 或可调旋钮**编辑参数值



4. 再按 Enter 键确认编辑



清除数值*

*使用数字键盘编辑参数时，按 **Clear** 键还原上一个数值

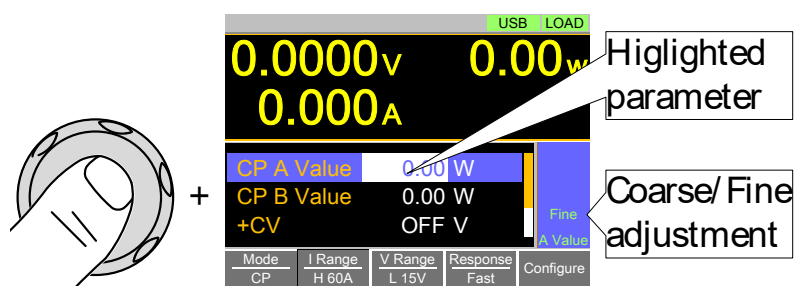
使用可调旋钮编辑参数**

**使用可调旋钮编辑参数时，仅需转动旋钮即可。顺时针增加，逆时针减小

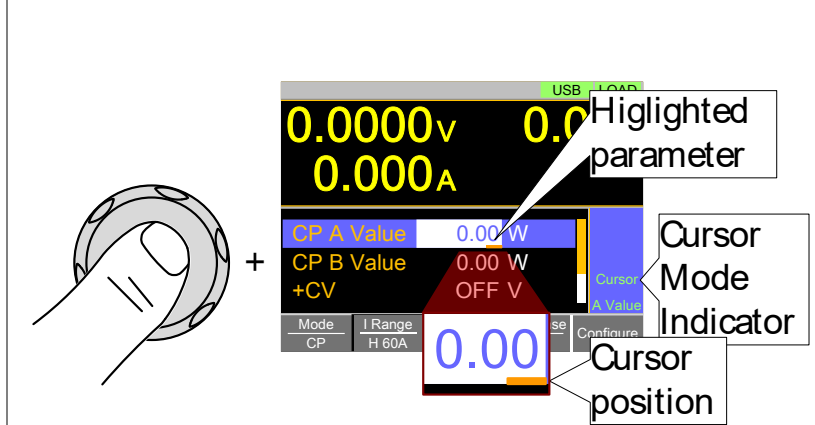
选中参数后，按可调旋钮改变步进分辨率。两种步进分辨率可选：步进模式和光标模式。

步进模式:默认步进分辨率 (操作状态面板显示 *Fine* 或 *Coarse*)

选中参数后（上述第三步），按可调旋钮切换粗/微调步进分辨率。详情见第 70 页



光标模式：使用前必须先开启。选中参数后，按可调旋钮设置步进分辨率。橘色线标注当前所选位数。重复按可调旋钮移至下一数位。详情见第 69 页

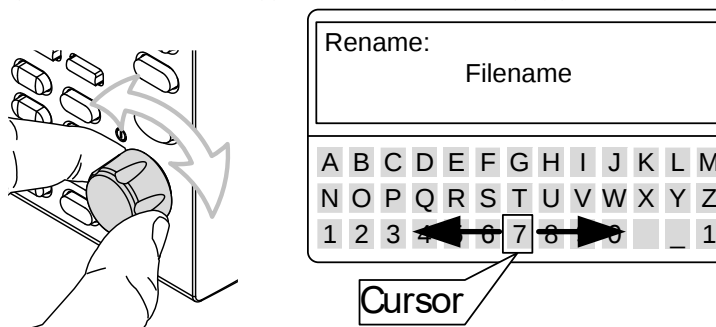


输入字符

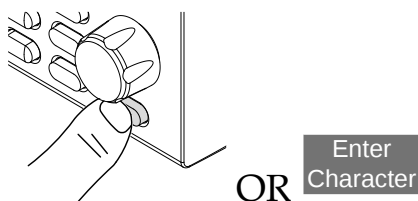
重命名文件，创建备忘录或注释时，需要输入字符。

- 仅限字母、空格[]、下划线[_]和负号[-]

1. 使用可调旋钮将光标移至期望字符



2. 按  键或 *Enter Character*[F1] 选择字符



3. 按 *Back Space*[F2]删除字符

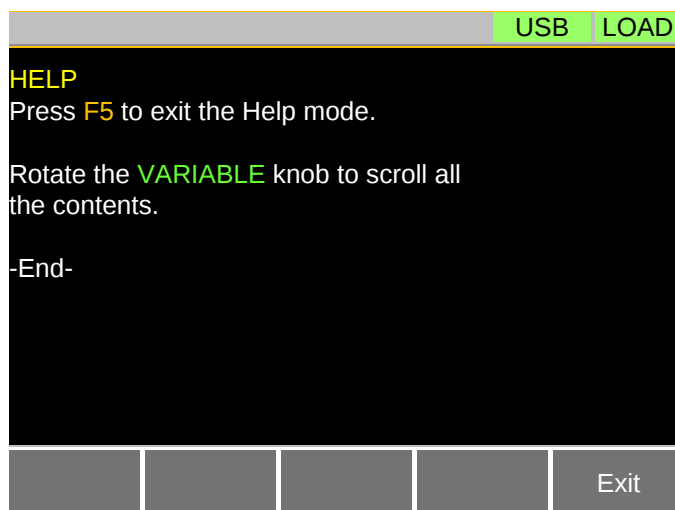
4. 按 *Save*[F3]保存文件名或备忘录

帮助菜单

按下任何功能键或打开菜单，帮助键可用于显示详细描述。

帮助选项

1. 按下任何功能键或软菜单键
2. 按  显示帮助内容
3. 使用可调旋钮浏览帮助内容
4. 按 *Exit*[F5]键退出帮助菜单



操作

基本操作	40
CC 模式.....	40
CR 模式.....	42
CR 单位.....	44
CV 模式.....	44
CP 模式.....	46
+CV 模式.....	47
开启负载.....	49
短路负载.....	50
Short 键设置.....	51
锁定前面板控制.....	51
基本设置	52
选择切换功能.....	52
选择动态模式的显示单位.....	55
选择动态模式的切换时间.....	56
转换率.....	56
CV/CP 模式响应速度.....	57
高级设置	59
软启动设置.....	59
Von Voltage 设置.....	60
Von Voltage 准位.....	60
Von Voltage 锁存.....	61
Von Voltage 延迟.....	62
计时器功能.....	62
计时.....	62
截止时间.....	63
自动负载设置.....	64
Load Off (Mode) and Load Off (Range).....	65
安全短路.....	66

短路功能启用/ 禁用.....	66
锁定前面板控制.....	67
输入/输出触发设置.....	68
触发输入状态	68
触发输入延迟	68
触发输出状态	68
触发输出宽度	69
步进分辨率设置	70
光标模式设置	70
步进模式设置	71
保护设置	73
OCP.....	73
OPP.....	74
UVP.....	76
OVP.....	77
UnReg	78
系统设置	79
声音设置	79
扬声器设置	79
报警声设置.....	80
屏幕设置	80
对比度和亮度	80
控制设置	81
语言设置	81
Go-NoGo	83
设置 Go-NoGo 限制.....	83
运行 Go-NoGo 测试.....	84
程序	86
程序概述	86
创建一个程序	88
创建一个程序链.....	91
运行程序或程序链.....	92
序列	94
正常序列	94
时间编辑设置	98
数据编辑设置	99

运行正常序列	100
快速序列	102
时间编辑	106
数据编辑设置	107
运行快速序列	108
存储调取	110
文件结构	110
文件类型	111
存储文件至内存	113
存储文件至 U 盘	114
从内存调取文件	117
从 U 盘调取文件	118
调取内存安全设置	120
文件应用	121
预设	122
快速预设保存	122
快速预设调取	123
默认设置	123
出厂默认设置	123
用户默认设置	124

基本操作

PEL-3000AE 支持 7 种主要操作模式:

CC, CC+CV;

CR, CR+CV;

CV;

CP, CP+CV

CC 模式

描述	定电流模式下，负载单元根据所设置的值吸入电流量。无论电压如何变化，电流保持不变。 CC 模式详情见第 251 页
----	---



警告

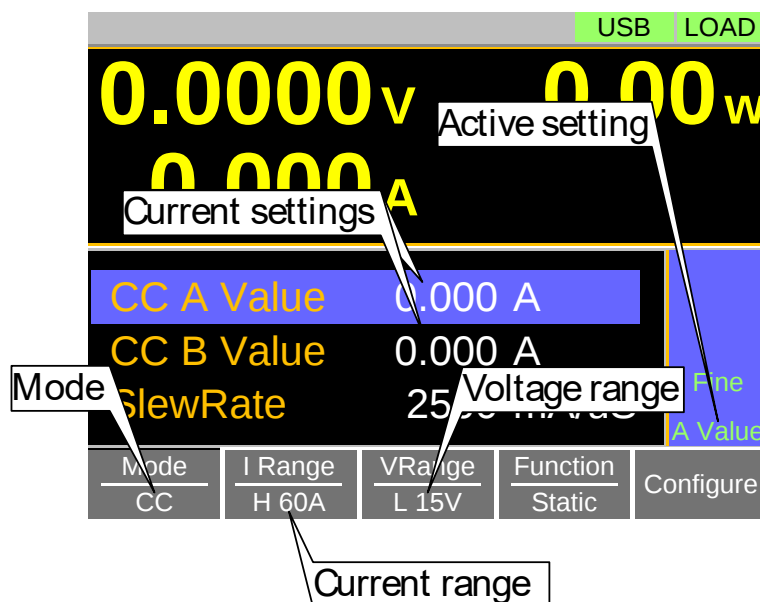
如果在负载开启时改变模式或档位，负载将自动关闭。

操作

1. 关闭负载
2. 按 .
3. 按 *Mode[F1]* 软键选择 CC 模式
4. 按 *I Range[F2]* 软键选择电流档位
档位: 高, 低
5. 按 *V Range[F3]* 软键选择电压档位
档位: 高, 低

6. 使用可调旋钮和数字键盘设置电流参数
 - 对于静态模式，设置 *CC A Value* 和/或 *CC B Value*.
 - 对于动态模式，设置 *Level1* 和 *Level2*.
 - 最大和最小电流值与所选档位有关
7. 将 CV 模式加至 CC 模式(CC+CV), 见第 47 页
8. 其余基本设置如转换速率和切换方式设定见第 51 页

显示



注意

CC 模式基本设置完成。更多设置选项见第 52 页

电流和电压档位仅适合 CC,CV&CP 模式。对于 CR 模式，电压档位和电导/电阻档位是与其它模式分开的

CR 模式

描述 定电阻模式下，负载单元通过改变电流值维持在定电阻负载。CR 模式设置单位使用 Ω （电阻）或西门子 S（电导）。CR 模式详见 252 页



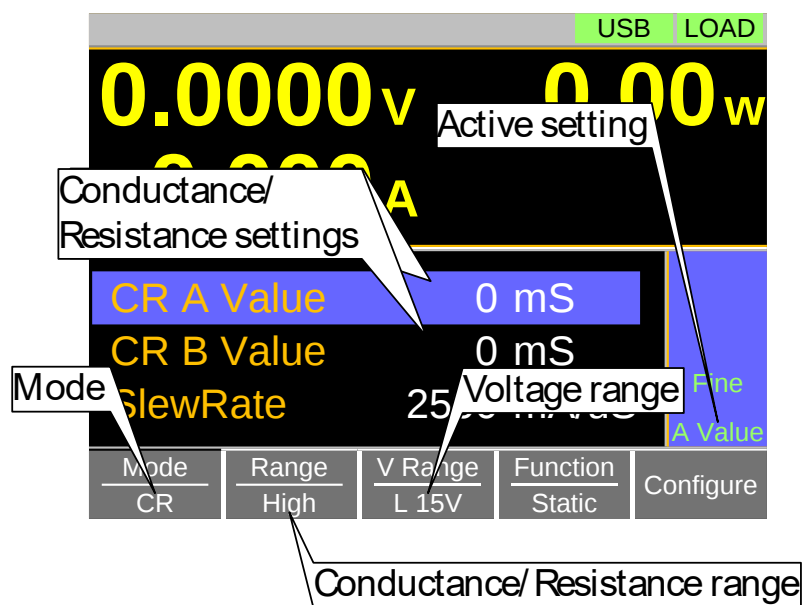
警告

如果在负载开启时改变模式或档位，负载将自动关闭。

操作

1. 关闭负载
2. 按 .
3. 按 *Mode[F1]* 软键选择 CR 模式
4. 按 *Range[F2]* 软键选择档位
档位: 高, 低
5. 根据上述选择的档位, *V Range[F3]* 软键显示电压档位
6. 使用可调旋钮和数字键盘设置电阻或电导参数
 - 对于静态模式, 设置 *CR A Value* 和/或 *CR B Value*
 - 对于动态模式, 设置 *Level1* 和 *Level2*
 - 最大和最小电导值/电阻值与所选的电导/电阻档位有关
7. 将 CV 模式加至 CR 模式 (CR+CV), 见第 47 页
8. 其余基本设置如转换速率和切换模式设定见第 51 页

显示



注意

CR 模式基本设置完成。更多设置选项见第 52 页

CR 模式电压档位和电导/电阻档位与其它模式是分开的

CR 单位

描述	CR 设置单位为欧姆(Ω)或毫西门子(mS)
操作	1. 关闭负载 2. 按  > <i>Configure</i>[F5] > <i>Other</i>[F2] a 设置 <i>CR Unit</i> 档位: Ω, mS

CV 模式

描述	定电压模式下，负载单元维持一个恒定电压。 CV 模式可以设置定电压电平。更多 CV 模式请 见附录第 255 页
----	--

 警告	如果在负载开启时改变模式或档位，负载将自动关闭
--	-------------------------

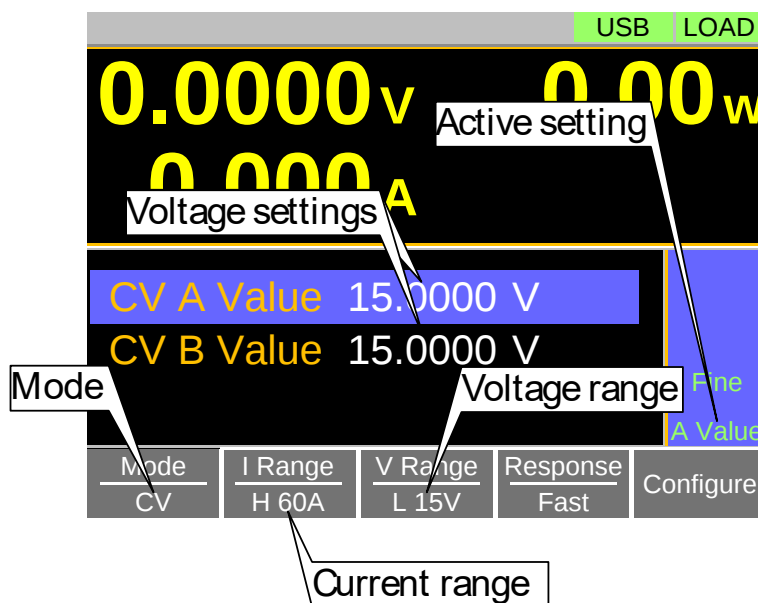
操作	1. 关闭负载 2. 按 . 3. 按 <i>Mode</i>[F1] 软键选择 CV 模式 4. 按 <i>I Range</i>[F2] 软键选择电流档位 档位: 高, 低 5. 按 <i>V Range</i>[F3] 软键选择电压档位 档位: 高, 低
----	---

6. 使用可调旋钮和数字键盘设置电压参数

- 设置 CV A Value 和/或 CV B Value
- 最大和最小电压值与所选电压档位有关

7. 其余基本设置如响应设置，详见第 51 页

显示



注意

CV 模式基本设置完成。更多设置选项见第 52 页。

电流和电压档位仅适合 CC, CV&CP 模式。对于 CR 模式，电压档位和电导/电阻档位是与其它模式分开的。

CP 模式

描述	定功率模式下，负载单元通过改变电流值维持在一个恒定功率。详情见附录第 253 页
----	--

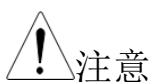
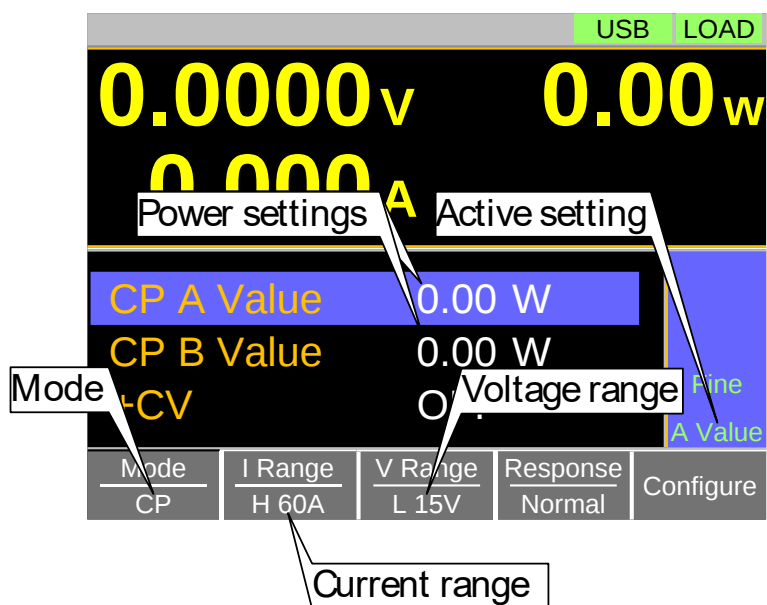


警告	如果在负载开启时改变模式或档位，负载将自动关闭
----	-------------------------

操作

1. 关闭负载
2. 按 .
3. 按 *Mode*[F1] 软键选择 CP 模式
4. 按 *I Range*[F2] 软键选择电流档位
档位: 高,低
5. 按 *V Range*[F3] 软键选择电压档位
档位: 高,低
6. 使用可调旋钮和数字键盘设置功率参数
 - 设置 *CP A Value* 和/或 *CP B Value*
 - 最大和最小功率值与所选电流档位有关
 - 对于静态模式，最后一次设置的参数将处于“激活”设置状态，显示在操作状态面板
7. 将 CV 模式加至 CP 模式(CP+CV), 见第 47 页
8. 其余基本设置如响应设置，详见第 51 页

显示



注意

CP 模式基本设置完成。更多设置选项见第 52 页

电流和电压档位仅适合 CC,CV&CP 模式。对于 CR 模式，电压档位和电导/电阻档位是与其它模式分开的

+CV 模式

描述

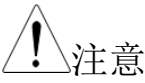
CV 模式可以加至 CC, CR 和 CP 模式

- +CV 设置适合所有模式

操作

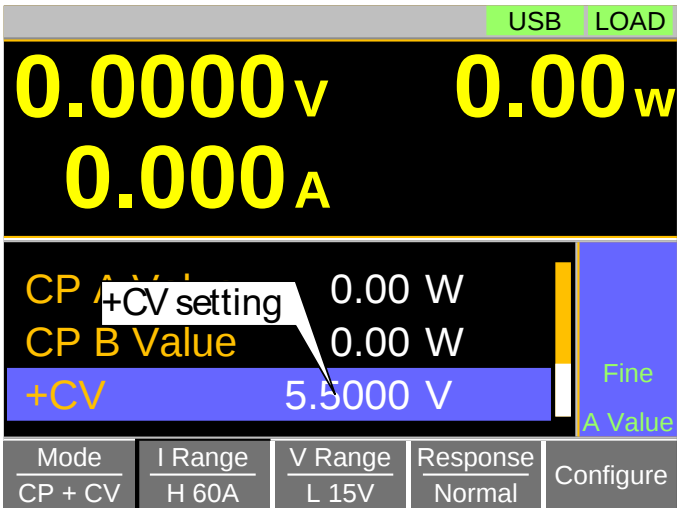
1. 关闭负载
2. 按 **Main** 返回电流模式的主菜单
3. 设置 +CV 电压准位（可能需要向下滚动视窗进行+CV 设置和+CV 响应速度）
档位： OFF ~ 额定电压+2%

+CV 设置:慢，快



确保输入电压超过用户自定义的 CV 准位

显示



+CV 设置适合所有操作模式

例如: +CV 设定加入 CR 模式将会转入到+CV 设定在 CC 和 CP 模式



外部控制不能进行+CV 设置

开启负载

描述

1. 按  键开启/关闭负载
 - 负载开启后,  键呈橘色
 - 负载开启后, 主机状态面板上的 LOAD 图标呈橘色



注意

- 启动时负载自动打开。参见第 63 页
- 远程控制可开启负载, 见编程手册
- 外部控制可开启负载, 参见第 205 页
- 默认情况下, 如果档位或操作模式(CC, CV, CR, CP)改变负载会自动关闭。禁用此功能, 将 *Load Off (Mode)* 和 *Load Off (Range)* 设置为关闭。详见第 65 页

显示



短路负载

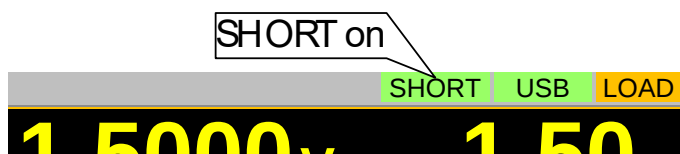
描述 Short 键用于模拟负载输入端的短路状态。短路状态设置步骤如下：

- CC 模式下，将电流设置到最大值
- CR 模式下，将电阻设置到最小值
- CV 模式下，将电压设置到最小值
- CP 模式下，将功率设置到最大值
- 负载短路时，外部控制器也发送一个短路信号，详情见第 197 页

操作

1. 按  键开启/关闭短路功能
 - 短路功能开启后， 键呈红色
 - 短路功能开启后，显示 Short 图标

显示



Short 键设置

- 描述 Short 键可设为 Toggle 或 Hold. 默认为 Toggle.
- Toggle: 按 Short 键开启或关闭短路功能
 - Hold: 按住 short 键短路负载

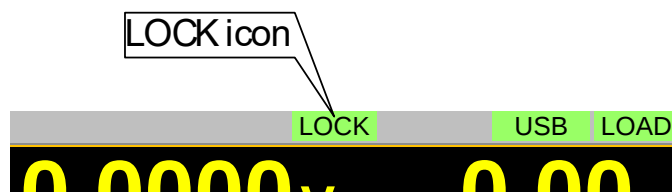
- 操作
1. 按  > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 *Short 键*
档位: Toggle, Hold

锁定前面板控制

- 描述 锁定前面板按键和可调旋钮以防设置被更改

- 操作
1. 按  +  ^{Lock} 锁定和解锁按键
- 按键锁定时, 主机状态面板显示 LOCK
 - 负载开启时,  键不能锁定

显示



基本设置

基本设置为各操作模式的常见设置。在选择一个基本操作模式(CC, CR, CV 或 CP)后, 需要设置转换速率, 切换模式, 响应速率和其它常见参数。

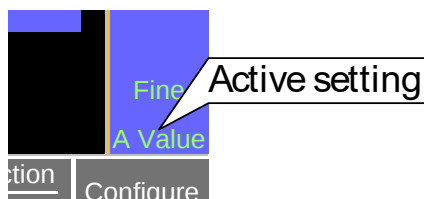
选择切换功能

描述

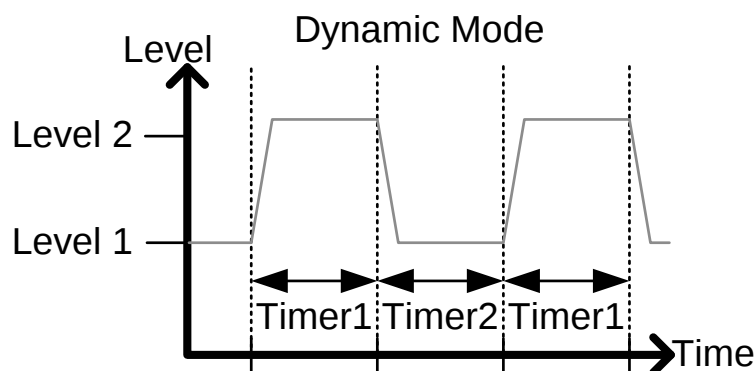
PEL-3000AE 有两种切换模式, 静态模式和动态模式。该功能允许 PEL-3000E 在两种预设电平之间切换。静态模式下仅可手动切换两种电平, 动态模式可以定时自动切换。

- 静态模式: A Value, B Value
- 动态模式: Level1, Level2

设置为静态模式后, 每次仅能开启一个值 (A Value 或 B Value), 显示在操作状态面板上



设置为动态模式后, 根据 Timer1 和 Timer2 参数在 Level1 和 Level2 之间切换, 如下所示。



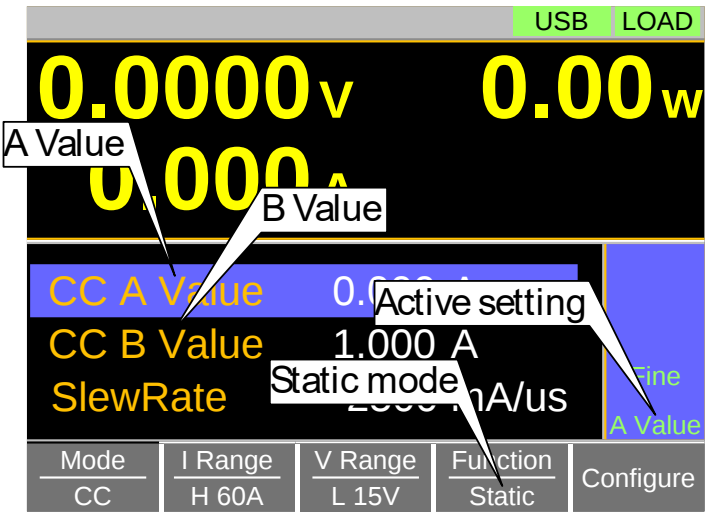
注意

动态模式不适用于 CV 或 CP 模式

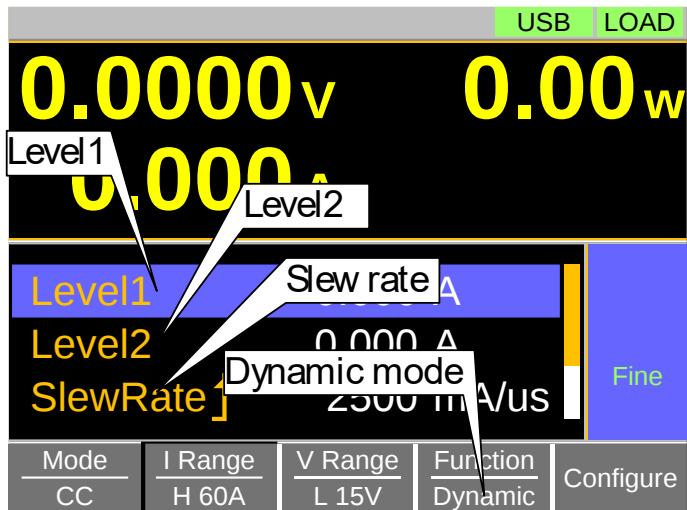
操作

1. 关闭负载
2. 按 .
3. 按 *Function*[F4] 软键 选择动态或静态模式
 - CC 和 CR 模式可设置不同的切换模式
4. 动态模式下，使用可调旋钮和数字键盘设置 Timer1 和 Timer2 参数
 - Timer1 设置 Level1 工作时间
 - Timer2 设置 Level2 工作时间
 - 设置计时器时需要考虑转换率的设置
 - 动态切换频率通过 TRIG OUT BNC 输出。参见第 66 页打开或设置触发
 - 按  +  ^{A / B} 键选择“开启”设置是 A Value 或 B Value
 - “active”值显示在操作状态面板
 - 切换 A Value 和 B Value 时负载处于“开启”状态

显示:
静态模式



显示:
动态模式



选择动态模式的显示单位

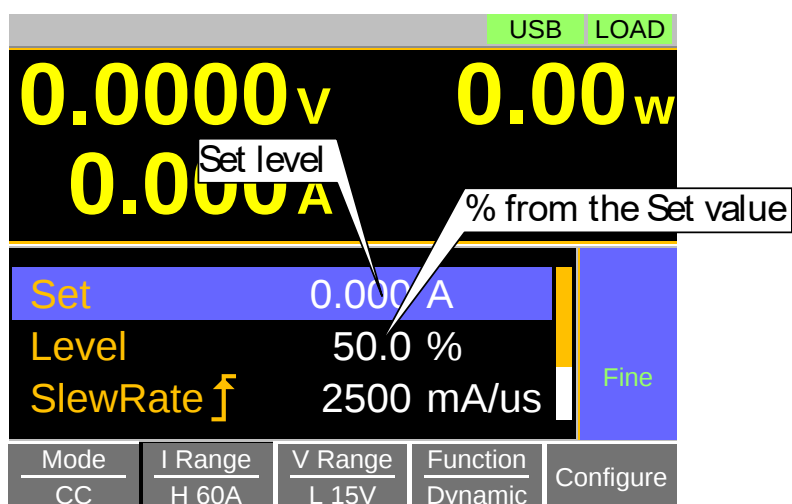
描述 选择动态切换模式时，Level1 和 Level2 值可设为离散值或百分比。

- 该设置适合所有操作模式
- 设置数值单位
- 当选择百分比时，100% = 设定功率，电流或电阻值的 100%

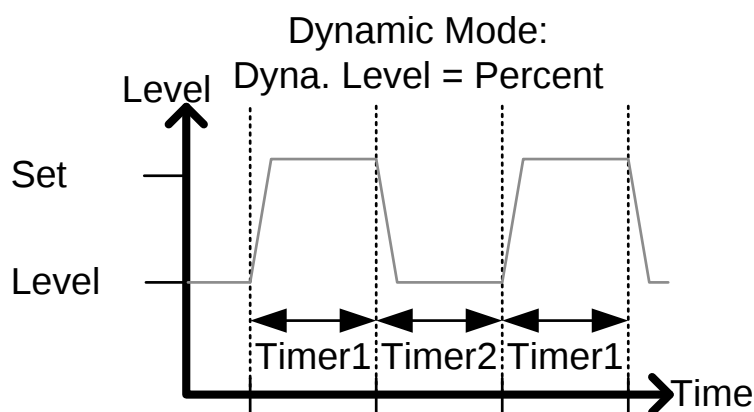
操作

1. 关闭负载
2. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 the *Dyna. Level*
档位: 值, 百分比

显示:
百分比设置



例如



选择动态模式的切换时间

描述 通过设置两组预设工作时间(Timer1, Timer2)或切换频率和占空比，设置动态模式的切换时间

操作

1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 *Dyna. Time*
档位: T1/T2, Freq. Duty

转换率

描述 电流转换率能被设置用于 CC 和 CR 模式。转换率设置用于转换时限制电流。

对于静态模式，仅能设置一个转换率

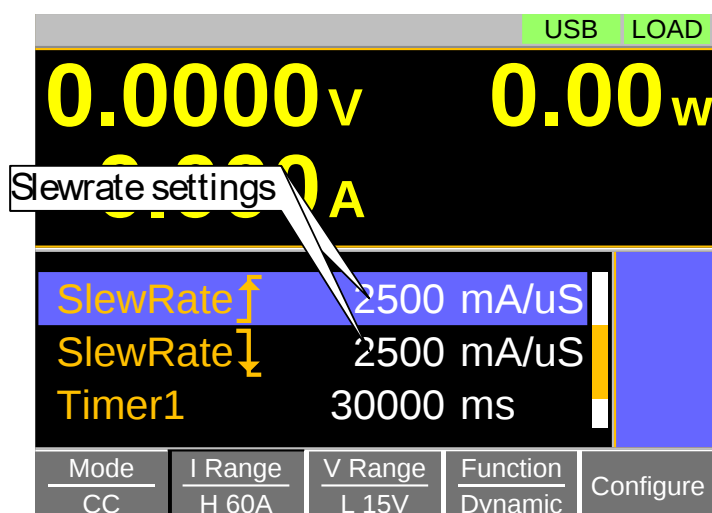
操作

1. 关闭负载
2. 按 **Main** .

3. 使用可调旋钮和数字键盘设置转换率 (s)

- 静态模式，仅能设置一个转换率
- 动态模式，设置上升和下降转换率
- 在设置转换率时需要考虑计时器设置

显示



CV/CP 模式响应速度

描述

响应速率设置是指 CV 或 CP 模式下负载电流负反馈控制的响应速率。该设置可以在 CV 或 CP 模式应用

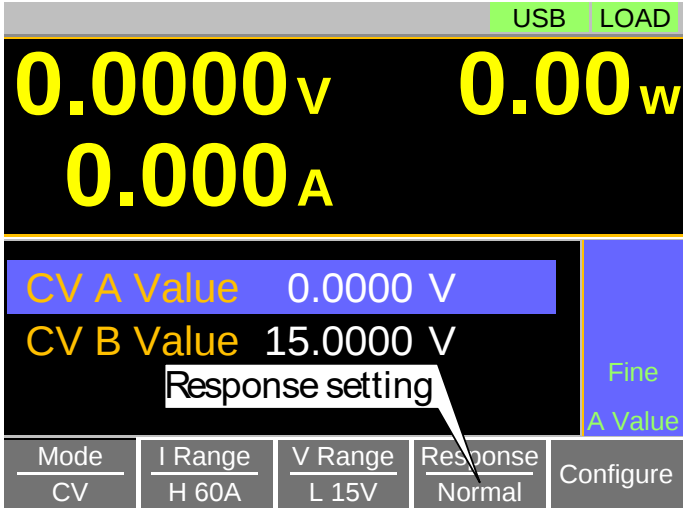
- 响应速率过快会导致机体不稳定
- 降低响应速率可提升稳定度

操作

1. 关闭负载
2. 按 **Main** 键.按 *Mode*[F1] 软键确保在 CV 或 CP 模式下
3. 按 *Response*[F4] 软键选择响应速率

响应: 慢,正常, 快

显示



高级设置

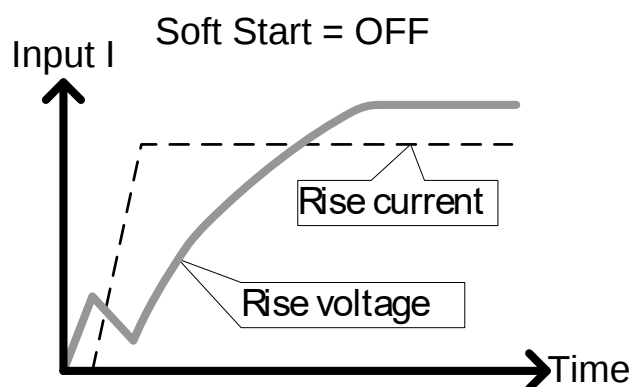
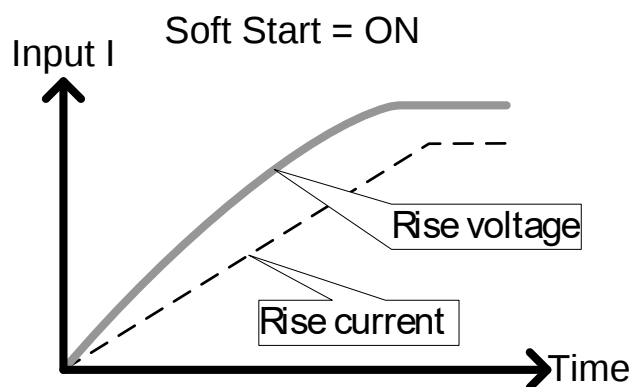
除基本设置章节介绍以外的高级设置

软启动设置

描述 n

当超出 Von Voltage 阈值时，软启动设置用于限定启动后的电流输入量

- 软启动设置仅适用于 CC，CR 和 CP 模式



操作

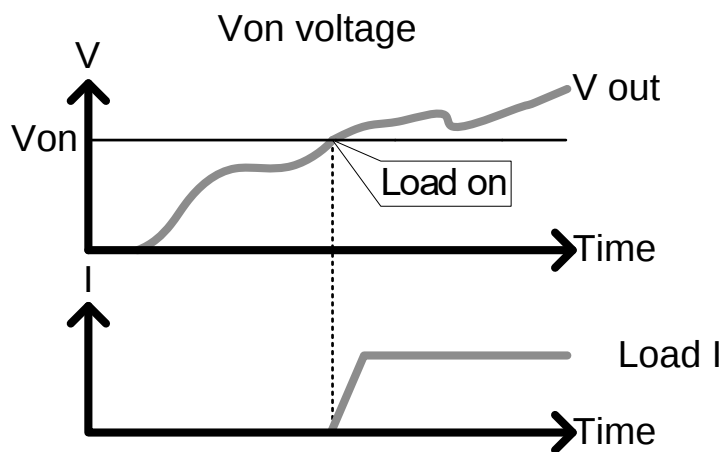
1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 *Soft Start* 时间
档位: OFF, 1-200ms

Von Voltage 设置

Von Voltage 准位

描述

Von Voltage 为阈值电压，到该电压时负载模块开始灌电流



操作

1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置
Von Voltage 准位
档位: Von Voltage: 0.00-额定电压

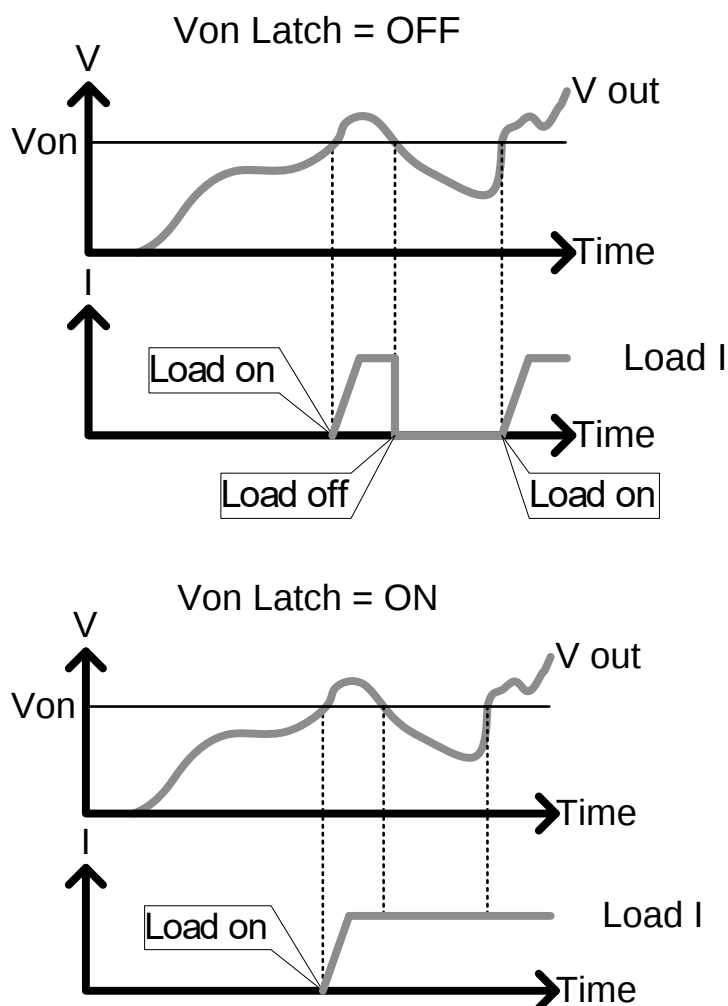
Von Voltage 锁存

描述

Von Latch 设为 ON 时, 负载在“锁存”后可继续灌电流, 即使压降在 Von Voltage 阈值准位以下。

Von Latch 设为 OFF 时, 压降在 Von Voltage 阈值准位以下时负载关闭

- 默认 Von Latch 为 OFF



操作

1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 *Von Latch*
档位: Von Latch: OFF, ON

Von Voltage 延迟

描述	Von 延迟功能使机体在锁定 Von Voltage 阈值后，等待一段时间才开启负载。这将避免过激电流影响 Von Voltage 阈值
----	--

操作	1. 按  > <i>Configure</i>[F5] > <i>Other</i>[F2] 设置 <i>Von Delay</i> 时间 档位: Von 延迟: OFF, 2.0-60ms
----	---

注意: CR 模式有别于其他模式的延迟时间设置
(称为 CR 模式下的 *Von Delay -CR*)

计时器功能

计时

描述	开启计时功能后，它将记录从负载开启至关闭的运行时间。 • 该功能适合手动和自动关机（如保护功能如 UVP 等等） • 运行时间显示在测量区域
----	---

操作

1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 开启或关闭 *Count Time*
档位: ON, OFF

显示



截止时间

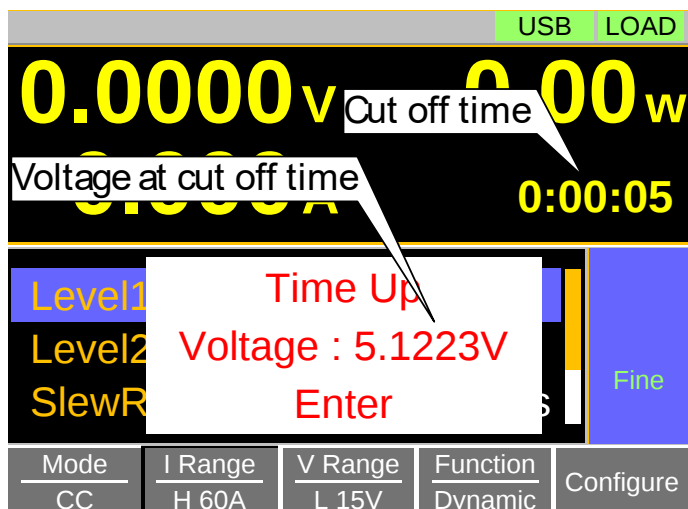
描述

截止时间功能将在一段设置时间后关闭负载。负载关闭后，弹出窗口显示出负载关闭时的电压值。

操作

1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 *Cut Off Time*
档位: OFF, 1 second - 999 hours:59 minutes:59 seconds

显示



自动负载设置

描述 PEL-3000AE 在启动时可自动载入上一个程序，正常序列，快速序列或负载设置。

默认关闭该设置。

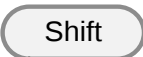
操作

1. 按  +  > *Load*[F2].
2. 开启或关闭 *Auto Load*
 - 设为 OFF 时,关闭自动负载设置
3. 选择 *Auto Load On* 设置
 - 该设置决定 PEL-3000AE 是否自动载入上一个程序、正常序列、快速序列或负载设置

Auto Load On: Load, Prog, NSeq, FSeq

Load Off (Mode) and Load Off (Range)

描述	当操作模式(CC, CV, CR, CP)或档位(I range, V range) 改变时，默认负载自动关闭 操作模式改变而使负载开启，需将 <i>Load Off (Mode)</i> 设为 OFF. 电流或电压档位改变而使负载开启，需将 <i>Load Off (Range)</i> 设为 OFF. 默认情况下，这些设置均设为 ON.
----	---

- | | |
|----|--|
| 操作 | <div style="text-align: center; margin-bottom: 10px;"> Utility
  +  > Load[F2]. </div> <p>1. 按</p> <p>2. 选择 <i>Load Off (Mode)</i> 设置</p> <ul style="list-style-type: none"> • 设为 OFF 时，操作模式变化后负载仍开启 |
|----|--|

OFF, ON

Load Off
(Mode):

3. 选择 *Load Off (Range)* 设置
- 设为 OFF 时，档位变化后负载仍开启

OFF, ON

Load Off
(Range):

安全短路

描述 激活后，安全短路功能仅在负载开启时有效

操作

1. 按  > *Configure*[F5] > *Other*[F2].
2. 选择 *Short (safety)* 设置
 - 设为 OFF 时, 负载可在任何时候短路
 - 设为 ON 时, 负载仅可在开启时短路

Short (Safety): OFF, ON

短路功能启用/ 禁用

描述 可以禁用短路键，以防止操作人员意外短路负载。

操作

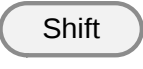
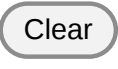
- 按  > *Configure*[F5] > *Other*[F2] 设置 *Short Function*.
- 设为 OFF 时, 短路键被禁用，*Main>Configure>Other* menu 中所有短路设置选项也被禁用。
 - 设为 ON 时, 启用短路键

短路功能: OFF, ON

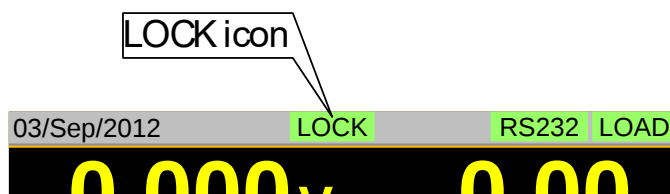
锁定前面板控制

描述 可以锁定前面板上的键和旋钮，以防止更改设置。

操作

1. 按  +  进行锁定和解锁
 - 锁定时，主状态面板将显示 LOCK
 - 负载开启时， 键不会锁定

显示



输入/输出触发设置

BNC 端触发输入或输出，详见第 212 页。在正常或快速序列功能下使用触发输出详见第 93&103 页。

触发输入状态

描述 BNC 端触发输入可开启或关闭

操作 1. 按  > *Configure[F5]* > *Next Menu[F4]* > *Sync[F1]*. 设置 *Trigger In* 开启和关闭
档位: ON, OFF(默认)

触发输入延迟

描述 触发延迟设置决定了在接收到触发信号后延迟多久

操作 1. 按  > *Configure[F5]* > *Next Menu[F4]* > *Sync[F1]*. 设置 *Trigger In Delay*
档位: 0.0 - 5000 μ s
默认: 0 μ s

触发输出状态

描述 BNC 端触发输出可开启或关闭

操作 1. 按  > *Configure[F5]* > *Next Menu[F4]* > *Sync[F1]*. 设置 *Trigger Out* 开启或关闭
档位: ON(默认), OFF

触发输出宽度

描述

触发输出宽度设置触发输出信号的带宽

操作

1. 按  > *Configure*[F5] > *Next Menu*[F4] > *Sync*[F1]. 设置 *Trigger Out Width*
档位: 2.5 - 5000.0μs
默认: 10μs

步进分辨率设置

使用可调旋钮编辑参数时，有两种不同方式设置分辨率。步进模式和光标模式。步进模式为默认方式。每次仅能开启一种模式；当开启一种模式时，另一种模式关闭。

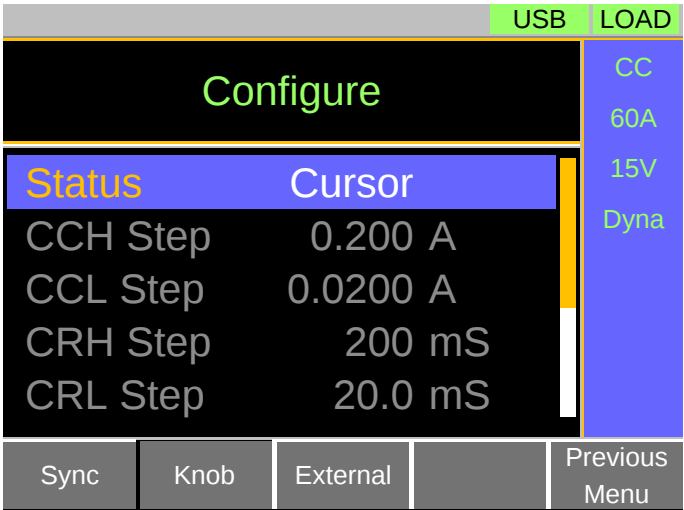
光标模式设置

描述 光标模式每次仅能编辑所选参数的某一位。按可调旋钮决定编辑参数的哪一位。然后旋转可调旋钮以数位分辨率编辑参数。

操作详情见第 29 页

- 操作 1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Next Menu*[F4] > *Knob*[F2] 将 *Status* 设为 *Cursor*

显示



步进模式设置

描述 当设为步进模式时，电压、电流、电阻和功率设置提供步进分辨率设置。步进分辨率参考粗调的步进分辨率。微调不可设置。

关于如何切换粗微调模式参见第 29 页

设置 每个设置的步进分辨率为电流档位独立设置

设置	描述
CCH Step	CC mode, IRange = High
CCL Step	CC mode, IRange = Low
CRH Step	CR mode, Range = High
CRL Step	CR mode, Range = Low
CVH Step	CV mode, VRange = High
CVL Step	CV mode, VRange = Low
CPH Step	CP mode, IRange = High
CPL Step	CP mode, IRange = Low

- 操作**
1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Next Menu*[F4] > *Knob*[F2] 将 *Status* 设为 *Step*
 2. 设置期望的步进分辨率(仅当 *Status=Step* (*coarse/fine*) 步进分辨率可用)
 - 例如，如果 CCH 的步进分辨率是 0.200A，分辨率以 0.2A 增加

显示

				USB	LOAD
Configure					CC
					60A
					15V
					Dyna
Status	Step (coarse/fine)				
CCH Step	0.200 A				
CCL Step	0.0200 A				
CRH Step	200 mS				
CRL Step	20.0 mS				
Sync	Knob	External		Previous Menu	

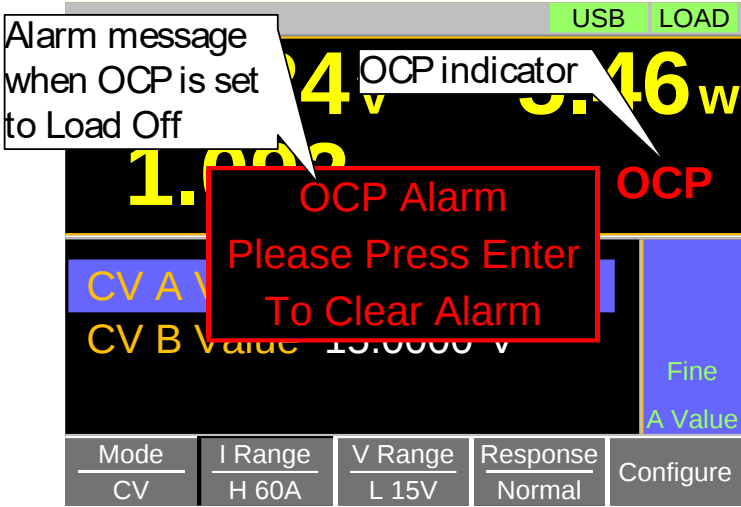
保护设置

保护设置可保护仪器或待测物避免被过电流、过电压或过功率损坏。当保护设置跳脱时，报警并显示提示信息。此时关闭负载（或受限）且后面 J1 接口的 ALARM STATUS pin（pin16）开启（光电耦合器开路集电极输出）。无论是否使用远程传感连接，均可以进行保护设置。

OCP

描述	PEL-3000AE 的 OCP 设置可限制电流或关闭负载 OCP 准位可设置比额定电流高 5%
操作	1. 按  > <i>Configure</i>[F5] > <i>Protection</i>[F1] 设置 <i>OCP Level</i> 和 <i>OCP Setting</i>. 范围: OCP 准位: 额定电流 + 5% OCP 设置: LIMIT, Load Off, OFF
报警	• <i>OCP Setting</i> 设为 <i>Load Off</i>, 当 OCP 跳脱时，显示提示信息。须按 Enter 键清除报警信息 • 设为 <i>LIMIT</i>, 当 OCP 跳脱时，屏幕显示 OCP，且电流被限制在 <i>OCP Level</i> 设置值 • 设为 <i>OFF</i>, 当 ROCP 跳脱时，屏幕显示信息。须按 Enter 键清除报警信息。设为 <i>OFF</i>, OCP 电平自动修正（非调整）为当前选择档位的额定电流 +10%。例如: 如果 I 档位 = Low (6A), OCP 电平 = 6.6A. 该设置适用于 CC, CV 和 CP 模式

显示



OPP

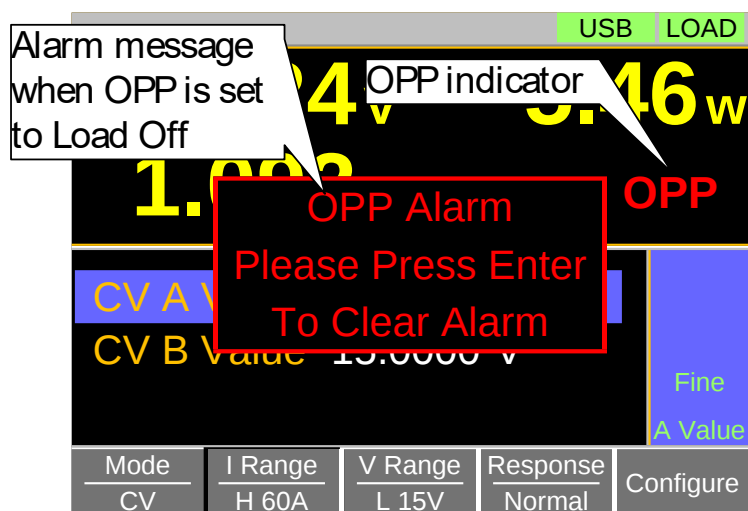
描述 PEL-3031AE 的 OPP 设置可限制功率或关闭负载

OPP 准位可设置比额定功率高 5%

- 操作
1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Protection*[F1] 设置 *OPP Level* 和 *OPP Setting*.
范围: *OPP 准位*: 额定功率 + 5%
 OPP 设置: LIMIT, Load Off, OFF

- 报警
- *OPP Setting* 设为 *Load Off*, 当 OPP 跳脱时, 显示提示信息。须按 **Enter** 键清除报警信息
 - 设为 *LIMIT*, 当 OPP 跳脱时, 屏幕显示 OPP 且功率被限制在 *OPP Level* 设置值
 - 设为 *OFF*, 当 ROPP 跳脱时, 屏幕显示信息。须按 **Enter** 键清除报警信息。设为 *OFF*, OPP 电平值自动修正(非调整)为额定功率+10%

显示



UVP

描述

如果 UVP 跳脱, PEL-3031AE 关闭负载

UVP 准位可设置为 0V~高于额定电压的 2%

操作

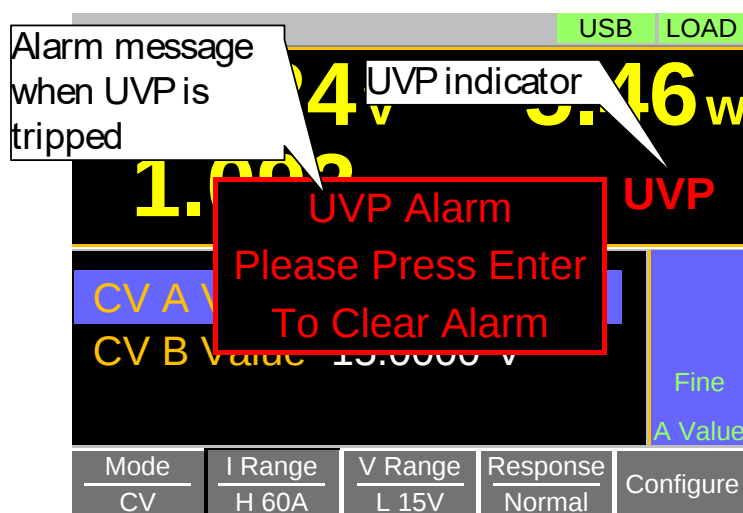
1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Protection*[F1] 设置 *UVP Level*

范围: UVP 准位: OFF, 0-额定电压 + 2%

报警

- 当输入电压低于 UVP 准位时, 屏幕显示 UVP 指示符和指示信息。须按 **Enter** 键清除报警信息。
- 增加输入电压, 可清除 UVP 指示符, 即移除欠压原因

显示



OVP

描述

如果 OVP 跳脱, PEL-3000AE 将关闭负载

OVP 准位可设为 0V~高于额定电压的 5%

操作

1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Protection*[F1] 设置 *OVP Level*.

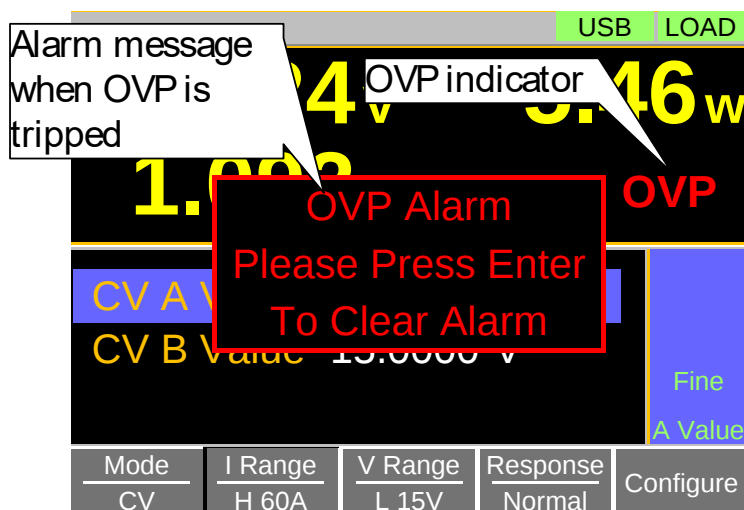
范围: OVP 准位: OFF, 0-额定电压 + 5%

注意: 设置 OVP 电压高于当前额定电压+5%可关闭 OVP

报警

- 当输入电压低于 UVP 准位时, 屏幕显示 OVP 指示符和提示信息。须按 **Enter** 键清除报警信息。
- 要清除 OVP 指示, 请消除过电压的原因, 即降低输入电压。

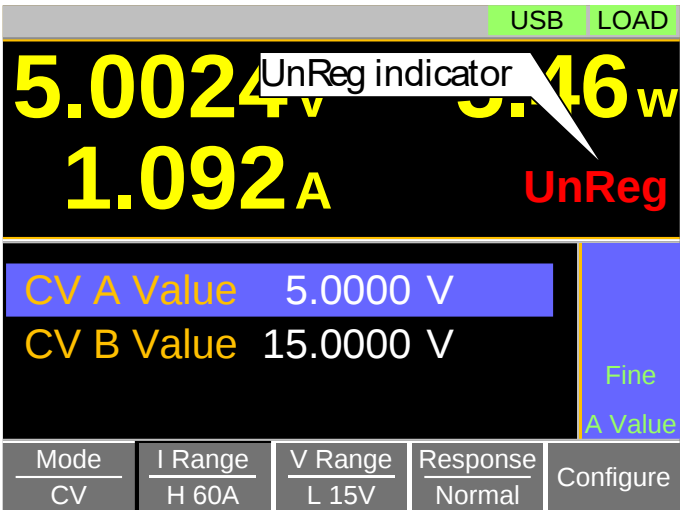
显示



UnReg

- 描述
- 当电子负载操作在未校准状态时，屏幕提示 UnReg 错误信息
- 报警
- 当负载设置不合适时，屏幕显示 UnReg 指示符
 - 增加或减小负载需求，可清除 UnReg 指示符

显示



系统设置

以下章节将介绍各种系统设置:

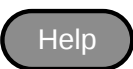
- 扬声器设置
- 屏幕设置
- 报警音设置
- 输入控制设置
- 语言设置

所有系统设置见 Utility 菜单

声音设置

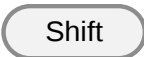
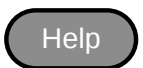
扬声器设置

描述	开启或关闭用户操作界面的扬声器，如按键音和滚动声音
----	---------------------------

操作	1. 按  +  > <i>Other</i>[F5]. 2. 设置 <i>Speaker</i> 开启或关闭 • 设为 OFF,扬声器设置仍不能关闭 Go-NoGo 或保护报警音
----	--

报警声设置

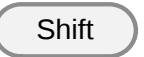
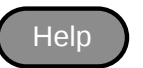
描述 在 **utility** 菜单开启或关闭报警声。报警声可针对保护设置(OCP, OPP, UVP, OVP), Go-NoGo 测试或仪器工作在未校准状态分别进行设置 (见第 78 页).

- 操作**
1. 按  +  > *Other*[F5].
 2. 开启或关闭报警声设置
 - 报警声设置与 *Speaker* 设置不同
 - Alarm Tone: ON, OFF
 - UnReg Tone: ON, OFF
 - Go_NoGo
 - Tone:

屏幕设置

对比度和亮度

描述 设置对比度

- 操作**
1. 按  +  > *Other*[F5].
 2. 设置 *Contrast* 和 *Brightness* settings
 - 档位: 对比度: 3 - 13 (low - high)
 - 亮度: 50 - 90 (low - high)

控制设置

描述	旋钮类型设置决定数值是在编辑后立即更新还是在按 Enter 键后才更新
----	--

Updated 设置适用于负载已经开启和用户希望实时改变设置值(电流,电压等)

Old 设置仅在按下 Enter 键后更新设置值

操作

1. 按  +  > *Other[F5]*.
2. 设置 *Knob type* 和 *Slave knob settings*
档位: 旋钮类型: Updated, Old

语言设置

描述	PEL-3031AE 仅支持英语
----	------------------

操作

1. 按  +  > *Other[F5]*.
2. 设置 *Language* 。

支持语言: 英语

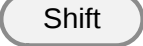
测量平均值

描述	测量平均值设置用于设置测量显示的速度。该设置有三种模式，分别为慢速、正常、快速。
----	--

默认设置模式为慢速。

Utility

操作

1. 按  +  > *Other[F5]*.
2. 设置 *Measure Average* 。

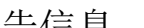
Slow	Average 64 times; Display spend time:1280ms
Normal	Average 16 times; Display spend time:320ms
Fast	Average 4 times; Display spend time:320ms
Default	Slow mode

RVP Load Off

描述	当输入端子检测到反向电压时，将显示一条警告信息，并且 RVP Load Off（RVP 负载关闭）设置也可以设置为打开或关闭负载。该设置有两种模式：开启和关闭。
----	--

RVP Load Off 默认模式为 ON。

操作

1. 按  +  > *Other[F5]*
2. 设置 *Load Off*.

ON 当输入端子检测到反向电压时，屏幕上将显示一条警告信息，负载将关闭。

OFF 当输入端子检测到反向电压时，屏幕上将显示警告信息，但负载不会关闭。

Go-NoGo

Go-NoGo 设置用于创建输入电压或电流的 pass/fail 限制。当电压/电流超出 pass/fail 限制时将输出报警。

Go-NoGo 设置可与编程功能同时使用来创建复杂的 pass/fail 测试。

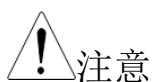
设置 Go-NoGo 限制

描述	Go-NoGo 限制以高&低离散值或偏离中心值的百分比表示
----	-------------------------------

- | | |
|----|--|
| 操作 | <ol style="list-style-type: none"> 1. 按  > <i>Configure</i>[F5] > <i>Go-NoGo</i>[F3]. 2. 按 <i>Entry Mode</i> ,选择 pass/fail 限制值 <ul style="list-style-type: none"> • Value 以离散值表示 • Percent 以偏离中心值的百分比表示 3. 如果 <i>Entry Mode</i> 设为 <i>Value</i>, 设置 <i>High & Low</i> 限制值 <div style="margin-left: 20px;"> High: 0-额定电流/电压
 Low: 0 -额定电流/电压 </div> 4. 如果 <i>Entry Mode</i> 设为 <i>Percent</i>, 设置 <i>Center</i> 电压/电流 和 <i>High, Low %</i> 值 <div style="margin-left: 20px;"> Center: 0-额定电流/电压
 High: 0-100% 中心电压/电流
 Low: 0-100% 中心电压/电流 </div> |
|----|--|

5. 设置 *Delay Time*.

- 将 Go-NoGo 测试延迟一段指定时间
- 延迟设置能补偿启动震荡和其它不稳定因素
延时 0.0-1.0 s (0.1s 分辨率)



注意

当存储或调取 **Main** 设置时,也会存储/调取 Go-NoGo 设置。详情见第 112 页的存储/调取章节

运行 Go-NoGo 测试

描述

Go-NoGo 测试结果显示在测量面板。

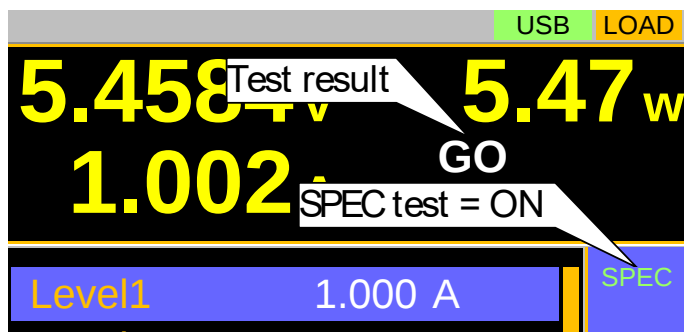
- GO 表示 pass (好)
- NG 表示 fail (不好)

操作

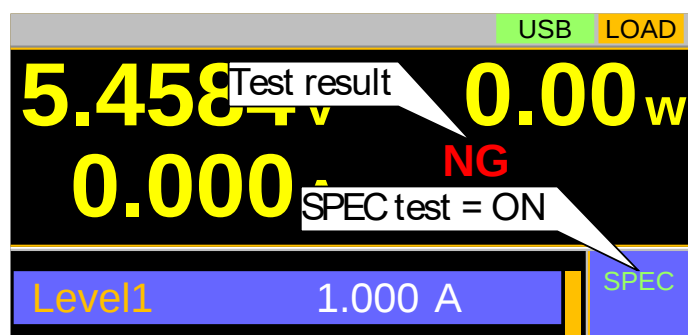
1. 按 **Main** > *Configure*[F5] > *Go-NoGo*[F3].
2. 将 *SPEC Test* 设为 ON
 - 开启 SPEC 测试后,操作状态面板显示 SPEC。这意味着 Go-NoGo 测试已准备就绪。
3. 开启负载
 - 测试开启时间为负载开启时+延时

显示:

GO



显示:
NG



程序

PEL-3000AE 创建程序时可以通过 16 个预设值。编程功能非常强大，用户可以连续完成不同操作。

- 用户定义每步执行时间
- 可组成程序链
- 每个程序链最多包含 16 组程序

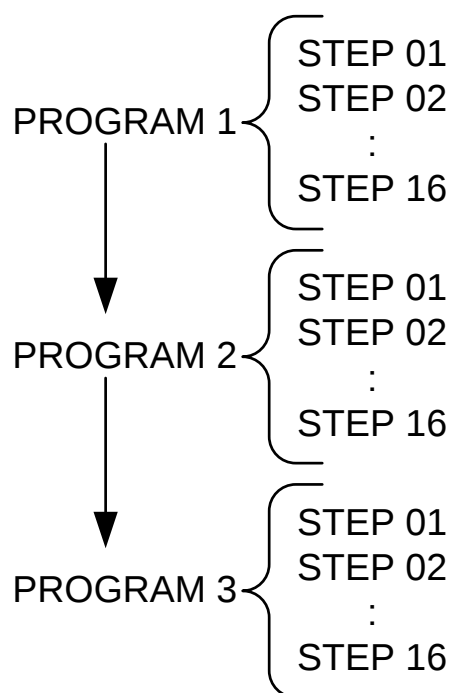
存储负载操作见 112 页

程序概述

描述

运行程序时，最多可以连续执行 16 种不同的负载操作。每种负载操作都是程序的“步骤”。每个程序由 step 01 开始，step16 结束。

- 程序从存储器中调取步骤的操作模式、范围、静态/动态模式、响应速度和其它设置，也可以调取 Go-NoGo 设置。
 - 同样的存储设置可以用于多个步骤。
 - 每步的执行时间可调。
 - 每步可用 Go-NoGo 设置。
 - 每步必须按序执行。
 - 通过设置可以使每步自动进入下一步或等待用户确认。
 - 可以跳过个别步骤。
 - 链接多个程序构成程序链。
 - 程序链不需要按序执行。
 - 每个程序包含 16 个步骤。
 - 每个程序链最多包含 16 组程序。
-

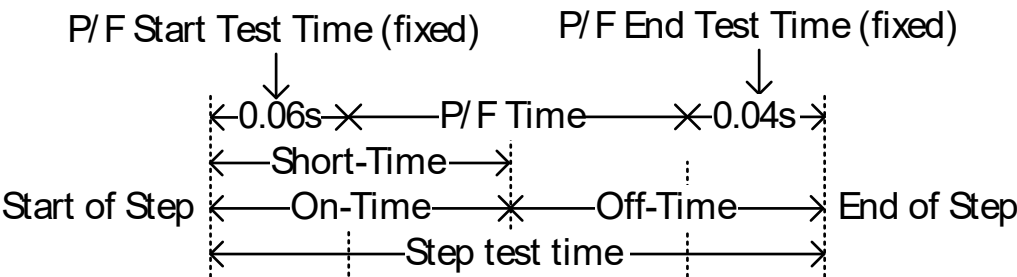


设置

每个程序中的步骤均包含如下设置：

- 存储器：所选步骤负载操作的存储单元（M001-M256）。
 - 运行：指定步骤的运行设置(Auto, Manual, Skip)。
 - On-Time: 设置测试的运行时间。
 - Off-Time: 设置步骤之间的停止时间。
 - P/F-Time: 设置 GoNo Go 测试的 pass/fail 延迟时间。
 - Short-Time: 如果需要，可设置步骤的不足时间。
-

单步时序图 一个程序中的单步时序图，如下所示。



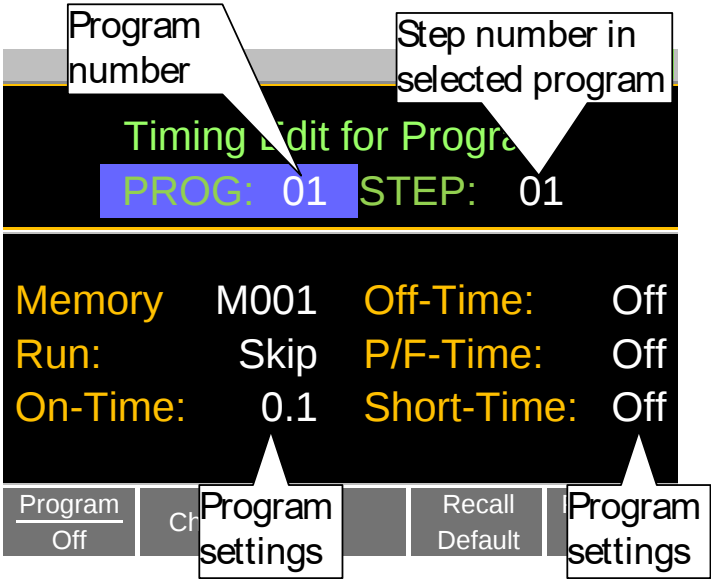
创建一个程序



注意

创建程序前，必须首先创建和保存（至内存 M001-M256）每个步骤的设置。详情见第 112 页存储调取章节。

显示程序设置



操作

1. 按 **FUNC** > *Program*[F1].
 - 注意默认 *Program*[F1] 为 off
2. 选择 *PROG* ，选择程序号进行编辑
PROG 01 - 16

3. 在所选程序中选择 *STEP*

STEP 01 - 16

4. 选择 *Memory*，选择从哪一个存储单元载入步骤。

- 从存储单元载入步骤设置
- 同一个存储单元可以用于多个步骤

Memory M001 - M256

5. 各步骤的 *Run* 设置

- 默认 RUN 设为 Skip
- Auto 将自动开始并进入下一步骤
- Manual 在运行下一步骤前等待,用户按 *Next[F2]* 才进入下一步骤

Run Skip, Auto, Manual

6. 选择 *On-Time*

- on-time 决定该负载执行该步骤的时间
- on-time 定义为总测试时间减去 off-time

On-Time 0.1 - 60 seconds

7. 选择 *Off-Time*

- off-time 决定在当前步骤结束和下一步骤开始之间负载关闭的时间
- off-time 定义为总测试时间减去 on-time

Off-Time Off, 0.1 - 60 s

8. 选择 *P/F-Time* (pass/fail time)

- P/F-Time 参考 P/F 延迟时间. 延迟时间包括 0.06 P/F 开始测试时间, 如第 86 页显示的时序图。

P/F- Off, 0.0 - 119.9 seconds
Time

9. 设置 *Short-Time*

- 与 short 键操作一致。详情见第 51 页的短路负载

Short- Off, 0.1 s - On-Time
Time

10. 重复 step 3~9 完成程序中的所有步骤

- 每个程序最多创建 16 个步骤
- 没有设置的步骤默认为 “Skip”

11. 按 *Save[F3]* 保存程序和程序中的所有步骤

- 程序保存至内存
- 如何保存至设置存储器参见存储/调取章节

调取默认值

按 *Recall Default[F4]* 调取各程序/步骤的默认设置。详情参见第 245 页

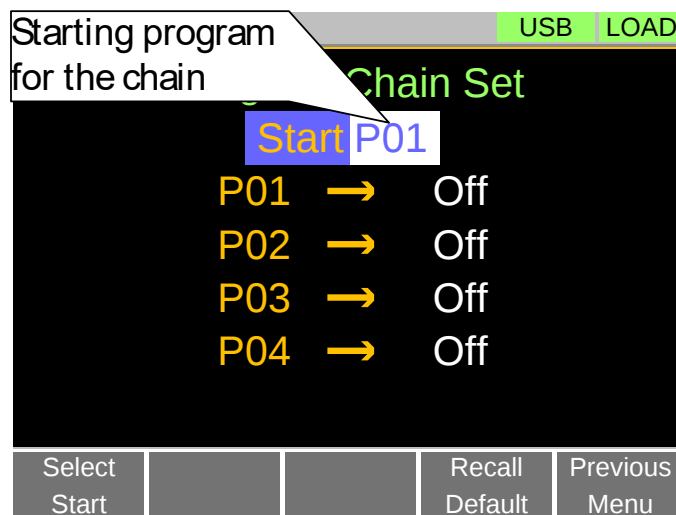
创建一个程序链



注意

创建程序链前，确保已保存一定数量的程序。

显示程序链设置



操作

1. 按 **FUNC** > *Program[F1]* > *Chain[F1]*.
 - 如果在当前位置没有程序，则需要从设置存储器转入一些程序
2. 若未选择 *Start*, 按 *Select Start[F1]* 选择程序链的起始程序

Start: P01 - P16
3. 选择 *P01*，选择与 *P01* 链接的程序
 - 在 *P01* 后选择 **OFF** 结束程序链
 - 选择 *P01* 创建一个无限程序链
 - 程序链不需要按序链接

P01: OFF, P01 - P16

4. 重复 step 3 完成程序链中的剩余程序
5. 按 *Save* 将程序链保存至内存

按 *Recall Default*[F4] 将程序链重设至默认值。
详情参见第 245 页

- *Recall Default*[F4] 即清除程序链

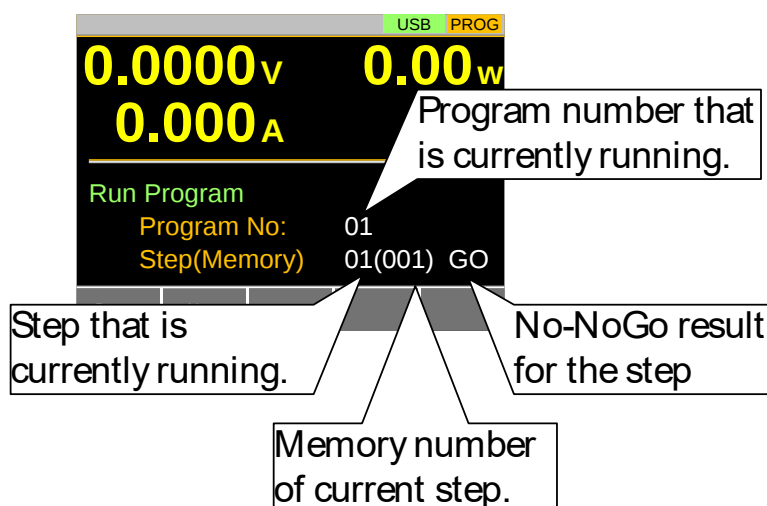
运行程序或程序链

描述	程序或程序链与普通负载的运行方式一致
----	--------------------

操作 n

1. 按  > *Program*[F1].
2. 将 *Program*[F1] 设为 On，打开程序模式
 - *Program* 为 On 时，屏幕上方显示 **PROG**
3. 开启负载
 - 立即启动程序/程序链
 - 负载开启时，**PROG** 图标呈橘色
4. 运行程序/程序链时，屏幕显示当前运行的程序、步骤和内存
 - 按 *Pause*[F1] 暂停测试，按 *Continue*[F1] 继续
 - 如果 *Run* 设为 *Manual*，按 *Next*[F2] 运行下一步
5. 程序/程序链运行完成时，显示每步的 Go-NoGo 结果
 - 按 *Exit*[F5] 退出

显示:
运行程序/程序链



显示:
完成程序/程序链

Run Program Detail Result		
Program	Step	Result
1	1	GO
1	2	GO
1	3	NG

Exit

序列

PEL-3000AE 支持程序和序列功能。二者的本质不同在于程序的每个步骤可使用不同的操作模式，而序列则使用同一操作模式。实际运用中，序列用来创建模拟复杂负载。

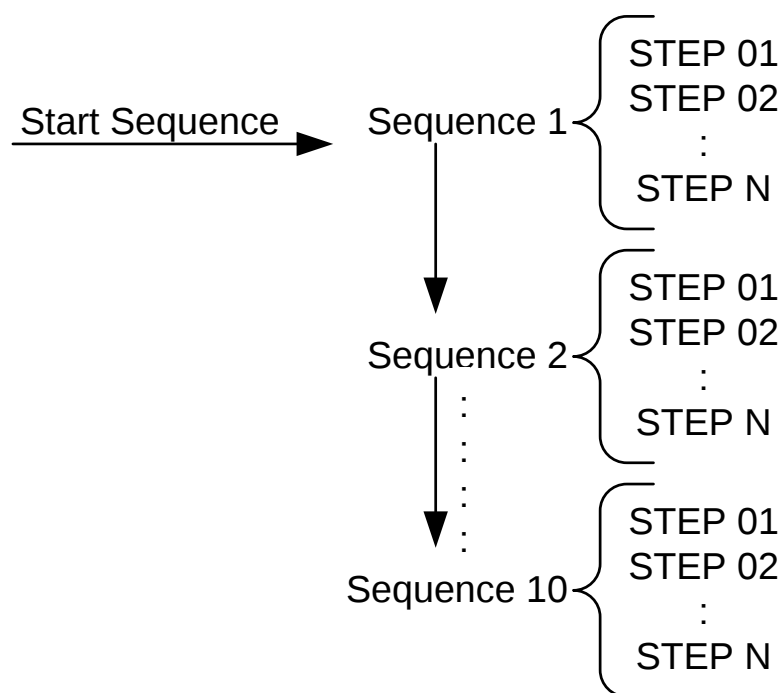
序列分两种不同类型：正常序列和快速序列。

正常序列可定义各步骤的执行时间和转换速率。

另一方面，快速序列每步的执行时间固定（用户设置时基）。

正常序列

描述	正常序列由用户定义的若干步骤组成。执行该序列，可以模拟 DC 负载。 • 正常序列最多可设置 1000 步 • 每个正常序列均有一个附属备忘录 • 正常序列可以循环 9999 次或无限次 • 正常序列可以在负载结束时维持一组电压、电流、功率或电阻 • 多个正常序列可组成序列链
----	---



描述 正常序列设置分为时间编辑设置和数据编辑设置

时间编辑设置用于设置当前序列，如模式，范围，循环次数和链

数据编辑设置用于创建当前步骤

具体描述如下

时间编辑 每个正常序列包含如下时间设置:

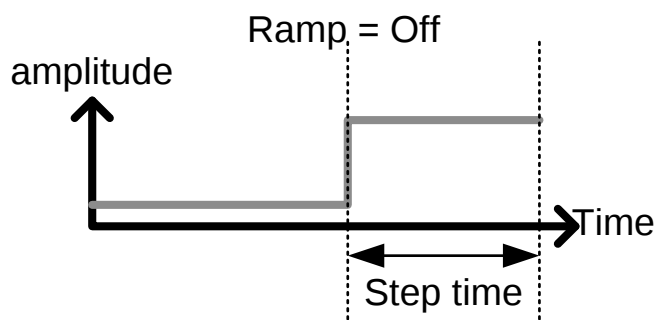
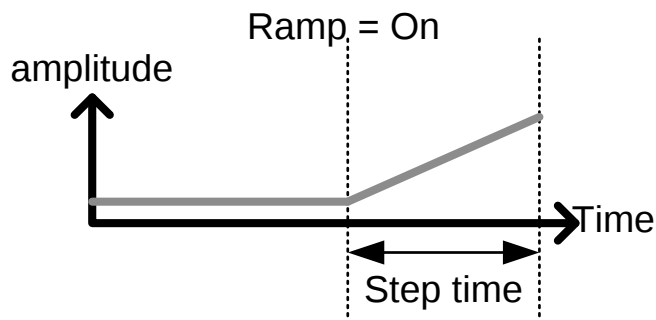
设置	设置范围	描述
Start	S01 - S10	设置序列用于开始正常序列链
Seq.No	S01 - S10	设置要编辑的当前序列
Memo	12 characters	用户创建的当前所选序列的备注
Mode	CC, CR, CV, CP	序列的操作模式，支持 +CV 模式
Range	ILVL	低 I 量程, 低 V 量程

	IHVL	高 I 量程, 低 V 量程
	ILVH	低 I 量程, 高 V 量程
	IHVH	高 I 量程, 高 h V 量程
	SLVH	低 S 量程, 高 V 量程
	SHVL	高 S 量程, 低 V 量程
Loop	Infinite, 01 - 9999	设置循环所选系列的次数
Last Load	OFF, ON	设置序列结束后的条件。当 Loop=Infinite 时不可用
Last	Value	Last Load = ON 时的负载设定值。Loop=Infinite 时不可用。
Chain	Off, S01-S10	未设为 off 时, 设置链中的下一个序列。当 Loop=Infinite 时不可用。

数据编辑

正常序列中的每个步骤包含如下参数设置:

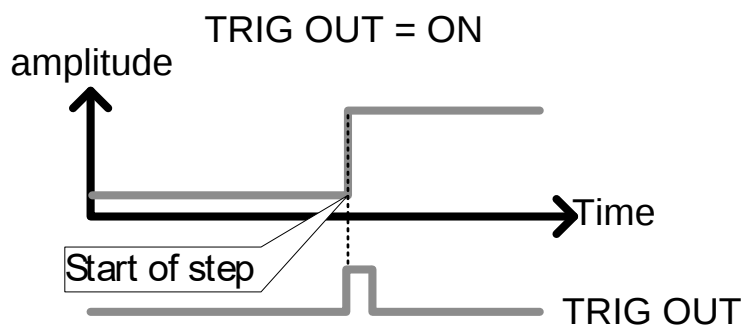
设置	设置范围	描述
Step	0001 - 1000	选择/显示序列中的当前步骤 可用步骤的数量取决于使用 <i>Insert Point[F1]</i> 功能添加的步数。
Value		所选工作模式的电流, 电压, 功率和电阻设置。
Load	ON, OFF	为所选步骤打开或关闭负载。
RAMP	ON, OFF	开启时, 电流转换总开始到结束均匀的斜坡变化。关闭时, 电流转换步进。



TRIG OUT

ON, OFF

当 TRIG OUT 设为 ON 时，从步骤开始时从 TRIG OUT BNC 端子输出触发信号。详情见 66, 199 页



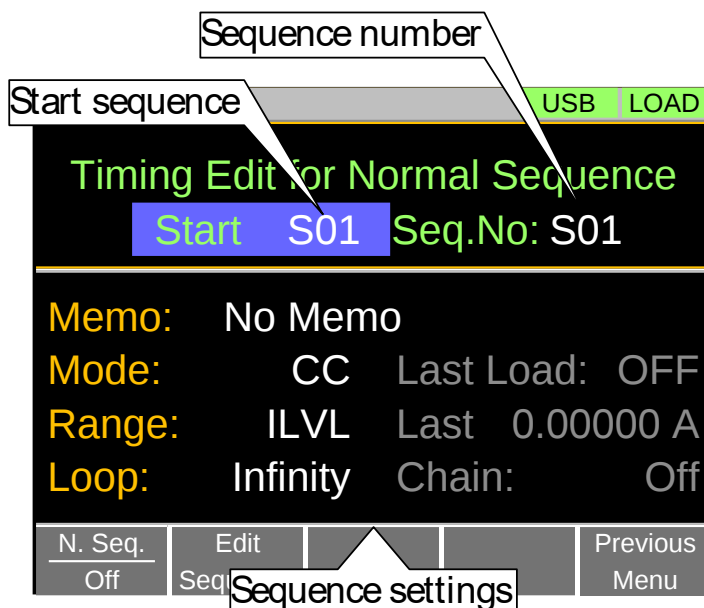
PAUSE

ON, OFF

暂停：在步骤结束时插入暂停。暂停时，单位将在步进电流/电压/电阻/功率电平结束时暂停。按下 Next [F2] 或使用 TRIG IN BNC 端子可以恢复该序列。(见 199 页).

时间编辑设置

显示编辑时间



操作

1. 按 **FUNC** > *Sequence*[F2] > *Normal Sequence*[F1].
 - 注意：默认 *N. Seq.*[F1] 为 off
2. 选择 *Start* 选择起始序列号
 Start: S01 - S10
3. 选择 *Seq. No.* 选择需要编辑的序列
 Seq. S01 - S10
 No.:
4. 设置当前所选序列的参数，参数详情见第 93 页
 - Memo
 - Mode
 - Range
 - Loop
 - Last Load

- Last
- Chain

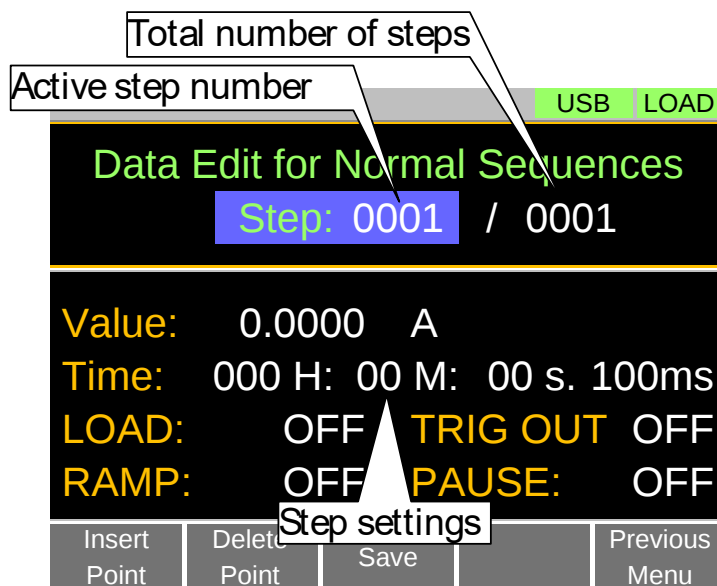
5. 按 *Save*[F3] 保存当前所选序列的时间设置

完成序列的时间设置

- 正常序列的步骤编辑，见第 99 页
- 运行正常序列，见第 101 页

数据编辑设置

显示数据编辑



操作

1. 按 **FUNC** > *Sequence*[F2] > *Normal Sequence*[F1].
2. 选择 *Seq.No.* 选择期望编辑的序列
Seq No.: S01 - S10
3. 按 *Edit Sequence* [F2] 进入数据编辑设置菜单
 - 注意：如果当前序列中无步骤，正常序列的数据编辑设置无效

4. 按 *Insert Point*[F1] 在当前步骤后插入一步
 - 每按一次 *Insert Point* , *Step* 参数增加
 - 插入点成为当前步骤
5. 设置当前所选步骤的参数。设置详情见第 95 页 数据编辑
 - Value
 - Time
 - LOAD
 - RAMP
 - TRIG OUT
 - PAUSE
6. 如果需要编辑之前插入的点/步, 使用 *Step* 参数
 - 插入步骤后方可进行选择
Steps 0001 - 1000
7. 使用 *Delete Point*[F2] 功能删除当前所选步骤
8. 完成所有步骤后, 按 *Save*[F3]保存

完成正常序列的数据编辑设置

- 正常序列的时间编辑, 见 98 页
- 运行一个正常序列, 见 101 页

运行正常序列

描述

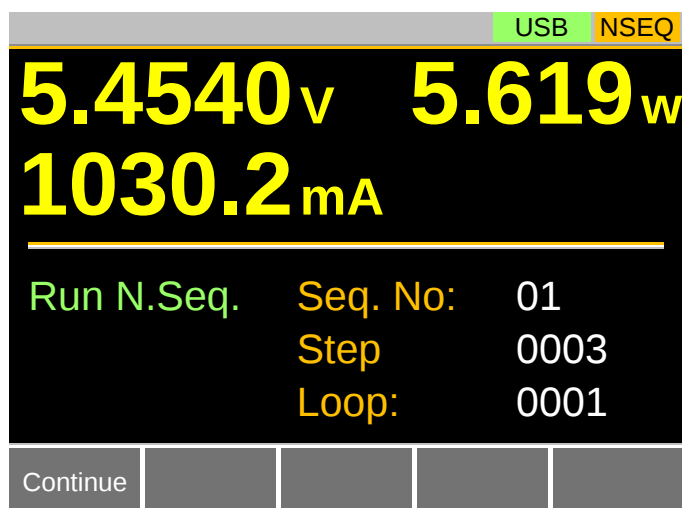
带正常序列功能的负载与普通负载运行方式一致。

操作

1. 按 **FUNC** > *Sequence[F1]* > *Normal Sequence [F1]*.
 2. 将 *N. Seq.[F1]* 设为 *On*，开启正常序列模式
 - 当 *N. Seq.* 设为 *On* 时，屏幕上方显示 **NSEQ**
 3. 开启负载
 - 立即启动正常序列/链
 - 当负载开启时，**NSEQ** 图标呈橘色
 4. 运行正常序列/链时，屏幕显示当前运行的序列、步骤和循环次数
 - 按 *Pause[F1]* 暂停序列，按 *Continue[F1]* 继续
 - 如果没有创建步骤，屏幕显示“No N.Seq.”
 - 序列结束时，屏幕显示“*Sequence Complete*”
-

显示:

运行序列/链

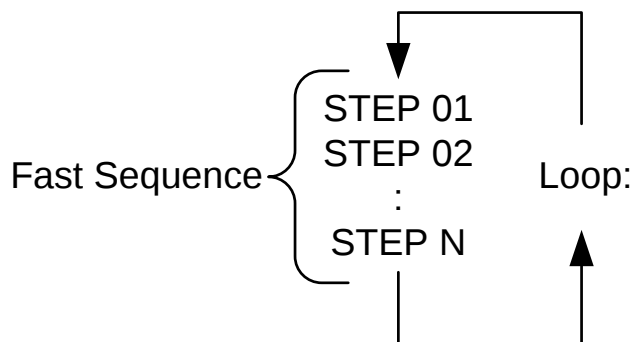


快速序列

描述

快速序列由用户定义的若干步骤组成。与正常序列不同，快速序列的每一步骤具有相同的执行时间（时间基数）

- 该模式仅适用于 CC 和 CR 模式
- 快速序列最多可设置 1000 步
- 每个快速序列均可以有一个附属备忘录
- 快速序列可以循环 9999 次或无限次
- 快速序列可以在负载结束时维持一组电流或电阻
- 快速序列功能不能使用斜坡函数



描述

快速序列设置分为时间编辑设置和数据编辑设置。

时间编辑设置用于快速序列的所有步骤，包括模式、范围、循环次数和时基。

数据编辑设置用于创建每组序列的实际步骤。

内容如下：

时间编辑

快速序列包含如下时间设置：

设置	设置范围	描述
Memo	12 characters	用户创建的当前所选序列的备注。
Mode	CC, CR	序列的操作模式
Range	ILVL	低 I 量程, 低 V 量程
	IHVL	高 I 量程, 低 V 量程
	ILVH	低 I 量程, 高 V 量程
	IHVH	高 I 量程, 高 V 量程
	SLVH	低 S 量程, 高 V 量程
	SHVL	高 S 量程, 低 V 量程
Loop	Infinity, 01 - 9999	设置所选序列的循环次数
Last Load	OFF, ON	设置序列结束后的负载条件
Last	0.000000	Last 负载设为 ON 时的负载设置
RPTSTEP	0001 - 1000	每个循环的最后一步数 (0001-1000)
Time Base	0.025 - 600ms	设置步骤执行时间

Data Edit
Overview

快速序列中的每个步骤都包含以下设置参数:

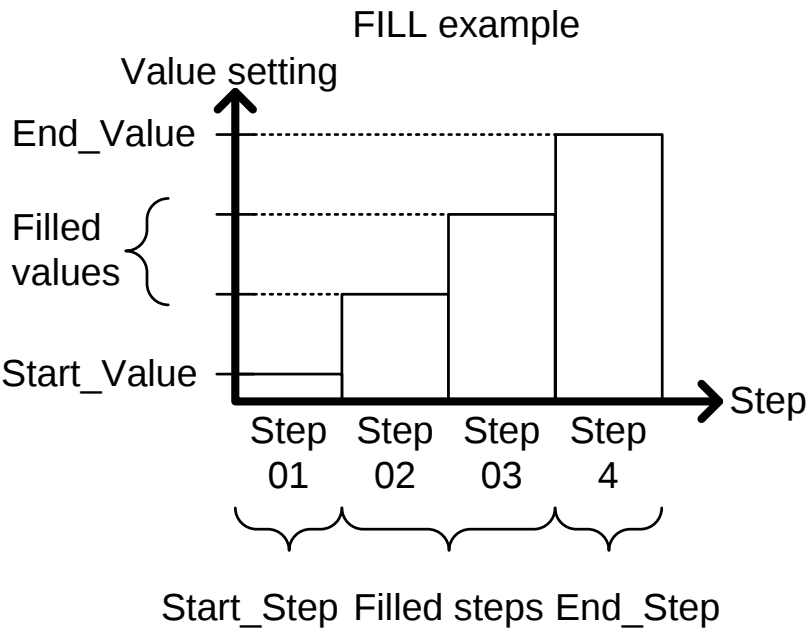
设置	设置范围	描述
Step	0001 - 1000	选择/显示序列中的当前步骤。 - 可用步骤的数量取决于使用 <i>Ins. Point[F1]</i> 功能添加的步骤数 - 至少 3 个步骤
Value		所选操作模式的电流或电阻设置。

TRIG OUT	ON, OFF	当 TRIG OUT 设置为 ON 时，在步骤开始时从 TRIG OUT BNC 端子输出触发信号。详情参见 199 页
----------	---------	--

TRIG OUT = ON

The diagram shows a graph of amplitude versus time. A step function starts at a low level and rises at a point labeled 'Start of step'. Below this, a TRIG OUT signal is shown as a pulse that begins at the 'Start of step' and returns to zero after a short duration.

FILL 概述	FILL 功能可在起始步至完成步之间均匀增加电流或电阻值。 在插入步骤之前或之后，都可以使用 Fill 功能。 - 前: 当加入一个新的步骤，将 pre-fill 每一个值在 fill 范围内 - 后: 将 post-fill 每一个值在 fill 范围内
---------	--

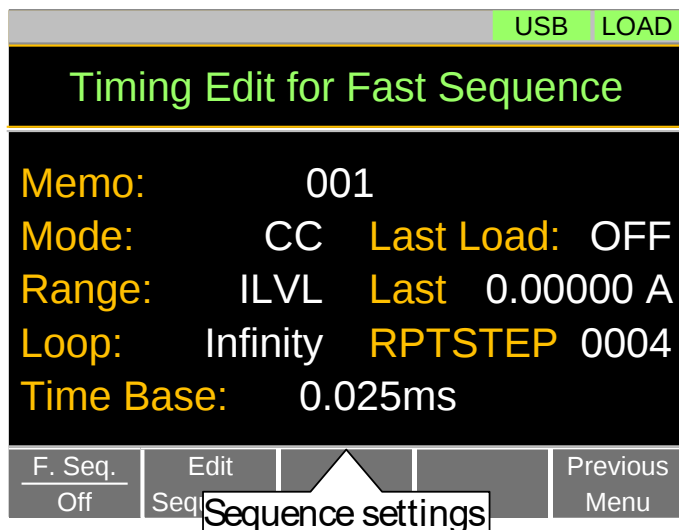


设置	设置范围	描述
----	------	----

Start_Value		设置启动步骤的电流或电阻值。
End_Value		设置结束步骤的电流或电阻值。
Start_Step	0001 - 1000	设置起始步骤编号。
End_Step	0001 - 1000	设置结束步骤编号。

时间编辑

显示编辑时间



操作

1. 按 **FUNC** > *Sequence*[F2] > *Fast Sequence*[F2].
 - 注意：默认 *F. Seq.*[F1] 为 off
2. 设置快速序列的参数。每个参数详情见 103 页
 - Memo
 - Mode
 - Range
 - Loop
 - Last Load
 - Last
 - RPTSTEP
 - Time Base

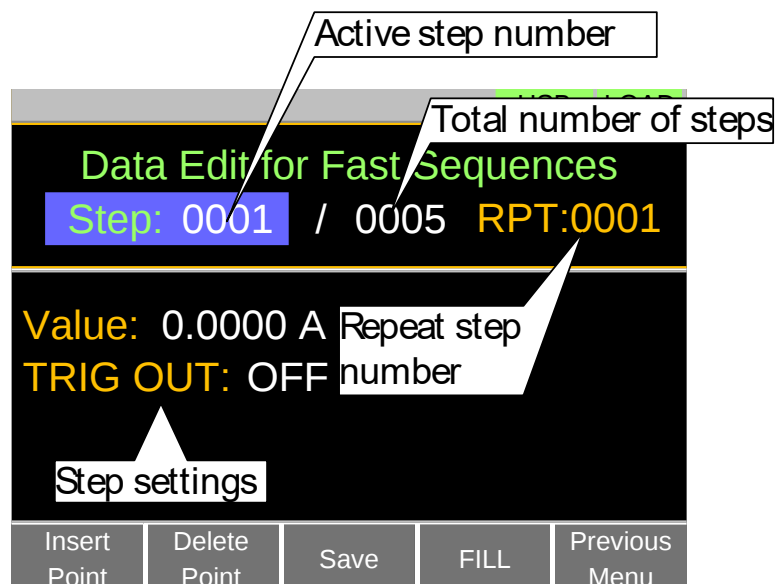
保存

按 *Save*[F3] 保存快速序列的时间设置
完成快速序列的时间设置

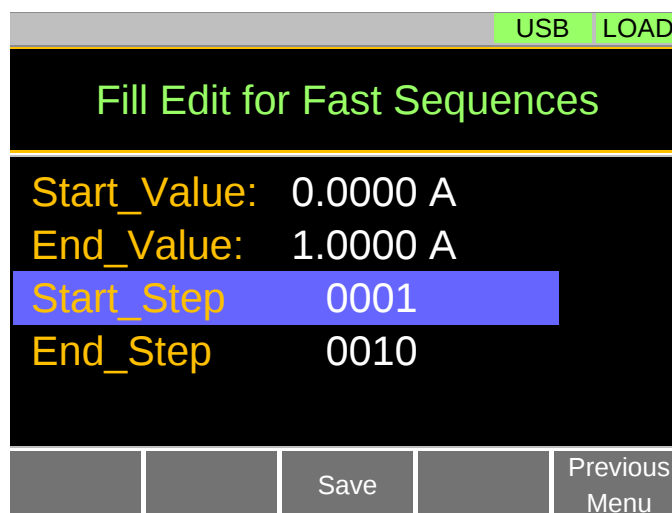
- 快速序列的步骤编辑见第 108 页
- 运行一个快速序列见第 110 页

数据编辑设置

显示数据编辑



FILL 显示



操作

1. 按 **FUNC** > Sequence[F2] > Fast Sequence[F2] > Edit Sequence[F2] 进入数据编辑设置菜单
2. 按 Insert Point[F1] 在序列中增加一步
 - 每按一次 Insert Point，Step 参数增加

- 最新的插入“点”成为当前步骤
- 3. 对当前所选步骤设置如下参数。详情参见 106 页设置
 - 值
 - TRIG OUT
- 4. 使用 *Steps* 参数编辑之前增加的点/步
 - 添加步骤后方可选择
Steps 0001 - 1000(RPTSTEP)
- 5. 使用 *Delete Point*[F2] 功能删除当前所选步骤
 - 快速序列不得少于 3 步

Fill 功能

按 *FILL*[F4] 使用 fill 功能。设置 fill 参数:

- Start_Value
- End_Value
- Start_Step
- End_Step

fill 功能不限使用次数

保存

序列的所有步骤编辑完成后，按 *Save*[F3] 保存。

完成快速序列的数据编辑

- 快速序列的时间编辑见第 107 页
- 运行一个快速序列见第 110 页

运行快速序列

描述

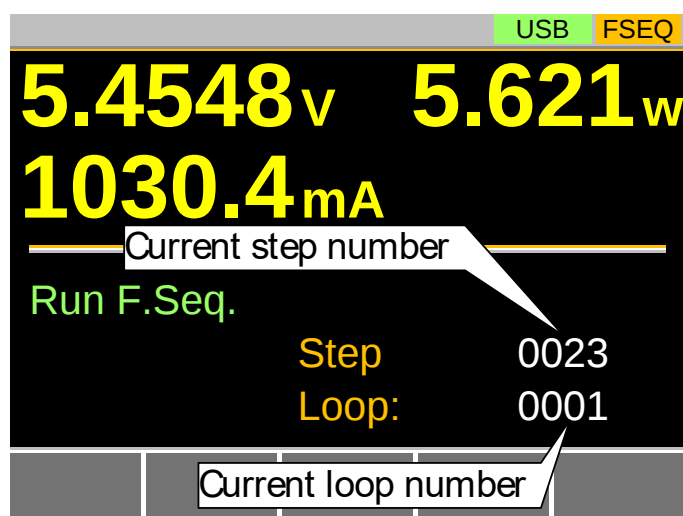
快速序列与正常负载运行方式一致。

操作

1. 按 **FUNC** > *Sequence*[F2] > *Fast Sequence*[F2].
2. 将 *F. Seq.*[F1] 设为 *On*，开启快速序列模式
 - 当 *F. Seq.* 设为 *On* 时，屏幕上方显示 **FSEQ**
3. 开启负载
 - 立即启动快速序列/链
 - 负载开启时，**FSEQ** 图标呈橘色
4. 运行快速序列时，屏幕显示当前运行到哪一步和哪一环节
 - 序列结束时，屏幕显示“*Sequence Complete*”

显示:

运行快速序列



存储调取

PEL-3000AE 可以将系统设置、预设数据、存储数据、Go-NoGo 设置以及正常和快速序列存储或调取至内存或 U 盘。

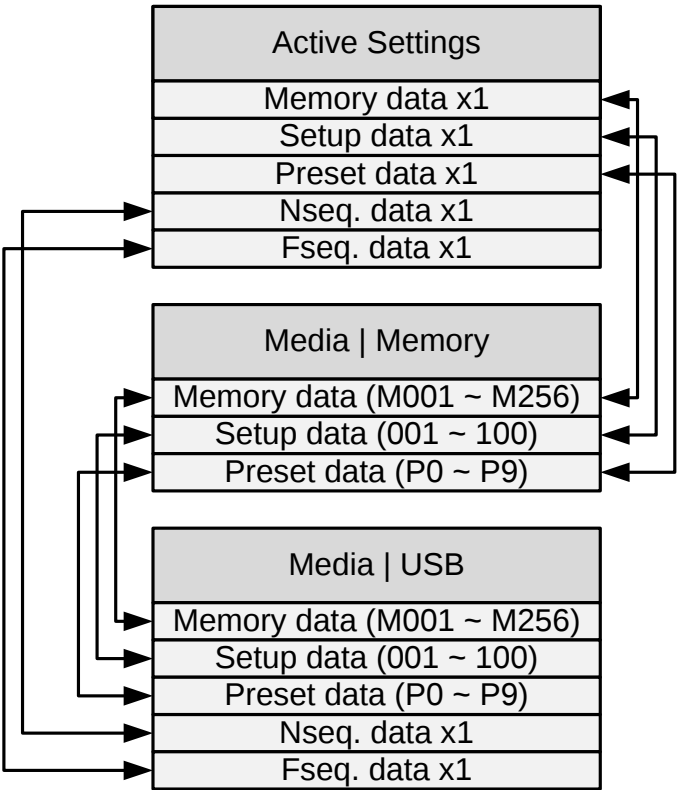
文件结构

描述 PEL-3000E 文件系统可将文件存储至内存 (Media | Memory)和外部存储器 (Media | USB)。

PEL-3000AE 使用三级系统存储或调取文件、设置或预设数据，如下所示:

Active settings <> Internal memory <> USB.

如下图所描述



例如:

当需要将预设数据 P7 写入 U 盘, 用户必须首先将预设数据 P0~P9 写入内存, 然后在内存中将预设 P7 写入 Active preset setting。

但对于正常和快速序列, 可以直接将文件存储或调取至 U 盘。

文件类型

存储数据

存储数据包含一般设置并可用于创建程序。存储数据包含操作模式、范围、响应和 Go/NoGo 设置, 可以内部或外部存储到 U 盘。预设数据和存储数据保存相同内容。

内部格式 M001 - M256

外部格式 model no._file no.M
如:3000AE _01.M

设置数据

设置数据包含所有常规设置、保护设置、编程和编程链设置

内部格式 1 - 100

外部格式 model no._file no.S
如:3000AE _00.S

预设数据

预设数据包含与存储数据相同的设置。预设数据包含操作模式、范围、响应和 Go-NoGo 设置

内部格式 P0 - P9

NSeq 数据	外部格式	model no._file no.P 如: 3000AE_00.P
	内部格式	None
	外部格式	model no._file no.N 如: 3000AE_00.N
FSeq 数据	FSeq 数据包含正常序列设置	
	内部格式	None
	外部格式	model no._file no.F 如:3000AE _00.F

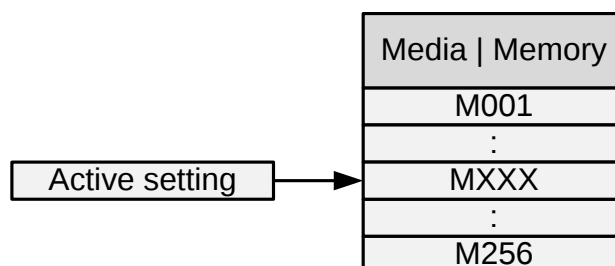
存储文件至内存

描述

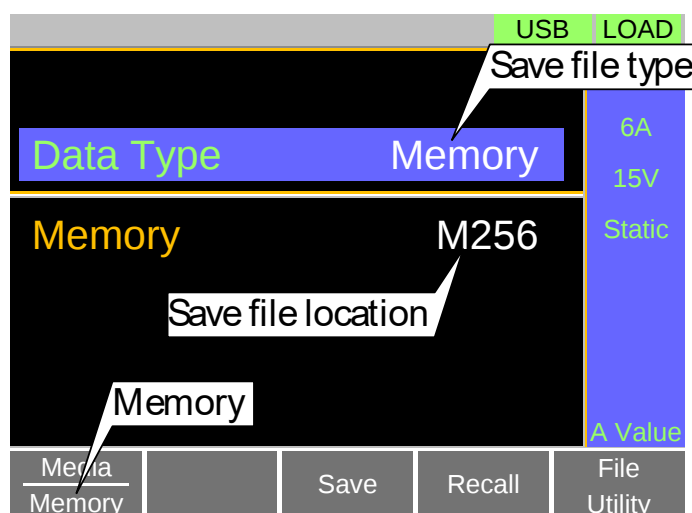
将文件，设置或预设数据保存至内存时，当前开启的设置将被保存在内存插槽中。

可存储 256 组存储数据，100 组设置数据，10 组预设数据。

存储数据



显示



操作

1. 按 + .
2. 按 *Media*[F1] 软键选择 Memory
3. 选择 *Data Type* 选择存储的文件类型
数据类型: Memory Data, Setup Data, Preset Data

4. 选择存储文件的内存位置

Memory: M001 - M256
1 - 100
Setup P0 - P9
Memory:
Preset:

5. 按 *Save[F3]* 保存

- 存储完成后屏幕显示 *Save Ok*



注意

正常序列和快速序列数据不能从内存中调取，也不能存储至内存

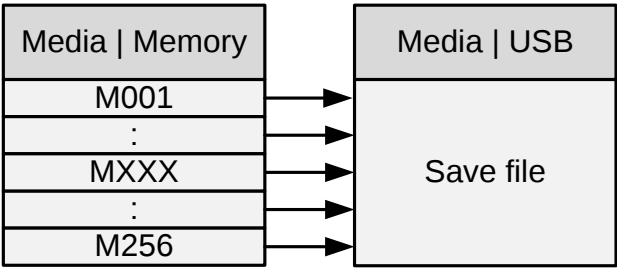
存储文件至 U 盘

描述

将文件存储至 U 盘时，该数据类型的所有存储位置保存在 U 盘路径目录下的一个文件内。

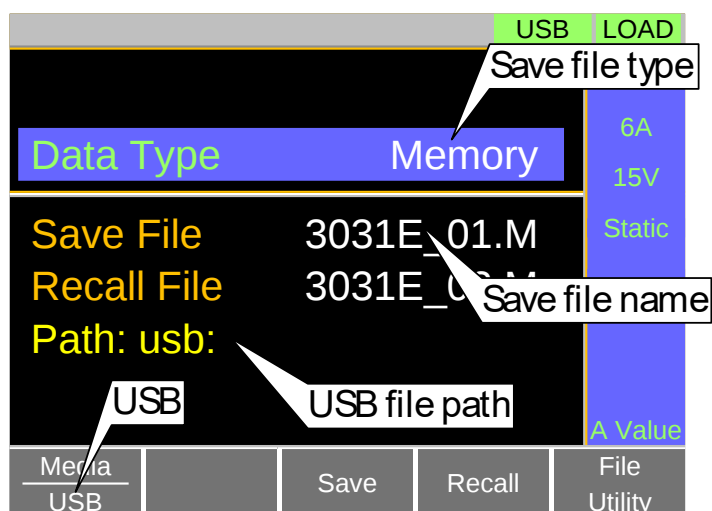
存储数据

例如



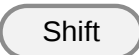
如, Memory Data M001 to M256 保存在 U 盘的一个文件内。

显示



操作

1. 将 U 盘插入 USB 端口

2. 按  +  .

3. 按 *Media*[F1]软键选择 USB

4. 选择 存储的 *Data Type* 和文件类型
数据类型: Memory Data, Setup Data, Preset Data, NSeq, FSeq

5. 选择 *Save File* 和文件名

- 旋钮可调旋钮增加/减少文件编号

Memory:	model no._file number.M
Setup	model no._file number.S
Memory:	model no._file number.P
Preset:	model no._file number.N
NSeq:	model no._file number.F
FSeq:	

6. 按 *Save*[F3] 保存

- 文件将存储在 USB 文件路径
 - 存储完成后屏幕显示 *Save Ok*
 - 如果文件名已存在,屏幕将显示确认提示。按 *Save*[F3] 确认。
-

文件应用

按 *File Utility*[F5] 进入文件应用。详情见第 123 页。

- 改变 USB 路径。
- 重命名文件或创建目录。

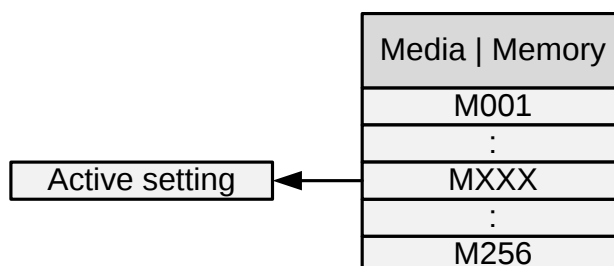
从内存调取文件

描述 当从内存中调取文件、设置或预设数据时，相当于开启该设置。

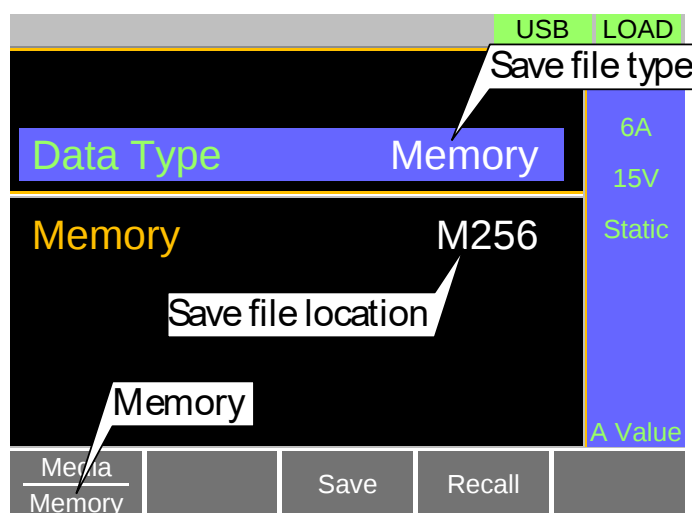
可存储 256 组存储数据，100 组设置数据，10 组预设数据。

存储数据

例如



显示



操作

1. 按 **Shift** + **File FUNC** .
2. 按 **Media[F1]** 软键选择 Memory
3. 选择 *Data Type* 和需要调取的文件类型
数据类型: Memory Data, Setup Data, Preset Data

4. 选择调取的存储类型

Memory: M001 - M256
1 - 100
Setup P0 - P9
Memory:
Preset:

5. 按 Recall[F4] 调取

- 对于存储数据和预设数据，屏幕将弹出确认窗口。按  键确认调取。



正常序列和快速序列数据不能从内存中调取，也不能存储至内存，但可以从 U 盘直接调取。详情见下一章节。

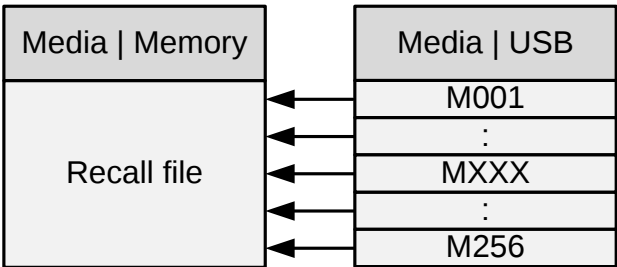
从 U 盘调取文件

描述 当从 U 盘调取文件，设置或预设文件时，U 盘中的该文件将覆盖重写所选数据类型的指定内存。

对于正常或快速序列文件，当这类文件没有内存空间时，即开启该调取的文件设置。

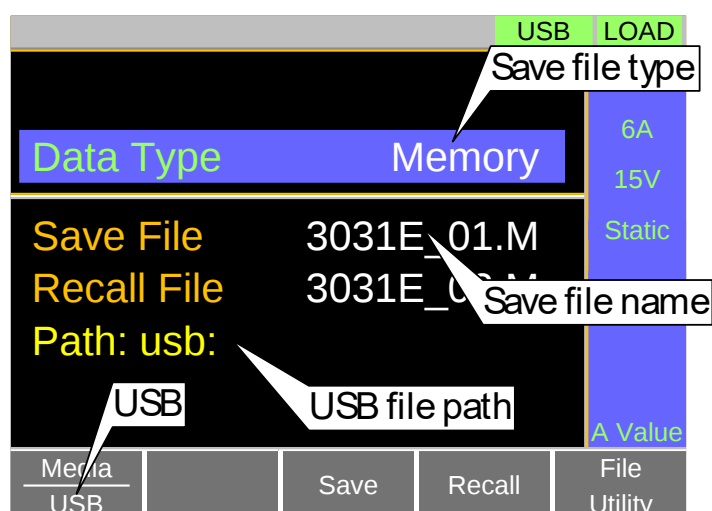
存储数据

例如



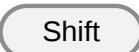
例如, 如果调取文件 3000AE_01.M，所有存储数据 M001~ M256 都将被覆盖重写。

显示



操作

1. 将 U 盘插入 USB 端口

2. 按  +  .

3. 按 *Media*[F1] 软键选择 *USB*

4. 选择 *Data Type* 和需要调取的文件类型
数据类型: Memory Data, Setup Data, Preset Data, NSeq, FSeq

5. 选择 *Recall File* 和文件名

- 旋转可调旋钮增加/减少文件编号

Memory:	model no._file number.M
Setup	model no._file number.S
Memory:	model no._file number.P
Preset:	model no._file number.N
NSeq:	model no._file number.F
FSeq:	

6. 按 *Recall*[F4] 调取

- 调取完成后屏幕显示 Recall Ok

文件应用 按 *File Utility*[F5] 进入文件应用。详情见第 123 页

- 改变 USB 路径
- 重命名文件或创建目录



注意

如果屏幕提示 “Machine Type Error”，即调取的文件源于一个不同的机型。用户只能调取同一个机型的文件。

调取内存安全设置

描述 默认情况下，当试图从内存调取预设值时，屏幕提示信息并按 **Enter** 键确认。该安全设置避免了误调取的情况发生。通过设置 *Mem. Recall* 为“Direct”关闭安全措施。

操作 1. 按  > *Configure*[F5] > *Other*[F2] and set the *Mem. Recall* setting.

档位: *Safety, Direct*



注意

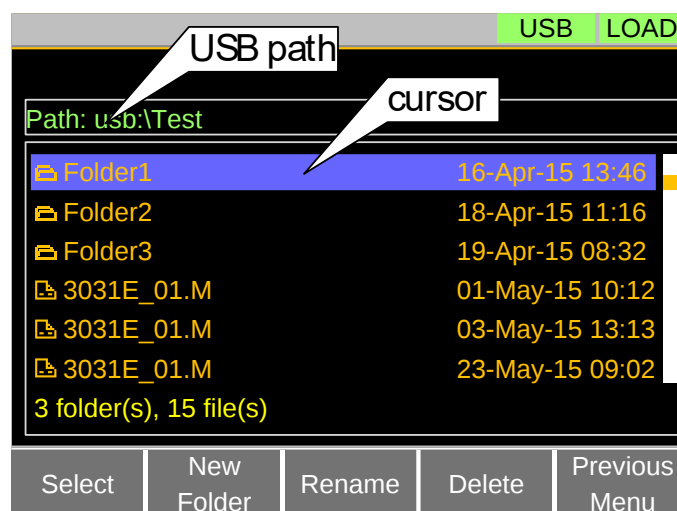
该设置仅适合从内存中调取预设值时使用，使用预设键(P0 - P9)或 *File* 菜单，见第 125 和 119 页。

文件应用

描述 文件应用可以创建新文件夹，重命名文件和设置 USB 路径目录。

仅用于 USB 外部存储。

显示



进入文件应用菜单 1. 将 U 盘插入 USB 端口

2. 按 **Shift** + **File FUNC** > *File Utility*[F5].
- 显示文件应用菜单

创建新文件夹 1. 按 *New Folder*[F2] 创建新文件夹

- 输入文件名
- 最多 8 个字符

- | | |
|--------|--|
| 重命名文件夹 | <ol style="list-style-type: none">1. 使用可调旋钮将光标移至希望重命名的文件/文件夹2. 按 <i>Rename</i>[F3].<ul style="list-style-type: none">• 输入文件名• 最多 8 个字符 |
|--------|--|
-

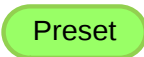
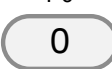
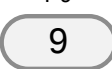
- | | |
|----------|---|
| 删除文件或文件夹 | <ol style="list-style-type: none">1. 使用可调旋钮将光标移至希望重命名的文件/文件夹2. 按 <i>Delete</i>[F4].3. 再按 <i>Delete</i>[F4] 确认删除 |
|----------|---|

预设

Preset 键可从前面板快速保存和调取预设值。预设值与存储数据一样，包括操作模式、范围、配置设置和 Go-NoGo 设置。

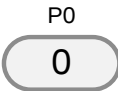
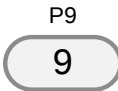
快速预设保存

描述	使用 Preset 键和数字键盘将当前设置保存至 P0 - P9
----	---

- | | |
|----|---|
| 操作 | <ol style="list-style-type: none">1. 按  , 按住  -  直至响起哔哔声<ul style="list-style-type: none">• 哔哔声说明设置已保存 |
|----|---|

快速预设调取

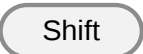
描述	使用 Preset 键和数字键盘快速调取 P0 ~ P9
----	------------------------------

- | | |
|----|--|
| 操作 | <ol style="list-style-type: none">1. 按  +  -  .2. 显示弹出窗口，按  确认调取3. 再按  关闭预设键 |
|----|--|

默认设置

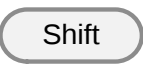
出厂默认设置

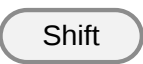
描述	随时都可以调取出厂默认设置。见第 245 页的默认设置列表。
----	--------------------------------

- | | |
|----|--|
| 操作 | <ol style="list-style-type: none">1. 按  +  .2. 按 <i>Media</i>[F1] 软键选择 Default3. 按 <i>Factory Default</i>[F2].4. 再按 <i>Factory Default</i>[F2] 确认 |
|----|--|

用户默认设置

描述 当前设置可设为“用户默认”设置。

- 保存用户默认设置
1. 按  +  .
 2. 按 *Media[F1]* 软键选择 *Default*
 3. 按 *Save[F3]*.
 - 立即保存用户默认值
-

- 调取用户默认设置
1. 按  +  .
 2. 按 *Media[F1]* 软键选择 *Default*
 3. 按 *Recall[F4]*
 4. 再按 *Recall[F4]* 确认
 - 用户默认设置必须先保存后调取

功能菜单

功能菜单概述	126
选择功能	126
使用所选功能打开负载	128
完成振铃时间	129
NSEQ 计时器	130
程序	131
程序概述	131
创建一个程序	133
创建一个程序链	136
运行程序或程序链	137
序列	139
正常序列	139
时间编辑设置	143
数据编辑设置	145
运行正常序列	147
快速序列	149
时间编辑	153
数据编辑设置	154
运行快速序列	155
OCP 测试自动化	157
OPP 测试自动化	164
BATT 测试自动化	171

功能菜单概述

功能菜单可用作程序，正常序列，快速序列或 OCP 菜单的快速访问集线器。

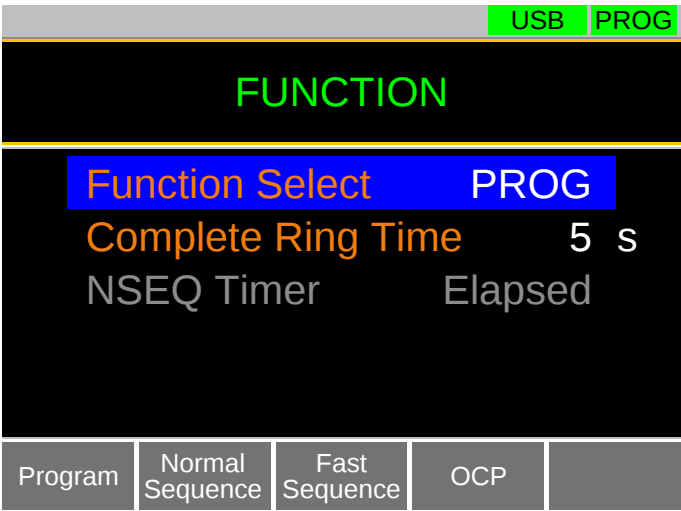
它还用于功能特定设置:

- 功能选择
- 完成 Ring 时间.
- NSEQ 定时器.

选择功能

描述 功能选择选项用于开启或关闭程序，正常序列，快速序列或 OCP 功能。开启这些功能前，应先行配置。分别参见第 134, 142, 157 页进行程序，序列或 OCP 功能设置。

功能选择屏幕



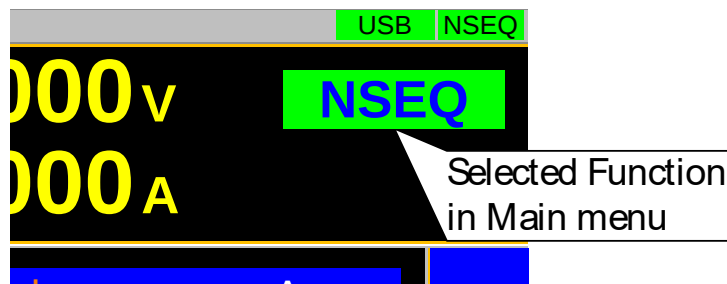
操作

1. 按 **FUNC** .
2. 选择 *Function Select* ， 选择一个功能开启或关闭上一个功能 。
档位 OFF, PROG, NSEQ, FSEQ, OCP



注意

- 选择一个功能后, 将其 “turned on”.
- 所选功能开启时, **PROG**, **NSEQ**, **FSEQ** 或 **OCP** 显示在屏幕顶部
- 主菜单中, **PROG**, **NSEQ**, **FSEQ** 或 **OCP** 图标出现在显示器上提醒操作者此功能仍然开启中。功能模式开启时, 无法打开正常负载。



- 确保关闭所选功能以返回正常操作。

使用所选功能打开负载

描述

1. 功能开启时，可以通过按

 +  开启负载。此操作可在任何时候完成。

- 负载开启时， 键变橙色
- 再按  键关闭负载
- 负载开启时，**PROG**，**NSEQ**，**FSEQ** 或 **OCP** 图标变橙色
- 在执行“normal”加载操作前，需要关闭所选功能

显示

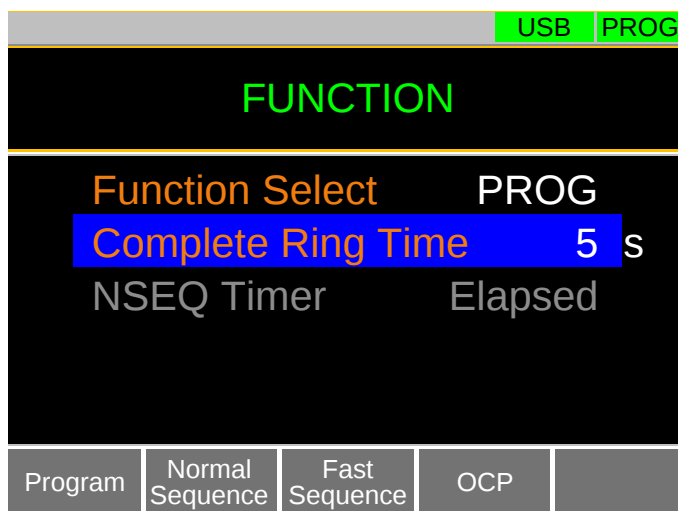
LOAD on with the selected function active



完成振铃时间

描述 Complete Ring Time 的功能在程序，序列或 OCP 功能完成后开启报警。

功能选择屏幕



操作

1. 按 .
 2. 选择 *Complete Ring Time* 并选择功能完成后报警应响铃的时间。
档位 OFF, 1 ~ 600s, Infinity
默认 Off
- 完成振铃时间设置适用于所有功能。



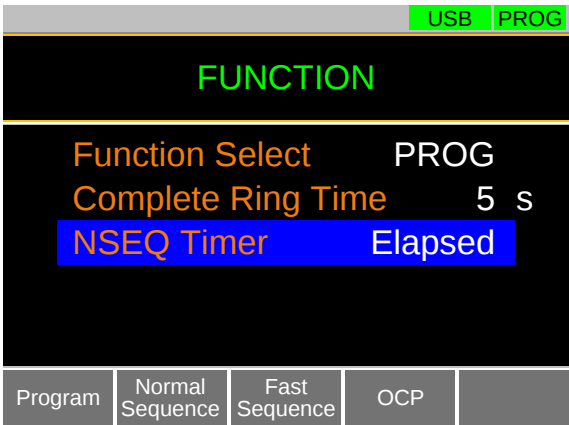
注意

如果在 Utility>Other menu 中关闭警报音，则警报可能不会响起。

NSEQ 计时器

描述 NSEQ 计时器设置确定正常序列功能的计时器是否显示当前步骤的经过时间以及序列的总测试时间。

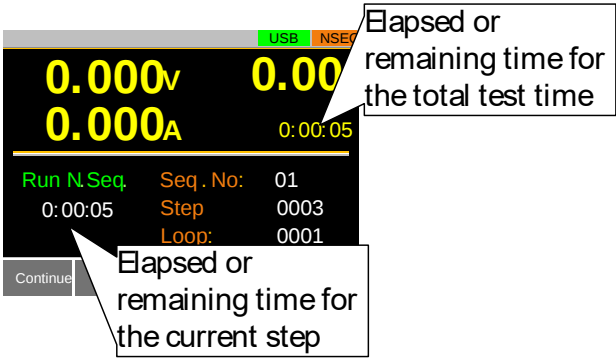
功能选择屏幕



操作

- 1. 按 **FUNC** .
- 2. 选择 *NSEQ Timer* 并选择当前步骤和总测试时间是显示为已用时间还是剩余时间。
范围 Elapsed, Remaining
默认 Elapsed

显示范例



 注意

当总测试时间>1000 小时，总测试时间将始终显示为已用时间。

程序

PEL-3000AE 创建程序时可以通过 16 个预设值。编程功能非常强大，用户可以连续完成不同操作。

- 用户定义每步执行时间
- 可组成程序链
- 每个程序链最多包含 16 组程序

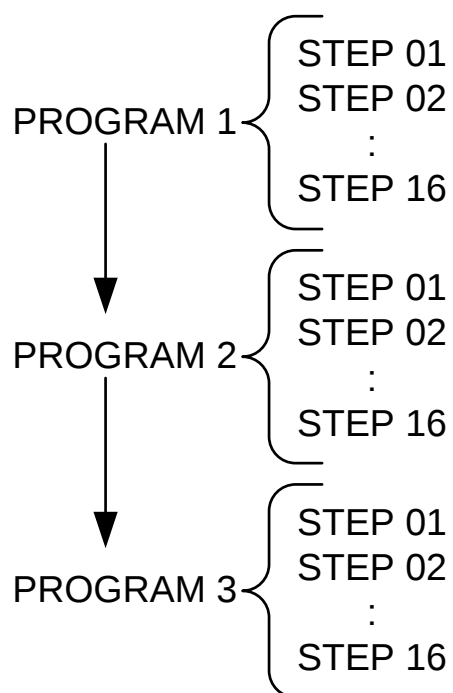
存储负载操作见第 112 页。

程序概述

描述

运行程序时，最多可以连续执行 16 种不同的负载操作。每种负载操作都是程序的“步骤”。每个程序由 step 01 开始，step16 结束。

- 程序从存储器中调取步骤的操作模式、范围、静态/动态模式、响应速度和其它设置，也可以调取 Go-NoGo 设置。
 - 同样的存储设置可以用于多个步骤。
 - 每步的执行时间可调。
 - 每步可用 Go-NoGo 设置。
 - 每步必须按序执行。
 - 通过设置可以使每步自动进入下一步或等待用户确认。
 - 可以跳过个别步骤。
 - 链接多个程序构成程序链。
 - 程序链不需要按序执行。
 - 每个程序包含 16 个步骤。
 - 每个程序链最多包含 16 组程序。
-



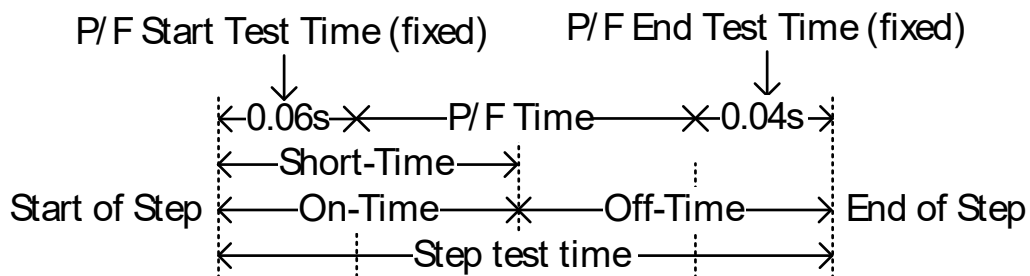
设置

每个程序中的步骤均包含如下设置:

- 存储器: 所选步骤负载操作的存储单元 (M001-M256)。
- 运行: 指定步骤的运行设置(Auto, Manual, Skip)。
- On-Time: 设置测试的运行时间。
- Off-Time: 设置步骤之间的停止时间。
- P/F-Time: 设置 GoNo Go 测试的 pass/fail 延迟时间。
- Short-Time: 如果需要, 可设置步骤的不足时间。

单步时序图

一个程序中的单步时序图，如下所示。



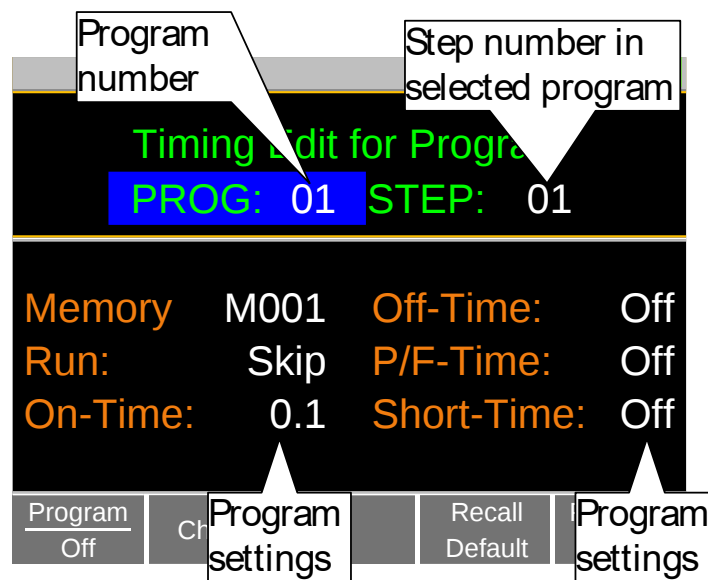
创建一个程序



注意

创建程序前，必须首先创建和保存（至内存 M001-M256）每个步骤的设置。详情见第 112 页存储调取章节。

显示程序设置



操作

1. 按 **FUNC** > *Program*[F1].
 - 注意默认 *Program*[F1] 为 off。
2. 选择 *PROG*，选择程序号进行编辑

PROG 01 - 16
3. 在所选程序中选择 *STEP*。

STEP 01 - 16
4. 选择 *Memory*，选择从哪一个存储单元载入步骤。
 - 从存储单元载入步骤设置
 - 同一个存储单元可以用于多个步骤

Memory M001 - M256

5. 各步骤的 *Run* 设置

- 默认 RUN 设为 Skip
- Auto 将自动开始并进入下一步骤
- Manual 在运行下一步骤前等待,用户按 *Next[F2]* 才进入下一步骤

Run Skip, Auto, Manual

6. 选择 *On-Time*

- on-time 决定该负载执行该步骤的时间
- on-time 定义为总测试时间减去 off-time

On-Time 0.1 - 60 seconds

7. 选择 *Off-Time*

- off-time 决定在当前步骤结束和下一步骤开始之间负载关闭的时间
- off-time 定义为总测试时间减去 on-time.

Off-Time Off, 0.1 - 60 seconds

8. 选择 *P/F-Time* (pass/fail time)

- P/F-Time 参考 P/F 延迟时间. 延迟时间包括 0.06 P/F 开始测试时间, 如第 86 页显示的时序图。

P/F-Time Off, 0.0 - 119.9 seconds

9. 设置 *Short-Time*

- 与 short 键操作一致

Short-Time Off, 0.1 seconds - On-Time

10. 重复 step 3~9 完成程序中的所有步骤

- 每个程序最多创建 16 个步骤
- 没有设置的步骤默认为 “Skip”

11. 按 *Save*[F3] 保存程序和程序中的所有步骤

- 程序保存至内存
 - 如何保存至设置存储器参见存储/调取章节
-

调取默认值

按 *Recall Default*[F4] 调取各程序/步骤的默认设置。详情参见第 245 页。

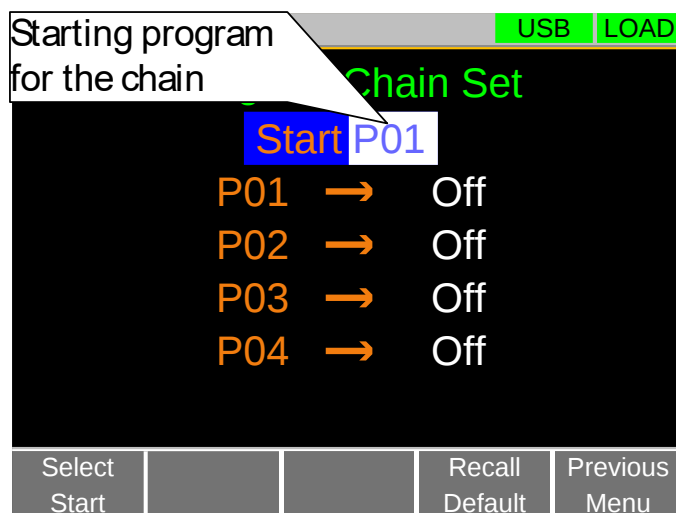
创建一个程序链



注意

创建程序链前，确保已保存一定数量的程序。

显示程序链设置



操作

1. 按 **FUNC** > *Program*[F1] > *Chain*[F2].
 - 如果在当前位置没有程序，则需要从设置存储器转入一些程序
2. 若未选择 *Start*, 按 *Select Start*[F1] 选择程序链的起始程序

Start: P01 - P16
3. 选择 *P01* , 选择与 *P01* 链接的程序
 - 在 *P01* 后选择 *OFF* 结束程序链
 - 选择 *P01* 创建一个无限程序链
 - 程序链不需要按序链接

P01: *OFF*, *P01* - *P16*

4. 重复 step 3 完成程序链中的剩余程序

5. 按 *Save* 将程序链保存至内存

按 *Recall Default*[F4] 将程序链重设至默认值。详情参见第 245 页

- *Recall Default*[F4] 即清除程序链

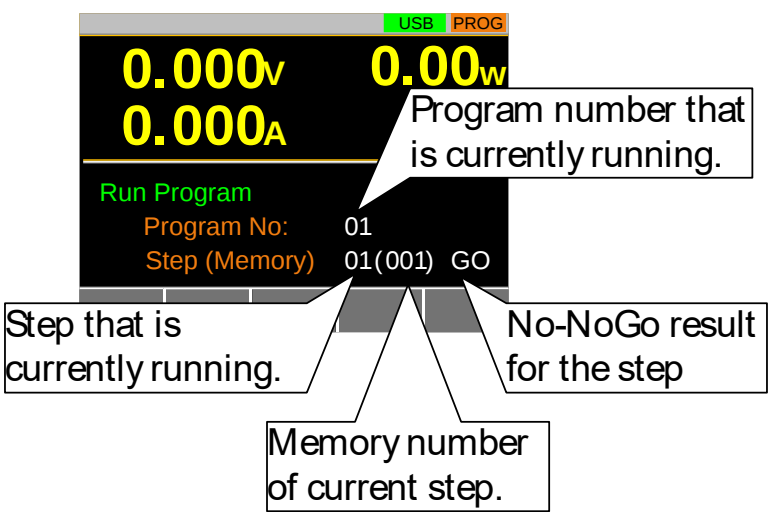
运行程序或程序链

描述	程序或程序链与普通负载的运行方式一致
----	--------------------

操作

1. 按  > *Program*[F1].
2. 将 *Program*[F1] 设为 **On**, 打开程序模式
 - *Program* 为 **On** 时, 屏幕上方显示 **PROG**
3. 开启负载
 - 立即启动程序/程序链
 - 负载开启时, **PROG** 图标呈橘色
4. 运行程序/程序链时, 屏幕显示当前运行的程序、步骤和内存
 - 按 *Pause*[F1] 暂停测试, 按 *Continue*[F1] 继续
 - 如果 *Run* 设为 *Manual*, 按 *Next*[F2] 运行下一步
5. 程序/程序链运行完成时, 显示每步的 Go-NoGo 结果
 - 按 *Exit*[F5] 退出

显示:
运行程序/程序链



显示:
完成程序/程序链



序列

PEL-3000AE 支持程序和序列功能。二者的本质不同在于程序的每个步骤可使用不同的操作模式，而序列则使用同一操作模式。实际运用中，序列用来创建模拟复杂负载。

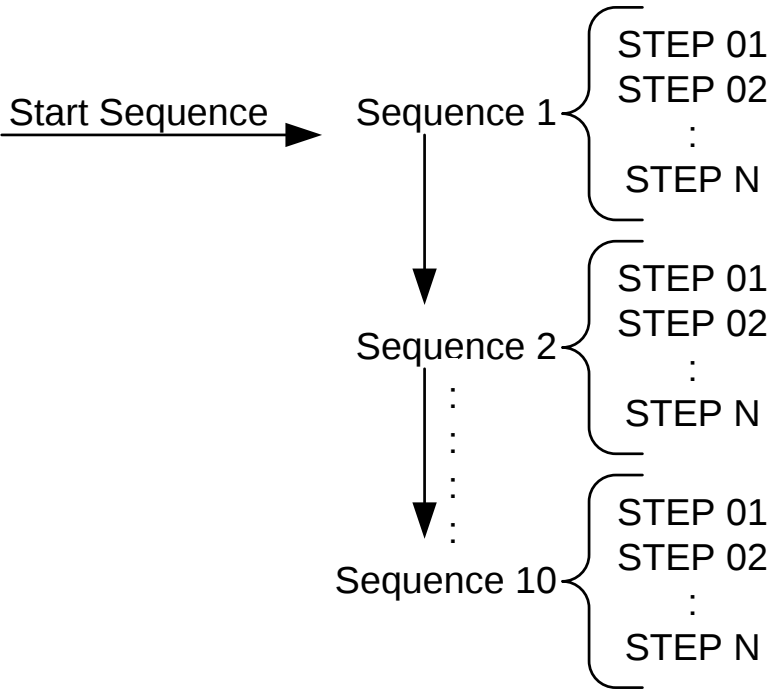
序列分两种不同类型：正常序列和快速序列。

正常序列可定义各步骤的执行时间和转换速率。

另一方面，快速序列每步的执行时间固定（用户设置时基）。

正常序列

描述	正常序列由用户定义的若干步骤组成。执行该序列，可以模拟 DC 负载。 • 正常序列最多可设置 1000 步 • 每个正常序列均有一个附属备忘录 • 正常序列可以循环 9999 次或无限次 • 正常序列可以在负载结束时维持一组电压、电流、功率或电阻 • 多个正常序列可组成序列链
----	---



描述

正常序列设置分为时间编辑设置和数据编辑设置

时间编辑设置用于设置当前序列，如模式，范围，循环次数和链

数据编辑设置用于创建当前步骤

具体描述如下

时间编辑

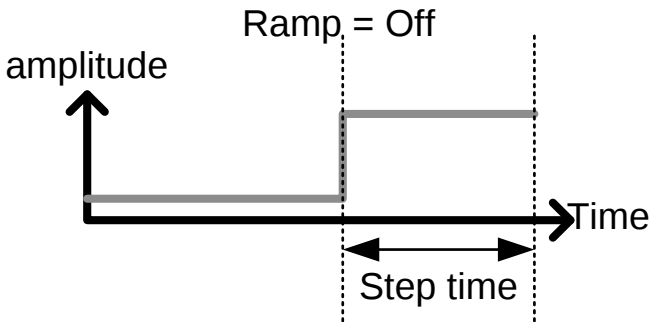
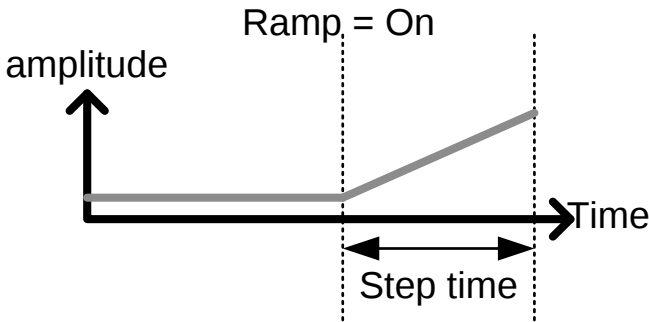
每个正常序列包含如下时间设置:

设置	设置范围	描述
Start	S01 - S10	设置用于启动正常序列链的序列
Seq.No	S01 - S10	设置要编辑的当前序列
Memo	12 characters	用户创建的当前所选序列的备注
Mode	CC, CR, CV, CP	序列的操作模式，支持 +CV 模式
Range	ILVL	低 I 范围, 低 V 范围

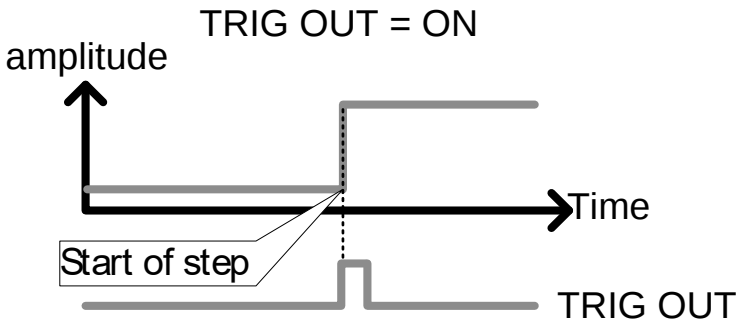
	IMVL	中 I 范围, 低 V 范围
	IHVL	高 I 范围, 低 V 范围
	ILVH	低 I 范围, 高 V 范围
	IMVH	中 I 范围, 高 V 范围
	IHVH	高 I 范围, 高 V 范围
Loop	Infinite, 01 - 9999	设置循环所选序列的次数。
Last Load	OFF, ON	设置序列结束后的负载条件。
Last	Value	上次负载= ON 时的负载设定值。
Chain	Off, S01-S10	未设置为关闭时, 设置链中的下一个序列。

数据编辑 正常序列中的每个步骤包含如下参数设置:

设置	设置范围	描述
Step	0001 - 1000	选择/显示序列中的当前步骤。 • 可用步骤的数量取决于使用 <i>Insert Point[F1]</i> 功能添加的步数。
Value		所选工作模式的电流, 电压, 功率和电阻设置。
Time	0.05ms - 999h:59m	设置所选步骤的步进时间。
Load	ON, OFF	为所选步骤打开或关闭负载。
RAMP	ON, OFF	当打开时, 当前转换从步骤的开始到步骤的结束均匀地斜坡。 当关闭时, 电流转换步进。



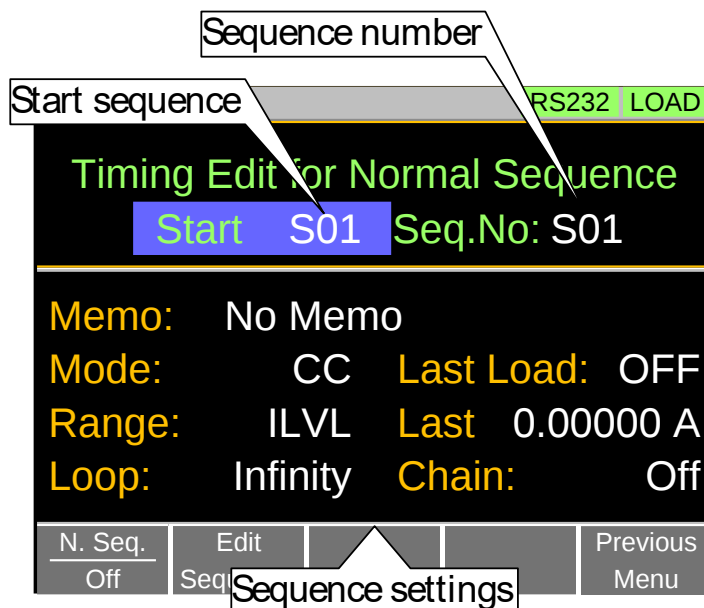
TRIG OUT	ON, OFF	TRIG OUT 设为 ON, 在步骤开始时从 TRIG OUT BNC 端子输出触发信号。详情见 199 页。
----------	---------	--



PAUSE	ON, OFF	暂停:步骤结束时插入暂停。暂停时, 仪器将在步进电流/电压/电阻/功率电平结束时暂停。按下 <i>Next[F2]</i> 或使用外部触发信号可以恢复该序列。(见 212 页).
-------	---------	---

时间编辑设置

显示编辑时间



操作

1. 按 **FUNC** > *Normal Sequence*[F2].
 - 注意：默认 *N. Seq.*[F1] 为 off
2. 选择 *Start* 选择起始序列号
Start: S01 - S10
3. 选择 *Seq. No.* 选择需要编辑的序列
Seq. S01 - S10
No.:
4. 设置当前所选序列的参数，参数详情见第 93 页
 - Memo
 - Mode
 - Range
 - Loop
 - Last Load
 - Last

- Chain

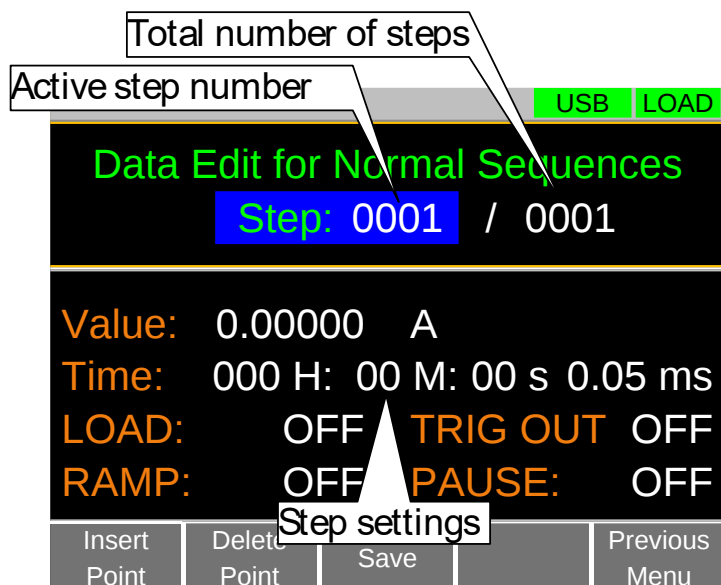
5. 按 *Save*[F3] 保存当前所选序列的时间设置

完成序列的时间设置

- 正常序列的步骤编辑，见第 99 页
- 运行正常序列，见第 101 页

数据编辑设置

数据编辑显示



操作

1. 按 **FUNC** > *Normal Sequence*[F2] > *Edit Sequence*[F2].
2. 选择 *Seq.No.* 并选择期望编辑的序列
Start: S01 - S10
3. 按 *Edit Sequence* [F2] 进入数据编辑设置菜单
 - 注意：如果当前序列中无步骤，正常序列的数据编辑设置无效
4. 按 *Insert Point*[F1] 在当前步骤后插入一步
 - 每按一次 *Insert Point*，*Step* 参数增加
 - 插入点成为当前步骤

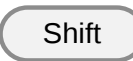
5. 设置当前所选步骤的参数。设置详情见第 95 页
数据编辑
 - Value
 - Time
 - LOAD
 - RAMP
 - TRIG OUT
 - PAUSE
6. 如果需要编辑之前插入的点/步，使用 *Step* 参数
 - 插入步骤后方可进行选择
Steps 0001 - 1000
7. 使用 *Delete Point*[F2] 功能删除当前所选步骤
8. 完成所有步骤后，按 *Save*[F3]保存

完成正常序列的数据编辑设置

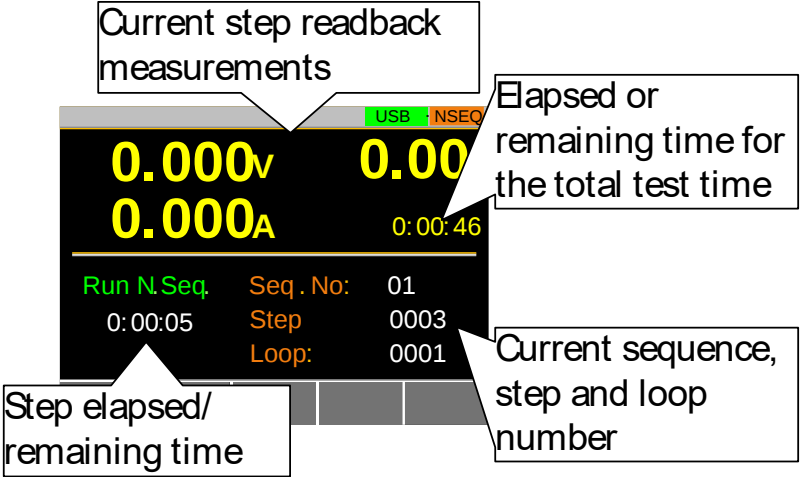
- 正常序列的时间编辑，见 98 页
- 运行一个正常序列，见 101 页

运行正常序列

描述 带正常序列功能的负载与普通负载运行方式一致。

- 操作
1. 按  > *Normal Sequence*[F2].
 2. 将 *N. Seq.*[F1] 设为 *On*，开启正常序列模式
 - 当 *N. Seq.* 设为 *On* 时，屏幕上方显示 **NSEQ**
 - 也可从 **FUNC** 菜单打开正常序列功能。有关详细信息，参见第 128 页。
 3. 按  +  开启负载
 - 负载开启时， 键变为橙色
 - 再按  键关闭负载
 - 正常序列/序列链立即开始
 - 负载开启时，**NSEQ** 图标编程橙色
 4. 运行正常序列/链时，屏幕显示当前运行的序列、步骤和循环次数
 - 按 **Pause**[F1] 暂停序列，按 **Continue**[F1] 继续
 - 如果没有创建步骤，屏幕显示“No N.Seq.”
 - 序列结束时，屏幕显示“*Sequence Complete*”
-

显示:
运行序列/链



注意

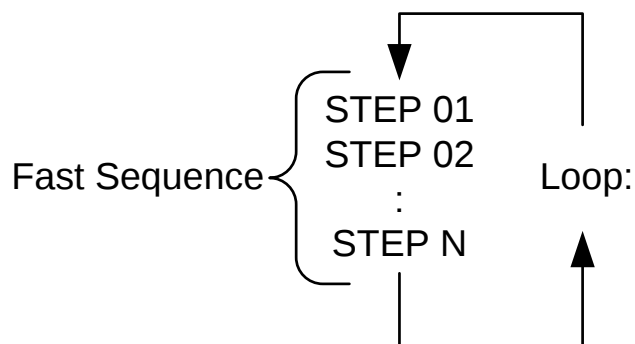
如果 elapsed 时间 >1000 小时，所有序列的组合测试时间将显示为 *elapsed test time*，否则将显示 *remaining test time*。

快速序列

描述

快速序列由用户定义的若干步骤组成。与正常序列不同，快速序列的每一步骤具有相同的执行时间（时间基数）

- 该模式仅适用于 CC 和 CR 模式
- 快速序列最多可设置 1000 步
- 每个快速序列均可以有一个附属备忘录
- 快速序列可以循环 9999 次或无限次
- 快速序列可以在负载结束时维持一组电流或电阻
- 快速序列功能不能使用斜坡功能



描述

快速序列设置分为时间编辑设置和数据编辑设置。

时间编辑设置用于快速序列的所有步骤，包括模式、范围、循环次数和时基。

数据编辑设置用于创建每组序列的实际步骤。

内容如下：

时间编辑

快速序列包含如下时间设置：

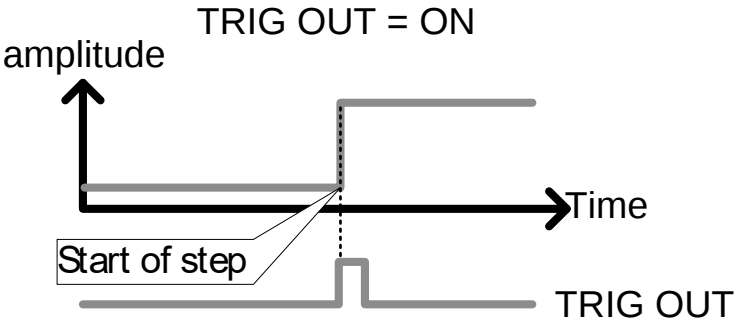
设置	设置范围	描述
Memo	12 characters	用户创建的当前所选序列的备注。
Mode	CC, CR	序列的操作模式。
Range	ILVL	低 I 范围, 低 V 范围
	IMVL	中 I 范围, 低 V 范围
	IHVL	高 I 范围, 低 V 范围
	ILVH	低 I 范围, 高 V 范围
	IMVH	中 I 范围, 高 V 范围
	IHVH	高 I 范围, 高 V 范围
Loop	Infinity, 01 - 9999	设置循环所选序列的次数。
Last Load	OFF, ON	设置序列结束后的负载条件。
Last	0.000000	最大负载设置为 ON 时的负载设置。
RPTSTEP	0001 - 1000	每个循环的最后一步数 (0001-1000)
Time Base	0.025 - 600ms	设置步骤执行时间。

Data Edit
Overview

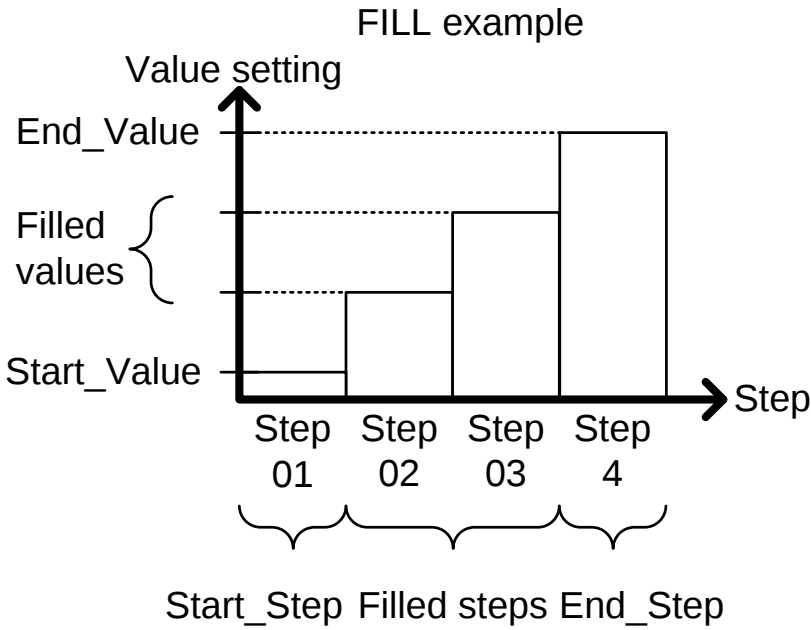
快速序列中的每个步骤都包含以下设置参数:

设置	设置范围	描述
Step	0001 - 1000	选择/显示序列中的当前步骤。 - 可用步骤的数量取决于使用 <i>Ins. Point[F1]</i> 功能 - 至少 3 个步骤
Value		所选操作模式的电流或电阻设置

TRIG OUT	ON, OFF	当 TRIG OUT 设为 ON, 步骤开始时，从 TRIG OUT BNC 端子输出触发信号。详情参见 199 页。
----------	---------	---



FILL Overview	FILL 功能用于将电流或电阻值设置从启动步骤均匀增加到完成步骤。 Fill 功能可以在将点添加到快速序列之前或之后使用 • 之前：添加新步骤时，将在填充范围内预填充每个值。 • 之后：将填充填充范围内的每个值。
---------------	--

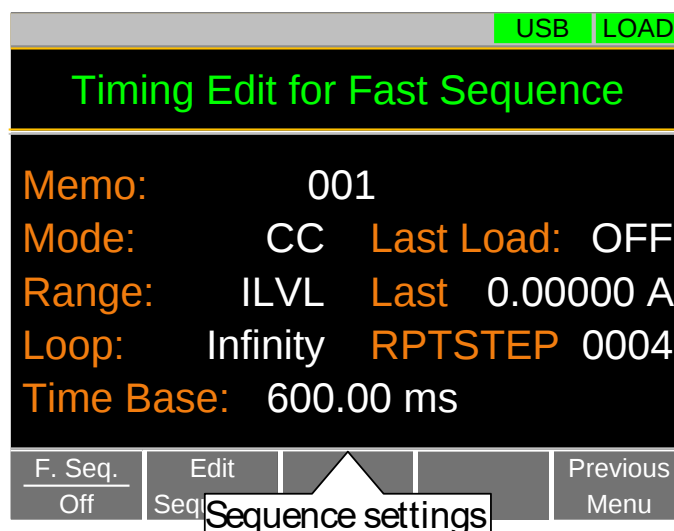


设置	设置范围	描述
----	------	----

Start_Value		设置启动步骤的电流或电阻值。
End_Value		设置结束步骤的电流或电阻值。
Start_Step	0001 - 1000	设置起始步骤编号。
End_Step	0001 - 1000	设置结束步骤编号。

时间编辑

显示编辑时间



操作

1. 按 **FUNC** > *Fast Sequence*[F3].
 - 注意：默认 *F. Seq.*[F1] 为 off
2. 设置快速序列的参数。每个参数详情见 148 页
 - Memo
 - Mode
 - Range
 - Loop
 - Time Base
 - Last Load
 - Last
 - RPTSTEP

保存

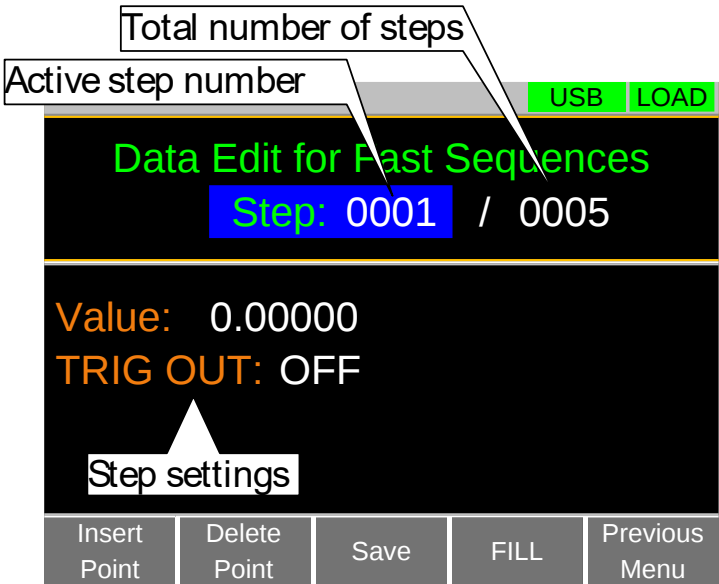
按 *Save*[F3] 保存快速序列的时间设置

完成快速序列的时间设置

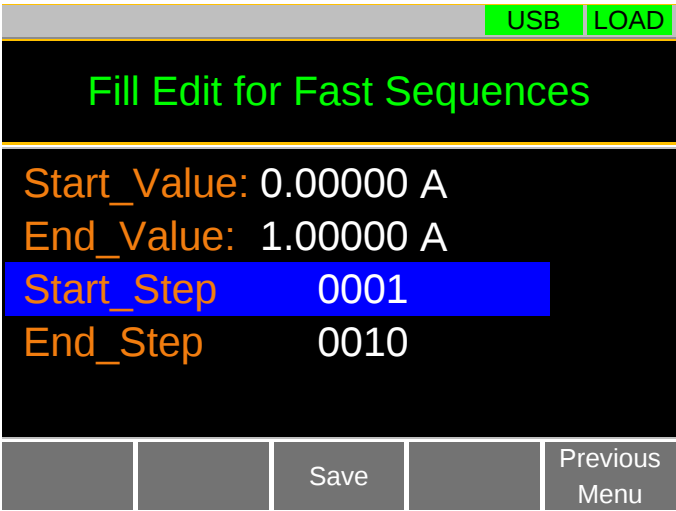
- 快速序列的步骤编辑见第 108 页
- 运行一个快速序列见第 110 页

数据编辑设置

显示数据编辑



FILL 显示



操作

- 按 **FUNC** > *Fast Sequence*[F3] > *Edit Sequence*[F2] 进入数据编辑设置菜单
- 按 *Insert Point*[F1] 在序列中增加一步
 - 每按一次 *Insert Point* , *Step* 参数增加

- 最新的插入“点”成为当前步骤
 - 3. 对当前所选步骤设置如下参数。详情参见 148 页设置
 - 值
 - TRIG OUT
 - 4. 使用 *Steps* 参数编辑之前增加的点/步
 - 添加步骤后方可选择
Steps 0001 - 1000(RPTSTEP)
 - 5. 使用 *Delete Point*[F2] 功能删除当前所选步骤
 - 快速序列不得少于 3 步
-

Fill 功能 按 *FILL*[F4] 使用 fill 功能。设置 fill 参数:

- Start_Value
- End_Value
- Start_Step
- End_Step

fill 功能不限使用次数。

保存 序列的所有步骤编辑完成后，按 *Save*[F3]保存。

完成快速序列的数据编辑

- 快速序列的时间编辑见第 107 页
 - 运行一个快速序列见第 110 页
-

运行快速序列

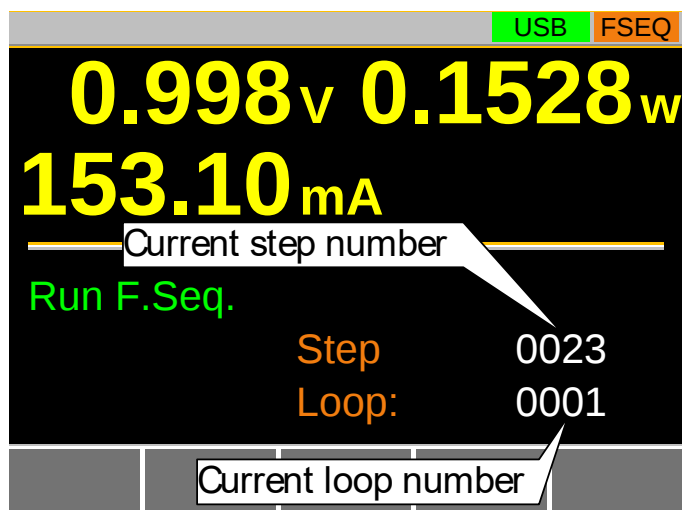
描述 与正常静态或动态负载不同，按 Shift 和 Load 键可打开快速序列负载。

操作

1. 按 **FUNC** > *Fast Sequence*[F3].
2. 将 *F. Seq.*[F1] 设为 *On*，开启快速序列模式
 - 当 *F. Seq.* 设为 *On* 时，屏幕上方显示 **FSEQ**
 - 可以从 **FUNC** 菜单开启快速序列功能。详情参见 128 页。
3. 按 **Shift** + **Load^{On/Off}** 开启负载
 - 负载开启时，**Load^{On/Off}** 键呈橙色
 - 再按 **Load^{On/Off}** 键关闭负载
 - 快速序列/序列链立即开始
 - 负载开启时，**FSEQ** 图标呈橙色
4. 运行快速序列时，屏幕显示当前运行到哪一步和哪一环节。
 - 序列结束时，屏幕显示“*Sequence Complete*”

显示:

运行快速序列



OCP 测试自动化

背景

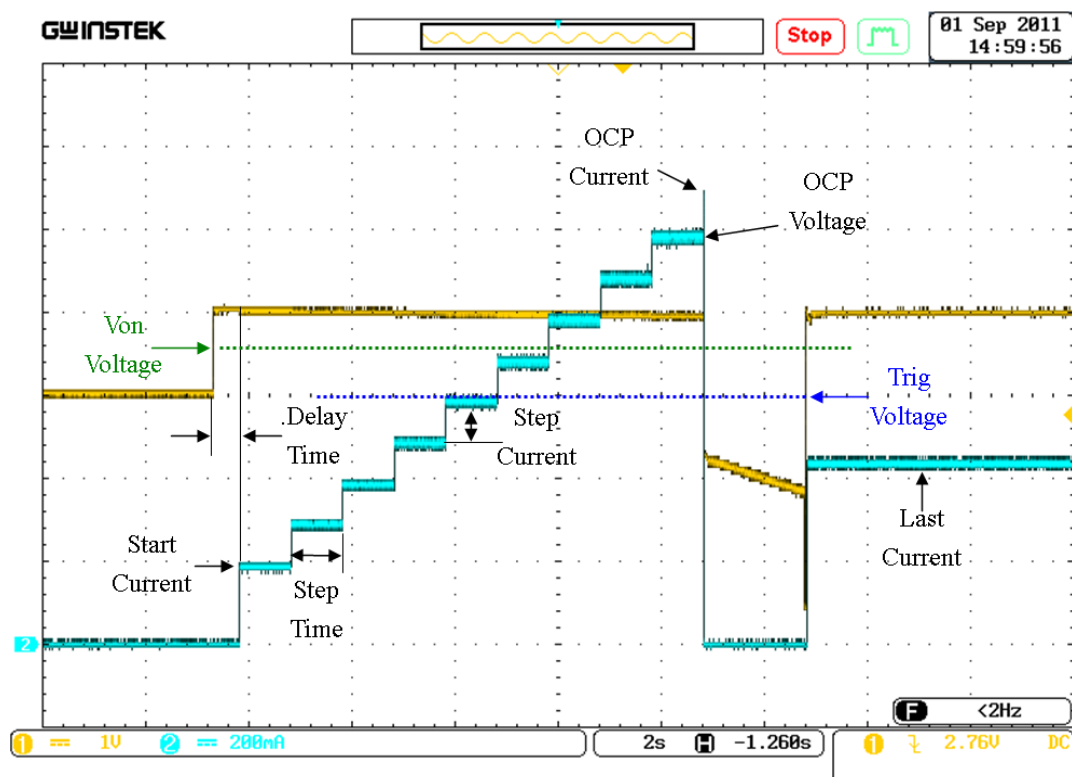
OCP 测试功能创建一个自动测试来测试电源产品的 OCP

该测试将测试过电流保护跳闸时，电源的过电流保护何时跳闸，并返回电压和电流的测量值。如果电源 OCP 出现故障，PEL-3000AE 还具有用户定义的切断设置。

下图显示了 OCP 测试自动化功能的示例：

例

测试电流从起始值（Start C）增加到结束值（End C）。电流以设定的步进时间（由 Step_T 设置）逐步增加（由 Step_C 设置），直到电源的 OCP 跳闸或达到 C 端电流电平。



参数	OCP. No	选择 12 个 OCP 测试设置存储器之一。
	Memo	用户为当前选择的 OCP 功能创建的注释。
	Range	高(CC Mode High), 低(CC Mode Low)
	Start Current(Start C)	启动测试的电流值
	End Current(End C)	将结束测试的当前值。该值必须高于您正在测试的 DUT 的 OCP 值。如果 DUT 的过流保护失效, 则此参数用作故障安全。如果测量的电流达到结束电流值, 则会指示电源 OCP 出现故障。
	Step Current(Step_C)	设置电流的步进分辨率
	Step Time(Step_T)	设置每个步骤的执行时间 (50ms~ 1600s)
	Step Time (Step_T)	设置每个步骤的执行时间。 (50ms ~ 1600s)
	Trig Delay Time (Delay)	设置与施加每个阶跃电流后可预期的触发电压时间相对应的延迟 (延迟时间必须小于阶跃时间)。(0ms~160s)

Trig Voltage(Trig_V) 将触发设置为查看电源 OCP 何时被触发所需的电平。

当电源 OCP 被触发时，其电压输出将复位。电压触发电平用于测试电压输出是否已复位。

Last Current>Last_C) 设置 OCP 跳闸后的最终电流值。这是在 OCP 跳闸后的稳态电流。

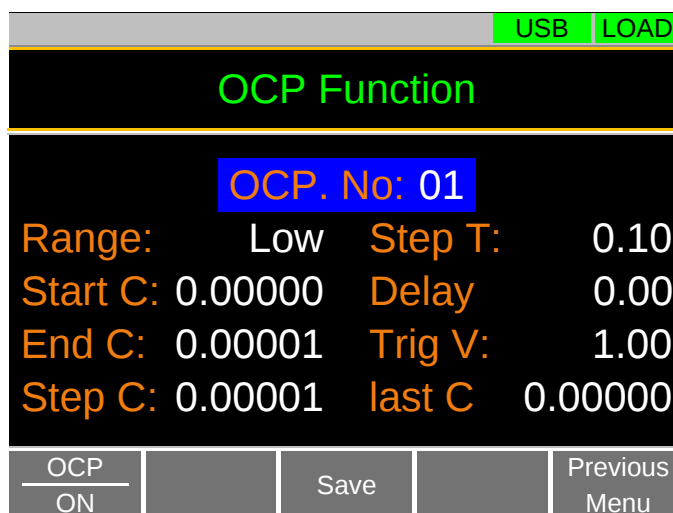


注意

该模式仅适用于 CC 模式。

面板操作

1. 按  > OCP[F4].



选择通道

2. 选择 OCP. No: 并选择一个测试设置存储器

OCP. 1 ~ 12
No:

3. 为上述选定的测试设置以下参数:

- Memo
- Range
- Start C
- End C
- Step_C
- Step_T
- Delay
- Trig_V
- Last_C

4. 按 *Save*[F3] 保存所选测试设置

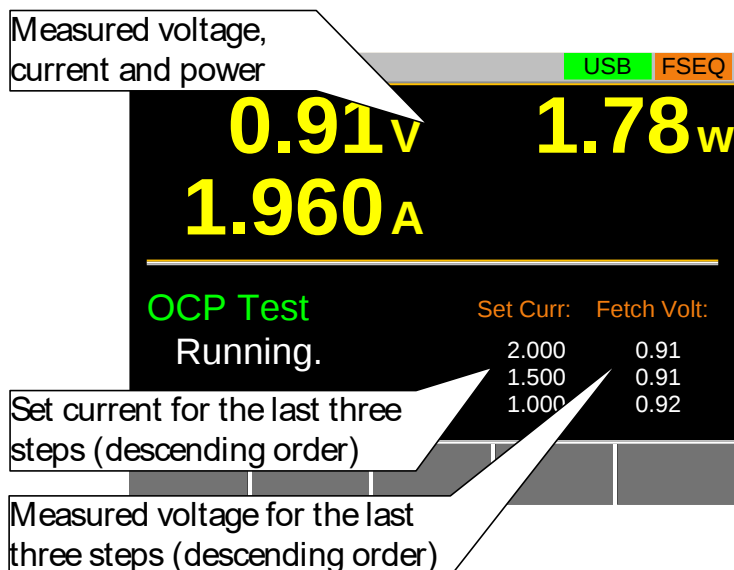
开始 OCP

5. 按 *OCP*[F1] 开启 OCP 功能

6. 按 + 开启负载开始 OCP 功能

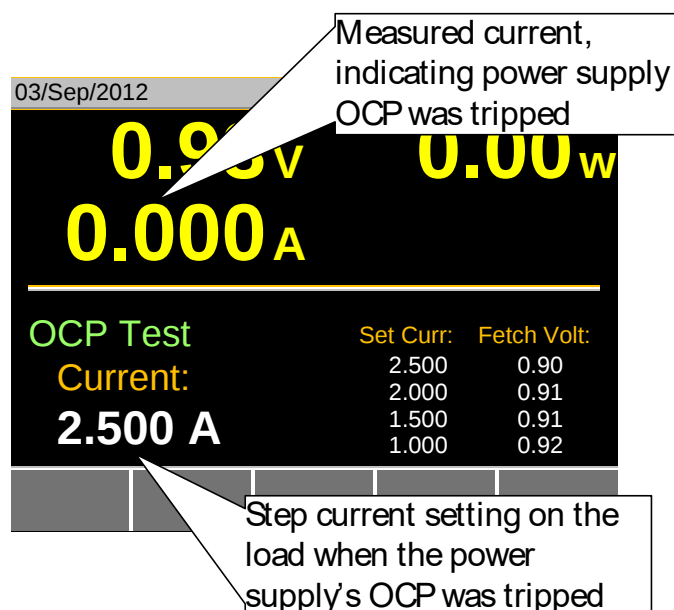
- 根据步骤 C 值，测试电流将从起始 C 值增加到结束 C 值，直到测试完成。
- 当电源电压大于 Trig V 电压时，测试将开始运行。

例:运行 OCP 功能



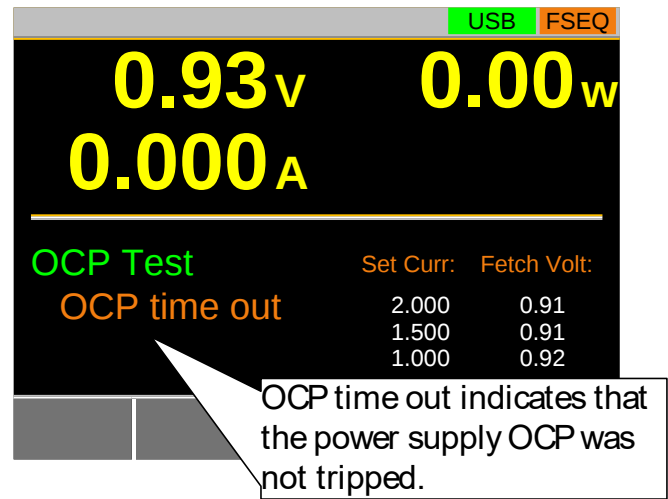
结果:

电源 OCP 跳闸



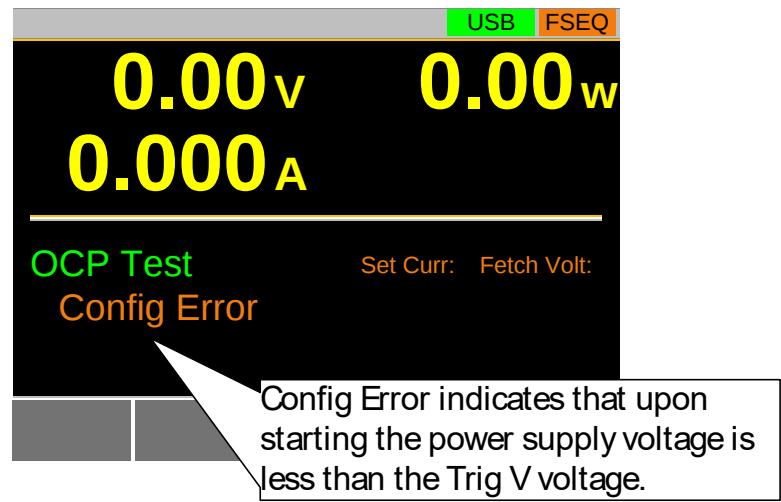
当电源的 OCP 跳闸时，OCP 测试将返回最后一步的当前设置。

电源 OCP 超时



如果电源的 OCP 无法触发，OCP 超时。当测量的电压小于 Trig V 并且测量的电流大于 End C 时确定。

电源配置错误



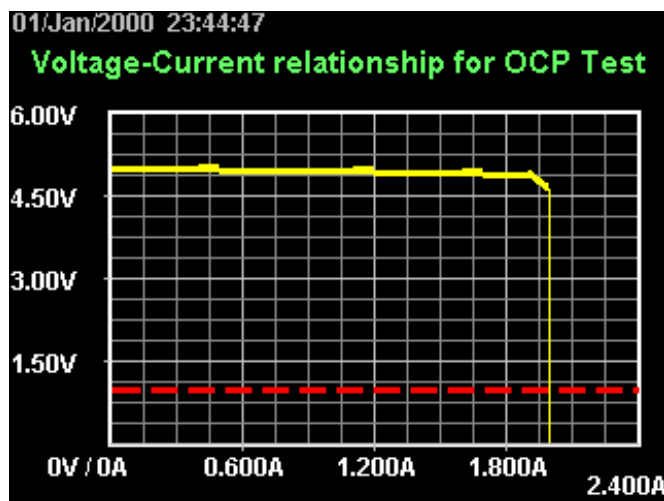
配置错误表示电源电压低于测试开始后的 Trig V 电压设置。这可以指示电源输出未打开或电源输出或 Trig V 配置不正确。



注意

除了如上所述的 OCP 设置，VON 电压设置也必须根据 DUT 的输出特性进行设置。

保存数据 当电源 OCP 跳闸时。按 TEST Result [F1]查看测试结果波形。



插入 U 盘，按 Save [F3] 保存波形图片。

按 Esc [F1] 键退出波形视图模式。

按保存 [F3] 将数据保存到 U 盘。

文件名应为 RESULTxx.CSV. 可以在计算机中打开。

要记录在数据日志中的最大数据量为 65536。

如果数据超过此限制，则不会记录额外的数据。

	A	B	C	D	E	F
1	<< OCP TEST >>			PEL-3021AEv1.32		
2	< PARAMETER of OCP TEST >					
3	OCP No.:		1			
4	(1) Memo:					
5	(2) Range:		Middle			
6	(3) Start Curr:		0.001 A			
7	(4) End Curr:		3.000 A			
8	(5) Step Curr:		0.100 A			
9	(6) Step Time:		0.05 s			
10	(7) Delay Time:		0.00 s			
11	(8) Trig Volt:		1.00 V			
12						
13	< TEST RESULTS >					
14	Start Time:		2000/1/1 23:44			
15	End Time:		2000/1/1 23:44			
16	(1) Test Result:		Complete	OCP :	2.001 A	
17						
18	(2) DATA LISITS(22):					
19	Step No		VOLT(V)	CURR(A)	POWER(W)	
20		0	4.98	0.011	0.05478	
21		1	4.98	0.01	0.0498	
22		2	4.98	0.103	0.51294	
23		3	4.97	0.202	1.00394	
24		4	4.96	0.303	1.50288	
25		5	4.96	0.403	1.99688	

OPP 测试自动化

背景

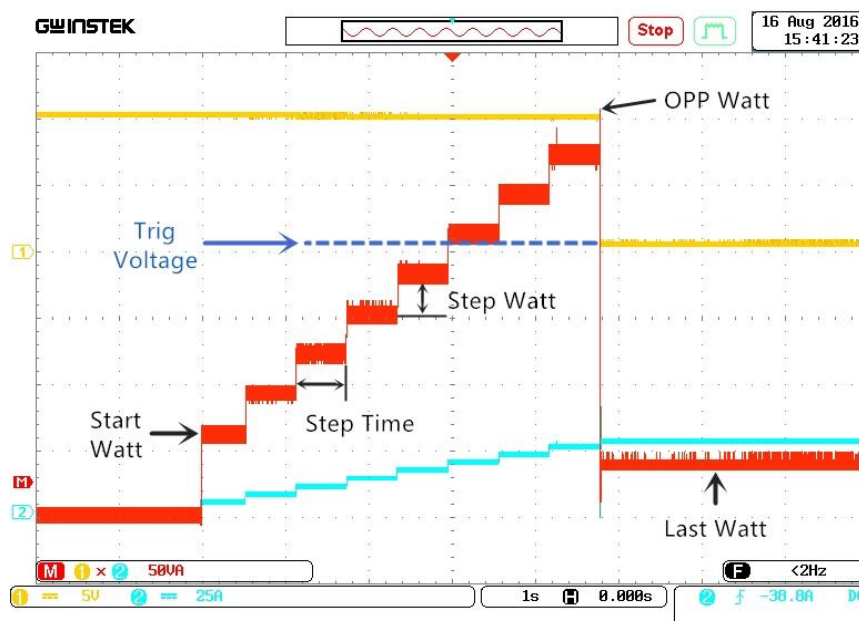
OPP 测试功能创建一个自动测试来测试电源产品的 OPP。

该测试将测试电源的过功率保护何时跳闸，并在过电源保护跳闸时返回电压和电流的测量值。如果电源 OPP 发生故障，PEL-3000AE 还具有用户定义的切断设置。

下图显示了 OPP 测试自动化功能的示例：

例

测试瓦特从起始值（Start W）增加到结束值（End W）。功率随设定的步进时间（由 Step_T 设置）逐步增加（由 Step_W 设置），直到电源的 OPP 跳闸或达到结束 W 功率电平。



参数

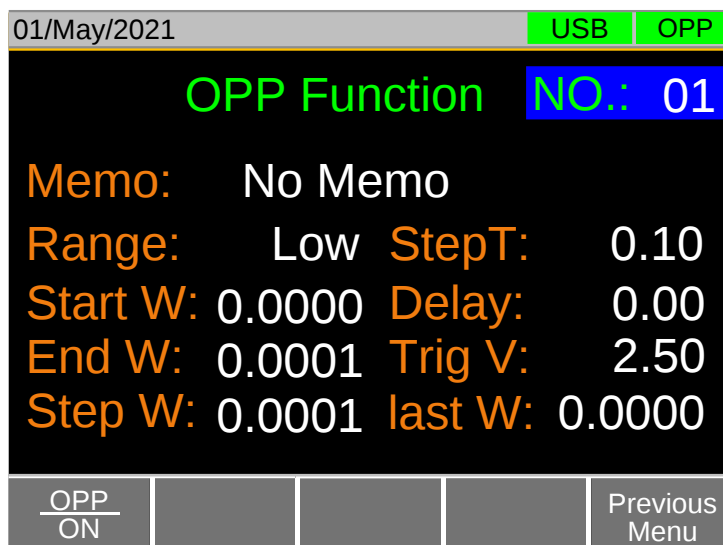
OPP. No

从 12 个 OPP 测试设置存储
中选择一个

Memo	用户为当前选择的 OPP 功能创建的注释。
Range	高(CP Mode High) 低(CP Mode Low)
Start Watt (Start W)	启动 watt 值进行测试
End Watt(End W)	将测试结束的瓦特值。该值必须高于您正在测试的 DUT 的 OPP 值。如果 DUT 的过功率保护失败，则此参数用作故障保护。如果测量的瓦特达到“最终瓦特值”，则说明电源 OPP 失败。
Step Watt(Step W)	设置瓦特的步进分辨率
Step Time(Step T)	设置每个步骤的执行时间 (50ms ~ 1600s)
Trig Delay Time(Delay)	设置一个延迟时间，相当于施加每个步骤之后可以预期的触发电压的时间（延迟时间必须小于步进时间）。
Trig Voltage(Trig V)	将触发设置为查看电源 OPP 何时触发的电平。 当电源 OPP 被触发时，其电压输出将复位。电压触发电平用于测试电压输出是否已复位。
Last Watt>Last W)	设置 OPP 跳闸后的最终瓦特值。这是在 OPP 跳闸后的稳态瓦特。

面板操作

1. 按  > *Next Manu*[F5]. > *OPP*[F1].



选择通道

2. 选择 *OPP. No:* 并选择设置测试存储器

OCP. No: 1 ~ 12

3. 为上述选定的测试设置设置以下参数:

- Memo
- Range
- Start W
- End W
- Step W
- Last W
- Step T
- Delay
- Trig V

4. 按 *Save[F3]* 保存所选测试设置

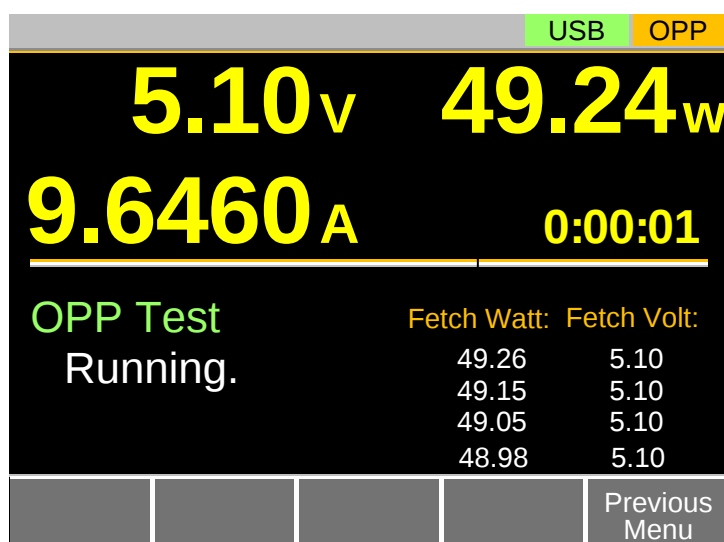
开始 OPP

5. 按 *OPP[F1]* 开启 OPP 功能

6. 按下  +  开启负载可以开始 OPP 功能

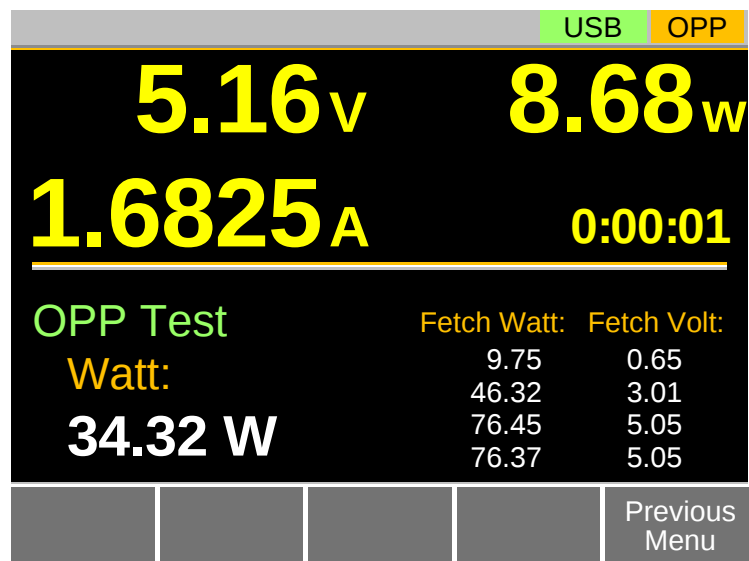
- 根据 Step W 值，测试电流将从起始 W 值增加到结束 W 值，直到测试完成。
- 当电源电压大于 Trig V 电压时，测试将开始运行。

例: 运行 OPP 功能



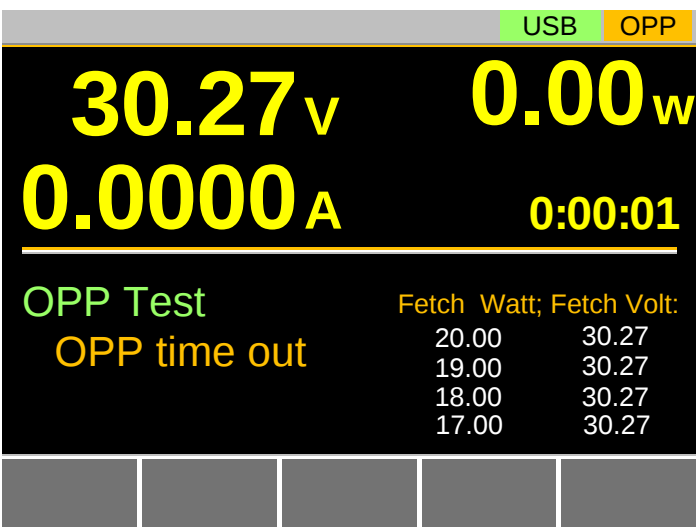
结果:

电源跳闸 OPP



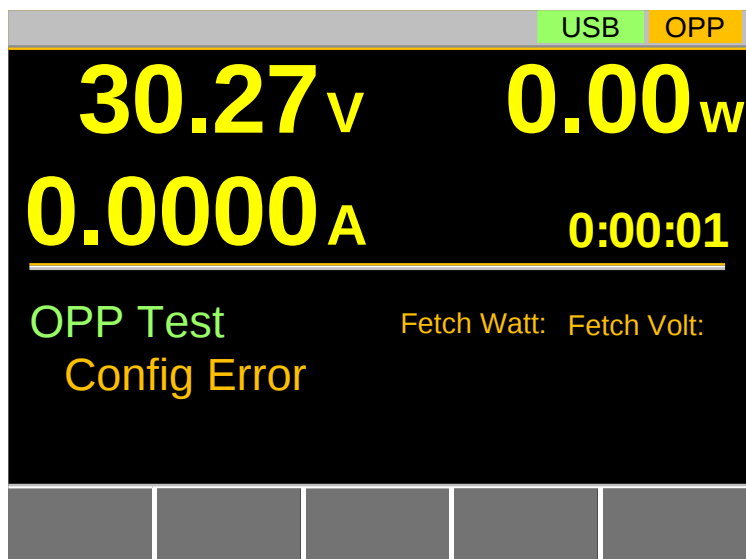
当电源的 OPP 跳闸时，OPP 测试将返回最后一步的当前设置。

电源 OPP 超时



如果电源的 OPP 无法触发，OPP 超时。 当测量的电压小于 Trig V 并且测量的电流大于 END W.

电源配置错误



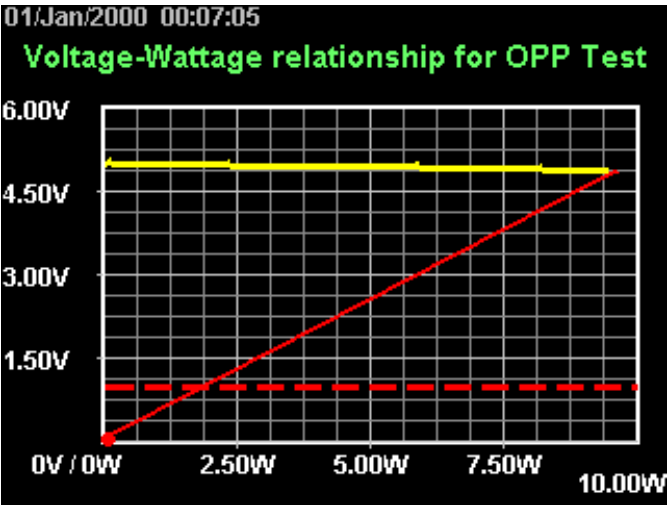
配置错误表示电源电压低于测试开始后的 Trig V 电压设置。这可以指示电源输出未打开或电源输出或 Trig V 配置不正确。



除了如上所述的 OPP 设置之外，还必须根据 DUT 的输出特性来设置 VON 电压设置。

保存数据

当电源 OPP 跳闸时。按测试结果[F1]查看测试结果波形。



插入 U 盘，按 Save[F3]保存波形图片。

按 Esc[F1]键退出波形视图模式。

按保存[F3]将数据保存到 U 盘。文件名应为 RESULTxx. CSV. 该文件可以在计算机中打开。

要记录在数据日志中的最大数据量为 65536。如果数据超过此限制，则不会记录额外的数据。

	A	B	C	D	E	F
1	<< OPP TEST >>		PEL-3021AEv1.32			
2	< PARAMETER of OPP TEST >					
3		OPP No.:	1			
4		(1) Memo:				
5		(2) Range:	Middle			
6		(3) Start Watt:	0.01000 W			
7		(4) End Watt:	15.00000 W			
8		(5) Step Watt:	0.10000 W			
9		(6) Step Time:	0.10 s			
10		(7) Delay Time:	0.00 s			
11		(8) Trig Volt:	1.00 V			
12						
13	< TEST RESULTS >					
14		Start Time:	2000/1/1 00:07			
15		End Time:	2000/1/1 00:07			
16		(1) Test Result:	Complete	OPP :	9.6612 W	
17						
18		(2) DATA LISITS(101):				
19		StepNo	VOLT(V)	CURR(A)	POWER(W)	
20		0	4.98	0.01	0.0498	
21		1	4.98	0.01	0.0498	
22		2	4.98	0.01	0.0498	
23		3	4.98	0.01	0.0498	
24		4	4.98	0.01	0.0498	
25		5	4.99	0.019	0.09481	
26		6	4.99	0.020	0.10000	

BATT 测试自动化

背景

BATT 测试功能创建一个自动测试来测试电池产品的放电。

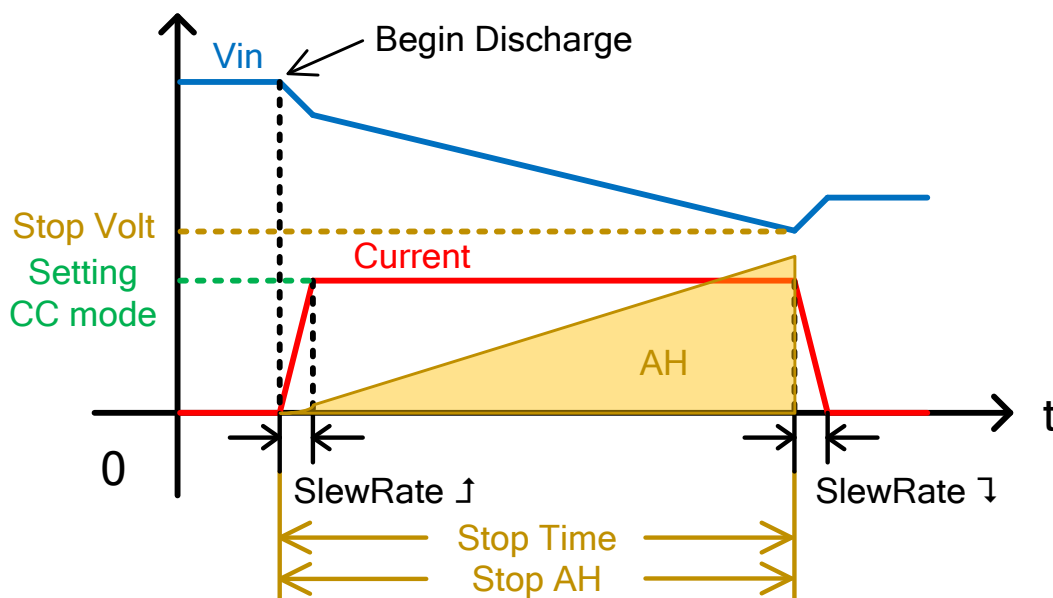
测试将以固定模式（CC，CR，CP）放电，并在定义的停止点（停止电压，停止时间，停止 AH）被检测到之后结束。关于放电测试（放电时间，电池 AH，电池 WH）的信息可以在面板上看到。

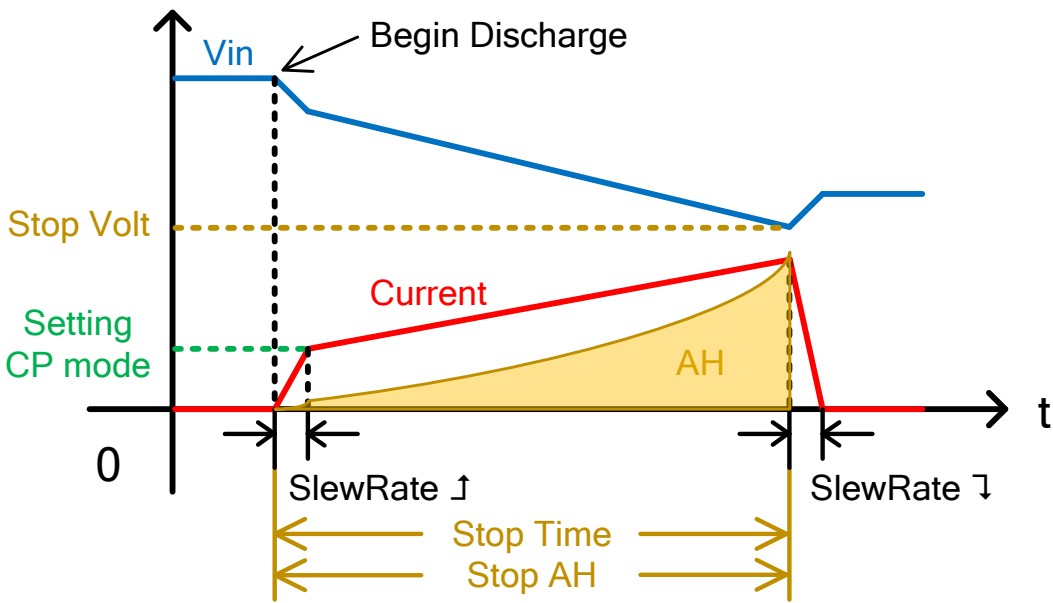
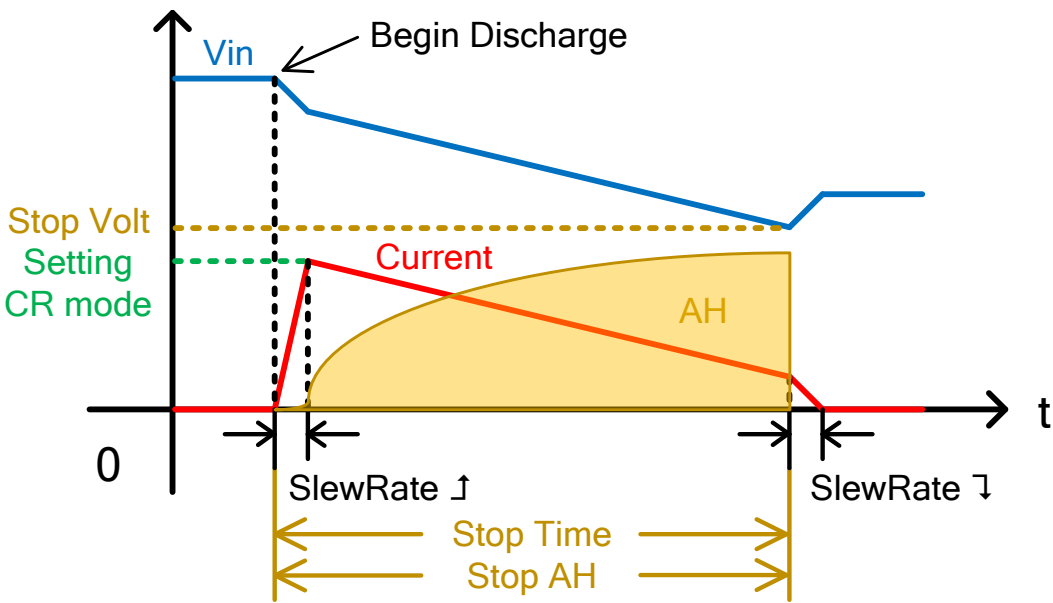
如果电池测试失败，PEL-3000E 还具有用户定义的截止设置。

下图显示了 BATT 测试自动化功能的示例：

例

测试将在具有定义值的指定模式下运行，并在达到定义的停止值时停止。



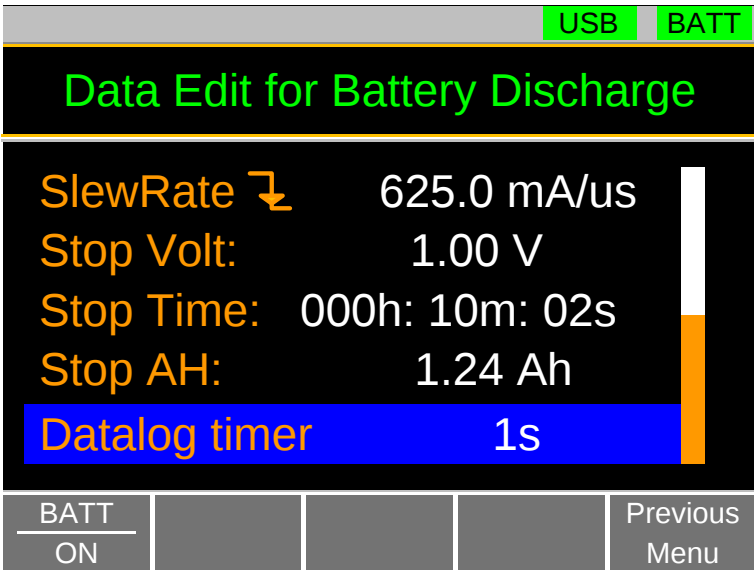
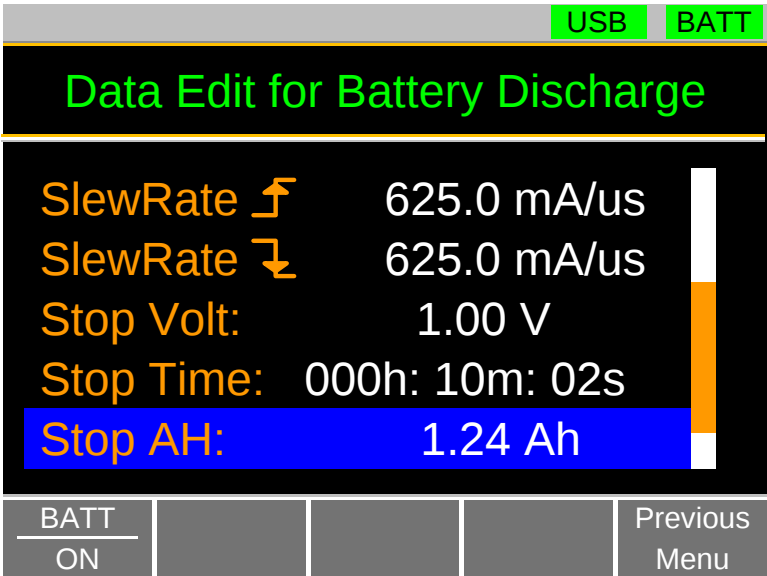
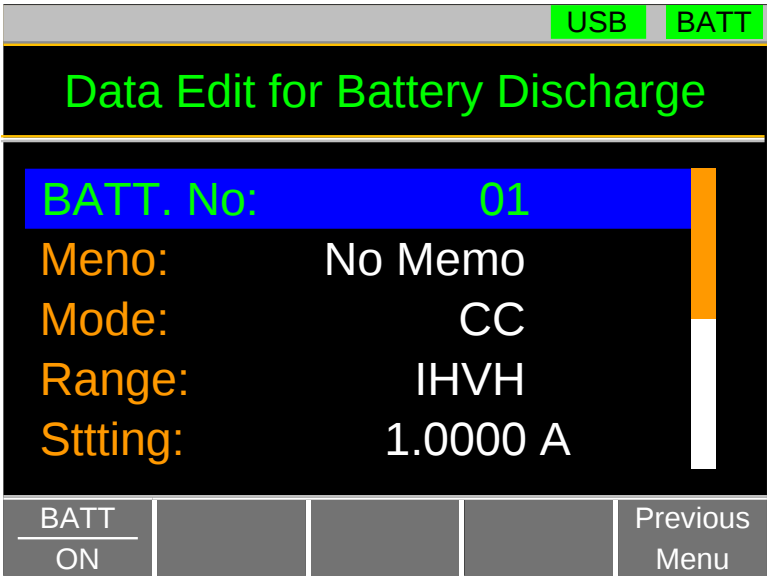


参数	BATT No.	从 12 个 BATT 测试设置存储中选择一个
	Memo	用户创建的当前选择的 OPP 功能备注
	Mode	选择放电操作模式(CC, CR, CP)

Range	ILVL(I 低档位, V 低档位) IHVL(I 高档位, V 低档位) ILVH(I 低档位, V 高档位) IHVH(I 高档位, V 高档位)
Setting	设定对应于定义放电模式的值 (A 中的 CC 模式 , mS 中的 CR 模式 , W 中的 CR 模式) 。
SlewRate↑	将测试上升转换速率设置为 mA / us (CP 模式不可调) 。
SlewRate↓	将测试下降转换速率设置为 mA / us (CP 模式不可调) 。
Stop Volt	设置测试应中断的电压。 该值必须低于电池启动电压。
Stop Time	设置测试应中断的时间(最大值是 999h:59m:59s).
Stop AH	设定测试中断的放电能量(最大值是 9999.99Ah).
Datalog timer	设置数据捕获的时间间隔。运行数据记录功能时, 最多可保存 65535 个数据。当日志数据达到最大数量时, 它将不会被保存并被忽略。

面板操作

1. 按  > *Next Manu*[F5]. > *BATT*[F2].



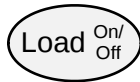
2. 为上述所选的测试设置以下参数:

- BATT No.
- Memo
- Mode
- Range
- Setting
- SlewRate↑
- SlewRate↓
- Stop Volt
- Stop Time
- Stop AH
- Datalog timer

3. 按 *Save*[F3] 保存所选测试设置

开始 BATT

4. 按 *BATT*[F1] 开启 BATT 功能

5. 按  +  开启负载开始 BATT 功能。

放电测试将以其定义的模式和值继续运行，直到检测到任何停止电压，停止时间或停止 AH 设置。

保存数据

6. 当电池停止电压、停止时间或停止 AH 跳闸时。按 TEST Result [F1]查看测试结果波形。



插入 U 盘，按 Save[F3]保存波形图片。

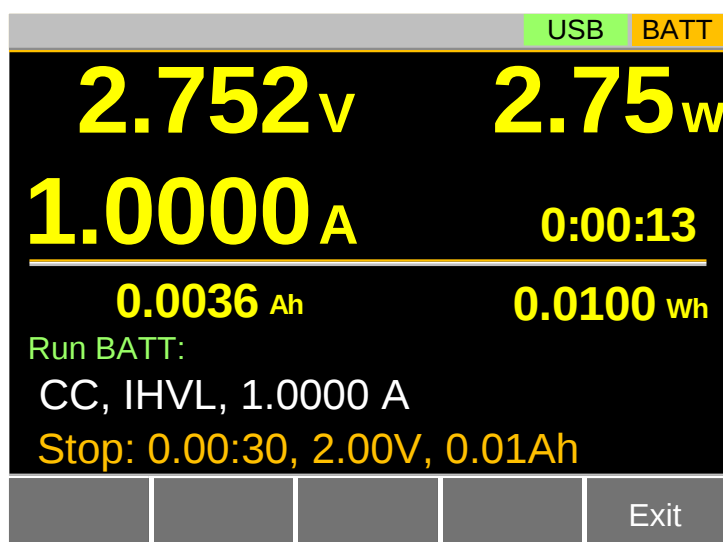
按 Esc[F1]键退出波形视图模式。

7. 按保存[F3]将数据保存到 U 盘。文件名应为 RESULTxx. CSV, 文件可以在计算机中打开。

要记录在数据日志中的最大数据量为 65536。如果数据超过此限制，则不会记录额外的数据。

	A	B	C	D	E	F	G
1	<< BATT TEST >>		PEL-3XXXAE v1.31.003				
2	< PARAMETER of BATT TEST >						
3		BATT No.:	1				
4		(1) Memo:					
5		(2) Mode:	CC				
6		(3) Range:	IHVH				
7		(4) Set CC:	1.000 A				
8		(5) Stop Volt:	3.00 V				
9		(6) Stop Time:	0 h	0 m	10 s		
10		(7) Stop AH:	0.20 Ah				
11							
12	< TEST RESULTS >						
13		Start Time:	2000/1/1 07:01				
14		End Time:	2000/1/1 07:01				
15		(1) Test Length:	0 h	0 m	8 s		
16		(2) Recoder Length:	0 h	0 m	8 s		
17		(3) Stop Condition:	Under VOLT				
18		(2) DATA LISITS(9):	Timebase(sec):	1 s			
19		No	VOLT(V)	CURR(A)	POWER(WAH	WH	
20		0	10.01	0.002	0.02002	0	0
21		1	9.84	0.998	9.82032	0.0002	0.0024
22		2	8.85	0.998	8.89218	0.0005	0.005
23		3	7.85	0.998	7.8343	0.0008	0.0074
24		4	6.85	0.998	6.84628	0.0011	0.0096
25		5	5.87	0.998	5.85826	0.0014	0.0115
26		6	5.85	0.998	5.8383	0.0016	0.0131
27		7	4.86	0.998	4.85028	0.0019	0.0145
28		8	2.86	0.998	2.85428	0.0022	0.0157
29							

例: 运行 BATT 功能



结果:
电池停止电压或
停止时间或停止
AH 跳闸



当电池停止电压或停止时间或停止 AH 跳闸时，
BATT 测试将返回最后一次放电的信息。



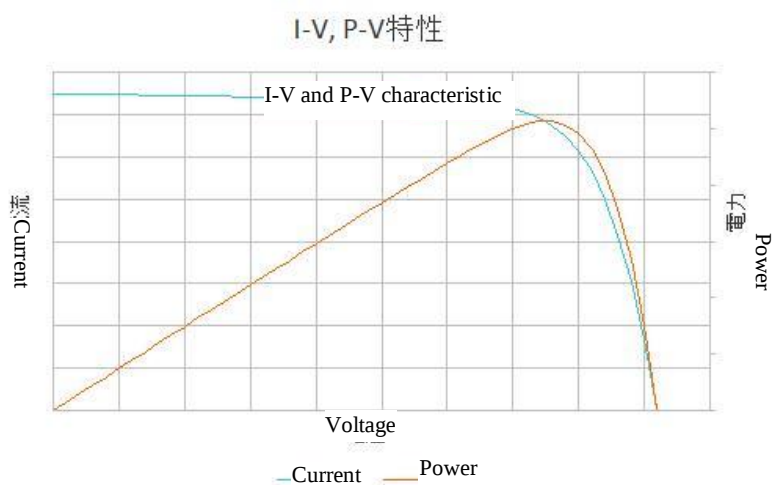
除了如上所述的 BATT 功能设置之外，还必须根据
DUT 的输出特性设置 VON 电压设置。

MPPT

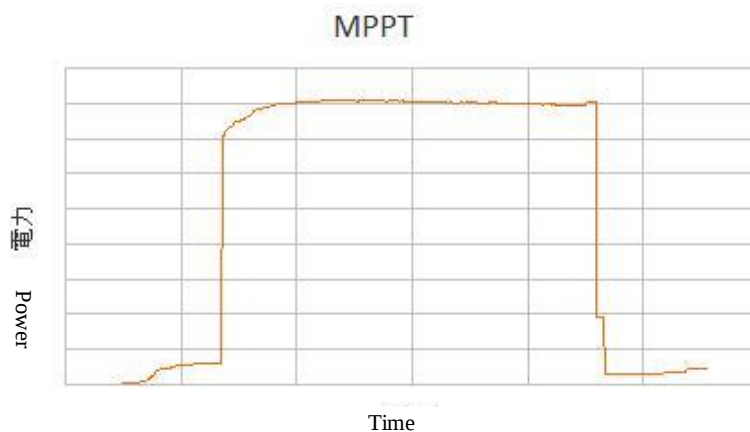
背景 PEL-3000AE 系列的 MPPT（最大功率点跟踪）功能可以进行太阳能电池板的 IV、PV 特性和 Pmax 跟踪测试。

注意 固件版本 1.08 或更高版本与此扩展功能兼容。

此功能的特点 可以测试太阳能电池板的 IV 和 PV 特性。



此外，可以通过开启跟踪来执行 Pmax 跟踪测试。



测试数据保存在 U 盘中。它支持高达 2GB 的 USB 内存。

参数 MPPT No. 设置 12 个测试模式中的一个。

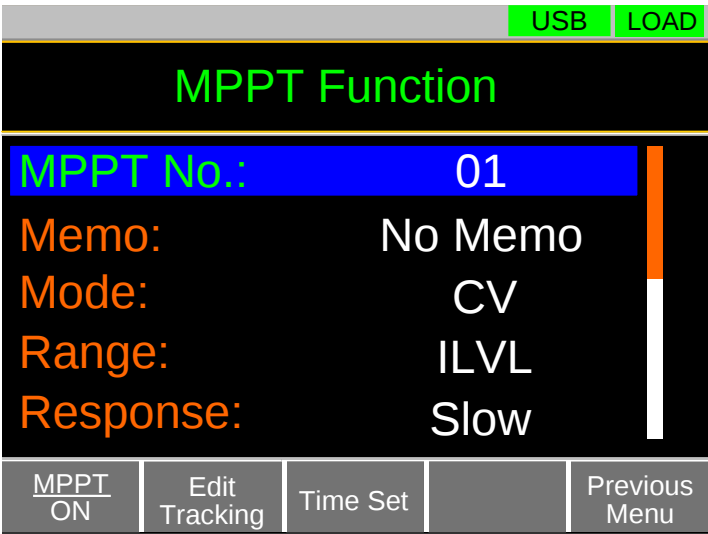
Memo	用户为当前选择的 MPPT 功能创建的注释。
Mode	选择放电操作模式。(CC, CV)
Range	设置电压和电流范围。 ILVL(I range low, V range low) IHVL(I range high, V range low) ILVH(I range low, V range high) IHVH(I range high, V range high)
Response	设置每个放电模式的响应速度。 CV mode: Slow, Fast CC mode: 1, 1/2, 1/5, 1/10
Sweep Range	设置扫描挡位的条件。 CV mode: Value, Percent CC mode: Value only
Start V (Start Voltage)	响应仅在 CV 模式下显示。设置 Start 电压值，其范围从 0V 到设置电压的最大值。
End V (End Voltage)	响应仅在 CV 模式下显示。设置 End 电压值，其范围从 0V 到设置电压的最大值。
Step V (Step Voltage)	响应仅在 CV 模式下显示。设置 step 电压值，其范围从 0V 到设置电压最大值的一半。
Start C (Start Current)	响应仅在 CC 模式下显示。设定启动电流值，其范围从 0A 到设定电流的最大值。
End C (End Current)	响应仅在 CC 模式下显示。设置 end 电流值，其范围为 0A 到设置电流的最大值。
Step C (Step Current)	响应仅在 CC 模式下显示。设置 step 电流值，其范围为 0A 到设定电流最大值的一半。

Step Time	设置步进时间，其范围为 0.01s 到 50s。
Detect Short (Short Circuit Detection)	仅“Disable”

面板操作

1. 按  > Next Manu[F5] > MPPT[F4].

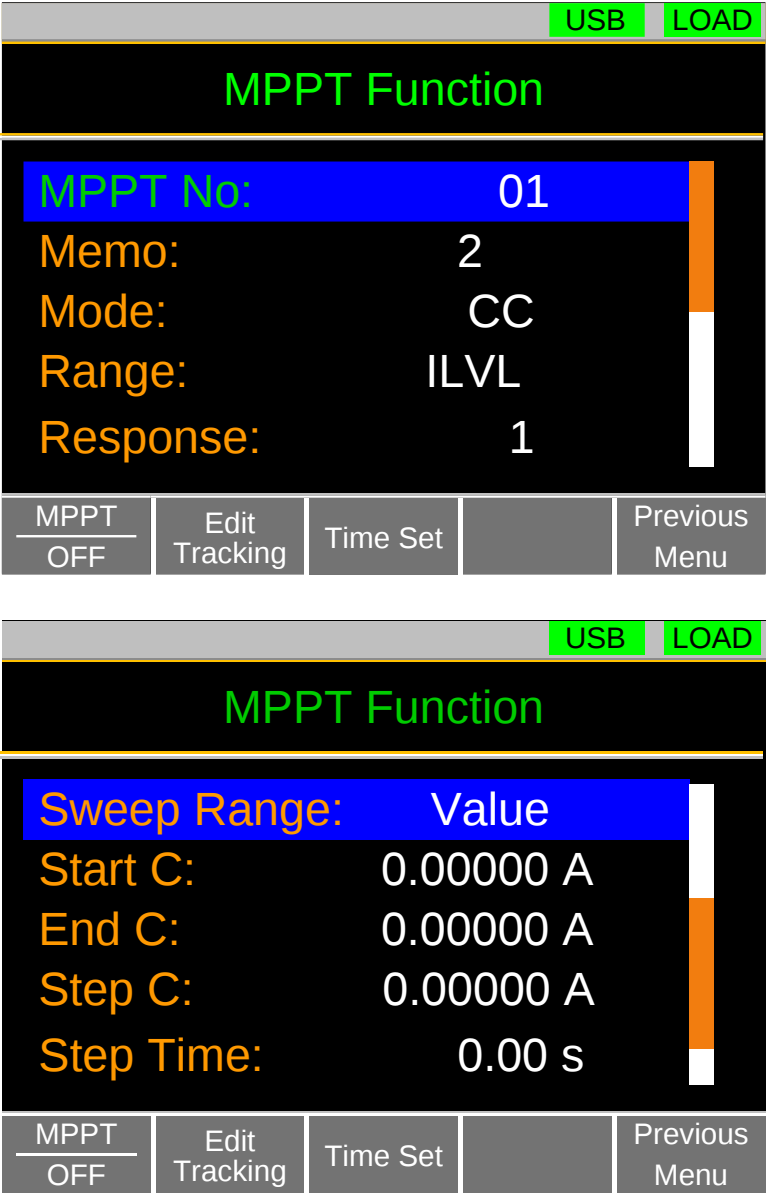
当设为 CV 模式
时



USB LOAD				
Sweep Range: Value				
Start V:	0.000 V			
End V:	0.000 V			
Step V:	0.001 V			
Step Time:	0.01 s			
MPPT OFF	Edit Tracking	Time Set		Previous Menu

USB LOAD				
MPPT Function				
Start V:	0.000 V			
End V:	0.000 V			
Step V:	0.001 V			
Step Time:	0.01 s			
Detect Shot:	Disable			
MPPT OFF	Edit Tracking	Time Set		Previous Menu

当设为 CC 模式
时



2. 设置以下参数

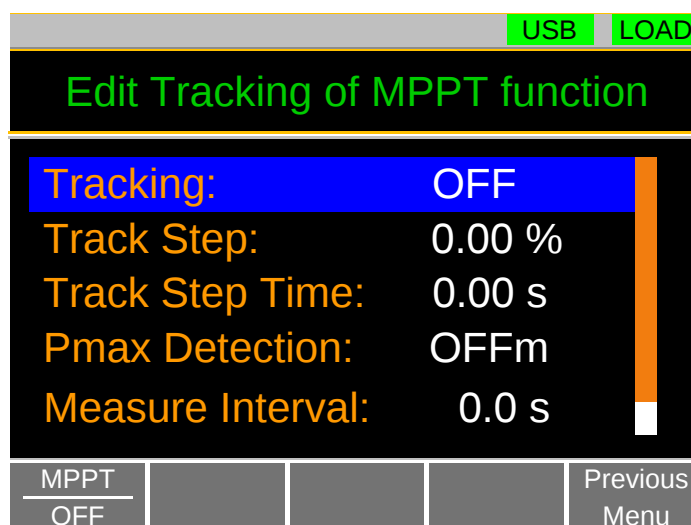
- MPPT No.
- Memo
- Mode
- Range
- Response
- Sweep Range
- Start C (Start V)
- End C (End V)
- Step C (Step V)
- Step Time
- Detect Short (Disable only)

编辑 MPPT 功能的跟踪

背景	设置跟踪 MPPT 功能的最大功率点。	
参数	Tracking	启用/禁用 MPPT 功能的最大功率点跟踪。
	Track Step	设置跟踪范围（0.01%到 5.00%）。
	Track Step Time	设置跟踪时间（0.01 秒到 2.00 秒）。
	Pmax Detection (Pmax Detection Time Interval)	设置 Pmax（最大功率点）的检测时间（OFF, 1m 到 60m）。当最大功率点为 2 时，也可以使用重新检测。
	Measure Interval (Measurement Time Interval)	设置测量时间间隔（1.0s 到 60.0s）。

面板操作

- 按下 **FUNC** > *Next Manu*[F5] > *MPPT*[F4] *Edit Tracking*[F2].



2. 设置以下参数

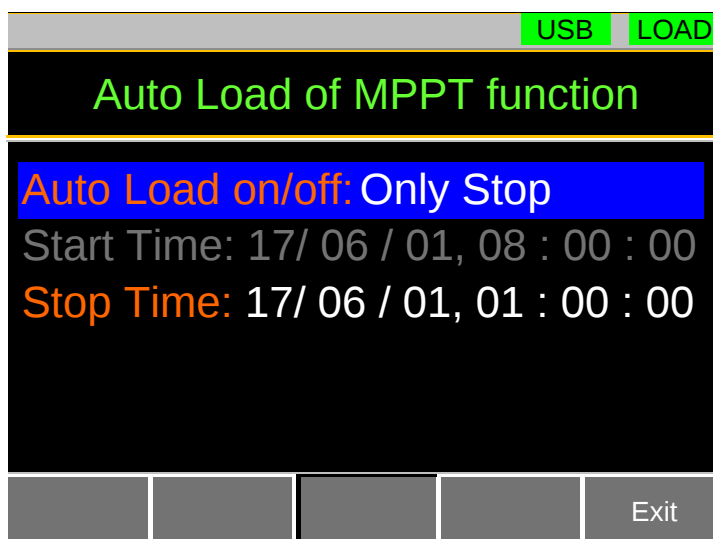
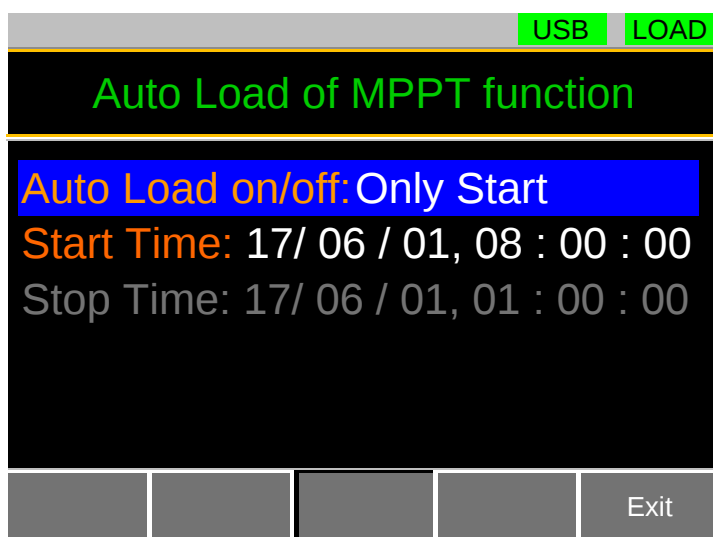
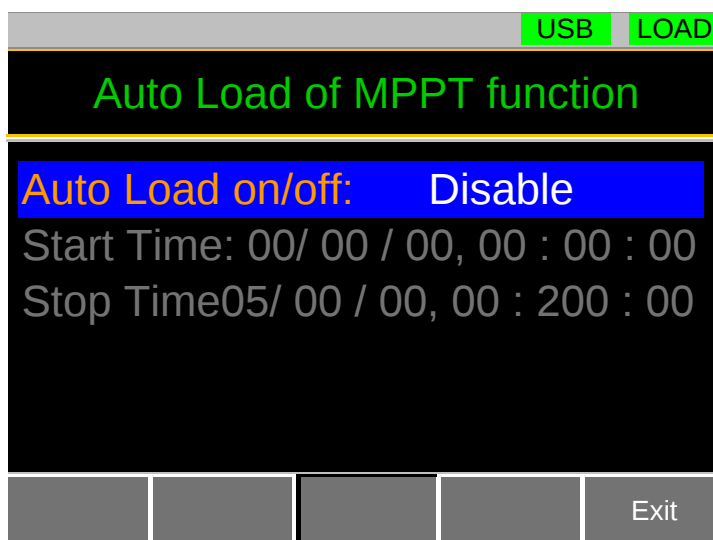
- Tracking
- Track Step Time
- Measure Interval
- Track Step
- Pmax Detection

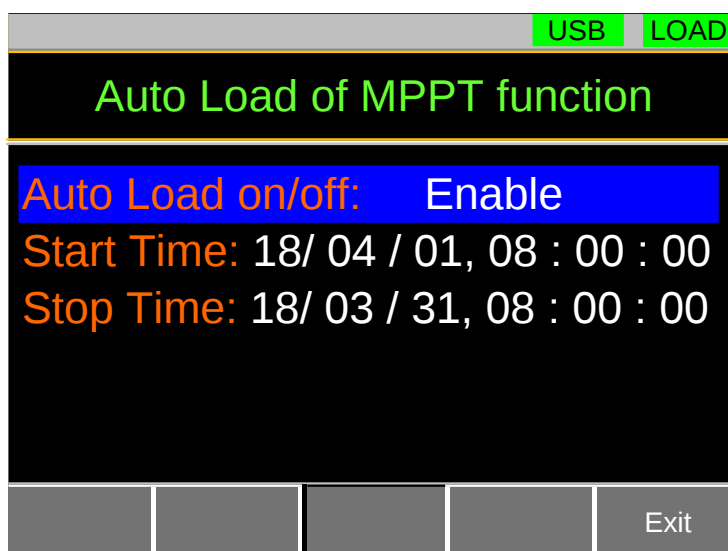
MPPT 功能的自动加载

背景	设置 MPPT 测试的开始日期和停止日期。	
参数	Auto Load on/off	设置测试的日期和时间。
	Disable	设置跟踪范围（0.01%到 5.00%）。
	Only Start	仅设置开始日期和时间。
	Only Stop	仅设置停止日期和时间。
	Enable	设置开始和停止日期、开始和停止时间。

面板操作

1. 按 **FUNC** > *Next Manu*[F5] > *MPPT*[F4] *Time Set*[F3].





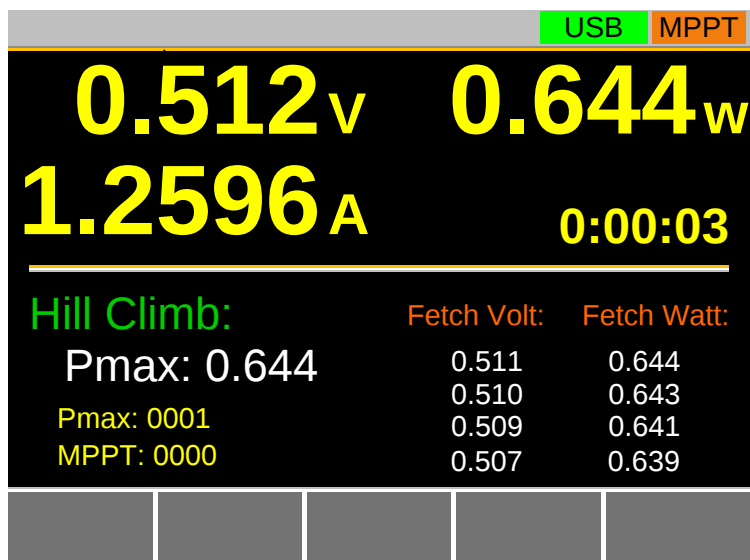
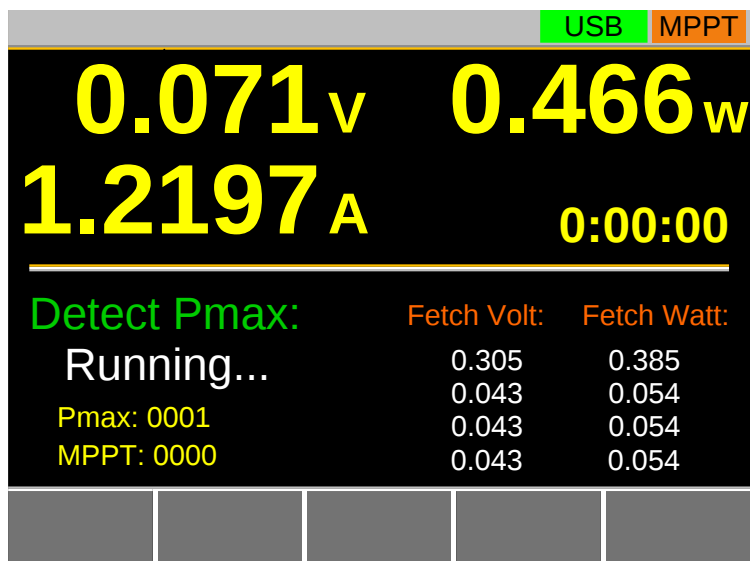
2. 设置以下参数

- Auto Load on/off
- Start Time
- Stop Time

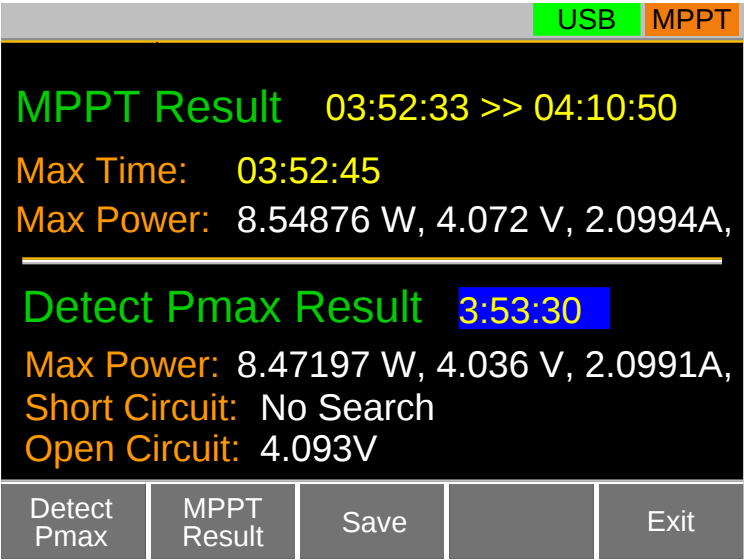
开始 MPPT

1. 将 U 盘插入前面板的 USB 端口。
 2. 按下 MPPT[F1]启用此功能以开始测试。
 3. 按 Shift+Load 键开始测试。
- 继续测试，直到满足最终条件。

例: MPPT 功能运行



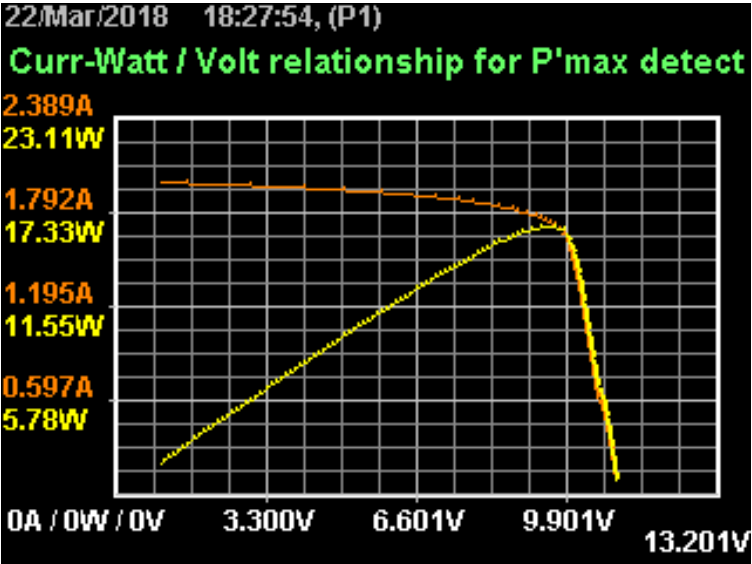
例: MPPT 测试结果



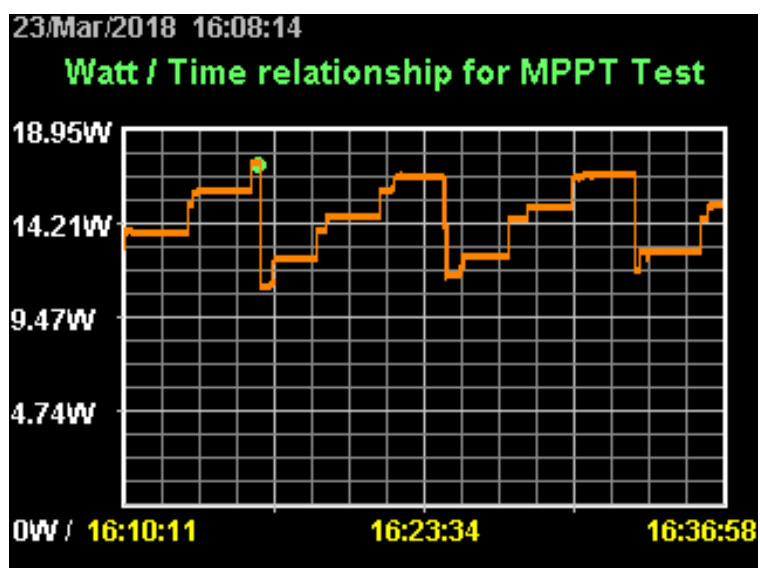
要保存测试结果数据，请按保存[F3]。

要记录在数据日志中的最大数据量为 65536。如果数据超过此限制，则不会记录额外的数据。

按 Detect P'max[F1]查看最大功率点跟踪测试的图形。



要查看 MPPT 检查的图形，请按 MPPT Result [F2]。



如果要进行屏幕截图，请按 Save [F3]。按 Esc[F1]退出。

测试结果数据文件

背景 测试结果数据保存为 CSV 文件。

例: 测试条件和结果文件

	A	B	C	D	E
1	<< MPPT TEST >>			LSG-175A	v1.29.001
2					
3	<DATE>	2018/3/22 18:37			
4	<Pmax Detection Method>				
5		(1)Memo:			
6		(2)Mode:	CV		
7		(3)Range:	IHVL		
8		(4)Response:	Slow		
9		(5)Sweep Range:	Value		
10		(6)Start Voltage:		1 V	
11		(7)End Voltage:		11 V	
12		(8)Step Voltage:		0.1 V	
13		(9)Step Time:		1 sec	
14		(10)Short Circuit Detection:	Disable		
15	<Hill Climbing Method Tracking>				
16		(11)Tracking:	Enable		
17		(12)Tracking Step Voltage:		1 %	
18		(13)Tracking Step Time:		1 sec	
19		(14)Pmax Detction Time Interval:		10 min	
20	<Measurement condition>				
21		(15)Measurement Time Interval:		1 sec	
22					
23	<MPPT TEST RESULTS>				
24		(1)Start Time	2018/3/22 18:37		
25		(2)End Time	2018/3/22 18:43		
26		(3)MAX No.	103		
27		(4)MAX Time	2018/3/22 18:40		
28		(5)MAX Voltage	9.49 V		
29		(6)MAX Current	1.754 A		
30		(7)MAX Power	16.645462 W		

- <DATE>

<Pmax Detection Method>

<Hill Climbing Method Tracking>

<Measurement condition>

<MPPT TEST RESULTS>

(1) Start Time

(2) End Time

(3) MAX No.

(4) MAX Time

(5) MAX Voltage

(6) MAX Current

(7) MAX Power
- 测试日期

Pmax 检测的设置内容（CV 模式下）。

Setting contents of the hill climbing method.

测量状态。

MPPT 测试结果

测试开始时间

测试结束时间

测量数据数量

Pmax 最大的时间

Pmax 最大时的电压值

Pmax 最大时的电流值

Pmax 最大时的功率值

例: IV 和 PV 特性测试结果文件

	A	B	C	D
1				
2	<PMAx DETECTION RESULTS>			
3		(1) Start Time	2018/3/22 18:37	
4		(2) MAX No.	86	
5		(3) MAX Voltage	9.6 V	
6		(4) MAX Current	1.719 A	
7		(5) MAX Power	16.502401 W	
8		(6) Short Circuit	No Search	
9		(7) Open Circuit	1 V	
10		(8) DATA Lists	101	
11	No	VOLT(V)	CURR(A)	POWER(W)
12	1	1.1	1.99	2.189
13	2	1.2	1.989	2.3868
14	3	1.3	1.988	2.5844
15	4	1.4	1.987	2.7818
16	5	1.5	1.987	2.9805
17	6	1.6	1.986	3.1776
18	7	1.7	1.985	3.3745
19	8	1.8	1.984	3.5712
20	9	1.9	1.983	3.7677
21	10	2	1.982	3.964
22	11	2.1	1.981	4.1601
23	12	2.2	1.981	4.3582
24	13	2.3	1.98	4.554001
25	14	2.4	1.979	4.7496
26	15	2.5	1.978	4.945
27	16	2.6	1.977	5.140201
28	17	2.7	1.976	5.3352
29	18	2.8	1.973	5.524401
30	19	2.9	1.972	5.718801
31	20	3	1.971	5.913001
32	21	3.1	1.97	6.107001
33	22	3.2	1.969	6.3008
34	23	3.3	1.968	6.494401
35	24	3.4	1.966	6.684401
36	25	3.5	1.965	6.877501
37	26	3.6	1.964	7.070401
38	27	3.7	1.963	7.263101

< PMAx DETECTION RESULTS >	Pmax detection results.
(1) Start Time	测试开始时间
(2) MAX No.	Pmax 最大时的数据编号
(3) MAX Voltage	Pmax 最大时的电压值
(4) MAX Current	Pmax 最大时的电流值
(5) MAX Power	Pmax 最大时的功率值
(6) Short Circuit	No search
(7) Open Circuit	测试启动电压
(8) DATA Lists	测量数据数量
No	测量数据编号
VOLT(V)	测量电压值
CURR(A)	测量电流值
POWER(W)	测量功率值

例：MPPT 测试结果文件

	A	B	C
1	(1)Start Time	2018/3/22 19:00	
2	(2)End Time	2018/3/22 19:08	
3	VOLT(V)	CURR(A)	POWER(W)
4	9.501	1.737	16.50324
5	9.501	1.737	16.50324
6	9.501	1.737	16.50324
7	9.501	1.737	16.50324
8	9.548	1.737	16.58488
9	9.548	1.737	16.58488
10	9.524	1.737	16.54319
11	9.547	1.737	16.58314
12	9.57	1.737	16.62309
13	9.57	1.737	16.62309
14	9.583	1.737	16.64567
15	9.583	1.737	16.64567
16	9.577	1.737	16.63625
17	9.582	1.737	16.64394
18	9.587	1.737	16.65262
19	9.587	1.737	16.65262
20	9.589	1.737	16.6561
21	9.589	1.737	16.6561
22	9.589	1.737	16.6561
23	9.589	1.737	16.6561
24	9.589	1.737	16.6561
25	9.588	1.737	16.65436
26	9.588	1.737	16.65436
27	9.588	1.737	16.65436
28	9.588	1.737	16.65436
29	9.588	1.737	16.65436
30	9.588	1.737	16.65436
31	9.588	1.737	16.65436
32	9.588	1.737	16.65436
33	9.588	1.736	16.64477
34	9.587	1.737	16.65262
35	9.587	1.737	16.65262
36	9.587	1.737	16.65262
37	9.589	1.737	16.65436

(1) 起始时间	测试开始时间
(2) 停止时间	测试结束时间
VOLT(V)	测量电压值
CURR(A)	测量电流值
POWER(W)	测量功率值

外部控制

模拟控制	196
J1 接口介绍	196
外部电压控制 - 介绍	197
外部电压控制 – 操作	198
外部电阻控制 – 介绍	200
外部电阻控制 – 操作	202
使用外部控制开启负载	205
负载 On/Off 状态	207
外部档位控制	207
I 档位状态	208
外部控制报警	209
报警状态	210
短路控制	210
电流监测输出	211
BNC 触发输入/输出	212
触发输出	212
触发输入	212

模拟控制

本章节介绍如何使用 J1 框架控制接口进行电压或电阻控制。详情见第 220 页的 J1 接口。

J1 接口介绍

描述

The J1 外部控制接口是一个标准的 Mil 20 pin 接口(OMRON XG4A IDC plug)。接口适合所有模拟控制。引脚决定使用的模式。

附录 220 页介绍 J1 接口的引脚分配。

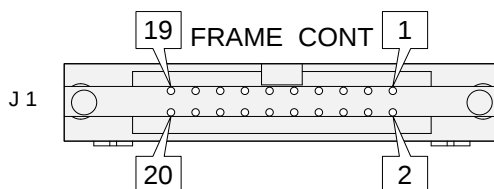


警告

一些机框控制接口的引脚具有同样的电势。

为防止电击，在不使用 J1 和 J2 外部控制接口时合上端子盖。

引脚分配



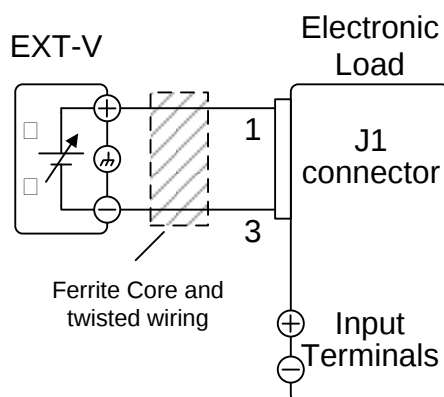
外部电压控制 - 介绍

背景

使用后面板 J1 接口可以完成 CC,CR,CV 和 CP 模式的外部电压控制。0~10V 的输入电压相当于额定电流（CC 模式）、额定电压（CV 模式）或额定功率（CP 模式）的 0%~100%。对于 CR 模式，0V~10V 相当于最大电阻~最小电阻。

连接

当连接外部电压源与 J1 接口时，使用铁氧体磁芯和双绞线。



8. Pin1 → EXT-V (+)

9. Pin3 → EXT-V (-)



注意

用于外部电压控制的输入阻抗是 10kΩ。

外部电压控制需要使用稳定的电压源。



当使用外部电压控制时，确保通过 pin1 和 pin3 的电压不超过 $\pm 11V$ ，否则会损坏 PEL-3000E。超过 11.8V 将提示 EXT.OV 报警信息并将电压输出重置至 0V,直到外部电压返回到 11.8V 以下。

使用 pin3 请格外注意。Pin3 直接与负输入端耦合。

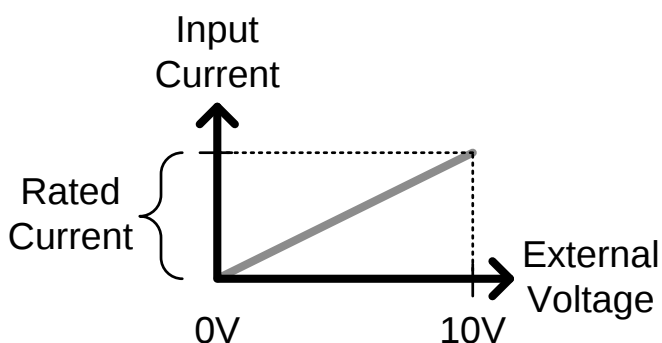
外部电压控制 – 操作

描述

外部电压控制用于控制 CC,CR,CV 和 CP 模式的电流、电压、电阻和功率。每个操作模式的设置相同。

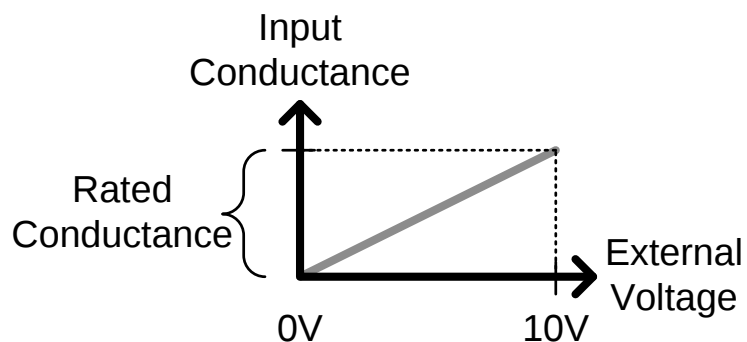
CC 模式

输入电流 = 额定电流 $\times$ (外部电压/10V)



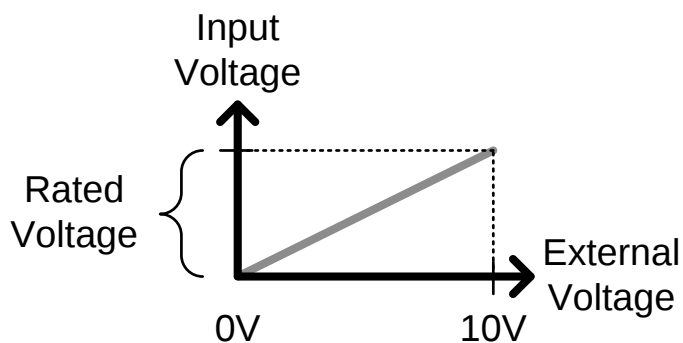
CR 模式

输入电导 =
额定电导 × (外部电压/10V)



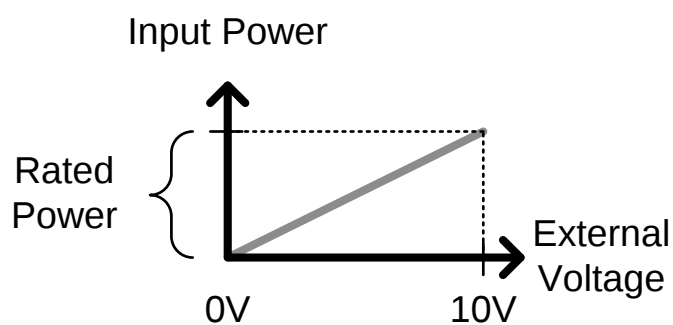
CV 模式

输入电压 = 额定电压 × (外部电压/10V)



CP 模式

输入功率 = 额定功率 × (外部电压/10V)



操作

1. 关闭 PEL-3000AE 和负载电源
2. 将外部电压与 J1 接口的 pin1 和 pin3 相连
3. 开启 PEL-3000AE

4. 设置操作模式和档位
5. 见 40 页 CC 模式
6. 见 42 页 CR 模式
7. 见 44 页 CV 模式
8. 见 46 页 CP 模式
9. 按  > *Configure* [F5] > *Next Menu* [F4] > *External* [F3].
10. 将 *Control* 参数设为 V
11. J1 接口准备用于外部电压控制

外部电阻控制 – 介绍

背景

使用后面板 J1 接口完成 CC,CR,CV 和 CP 模式的外部电阻控制

0k Ω -10k Ω 电阻用于控制 PEL-3000AE 的输入电流，电压，电阻或功率。

输入电阻可以与外部电阻成正比或反比变化。
详情见第 202 页正比和反比控制。

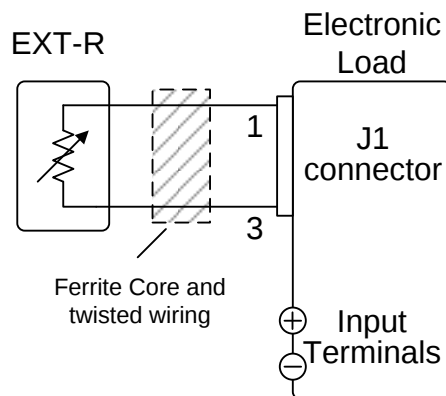


注意

超过 11.8k Ω 将提示 EXT.OV 报警信息并将电压输出重置至 0V，直到外部电阻返回到 11.8k Ω 以下。

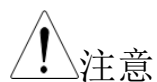
连接

当连接外部电阻与 J1 接口时，使用铁氧体磁芯和双绞线。



Pin1 → EXT-R

Pin3 → EXT-R



使用小于 $50\ \Omega$ 的电阻。

注意比例控制：请勿使用开关切换固定电阻，请使用连续可调的电阻器。

外部电阻控制 – 操作

描述 外部电阻控制可用于控制 CC,CR,CV 和 CP 模式的电流、电压、电阻和功率。每个操作模式的设置相同。

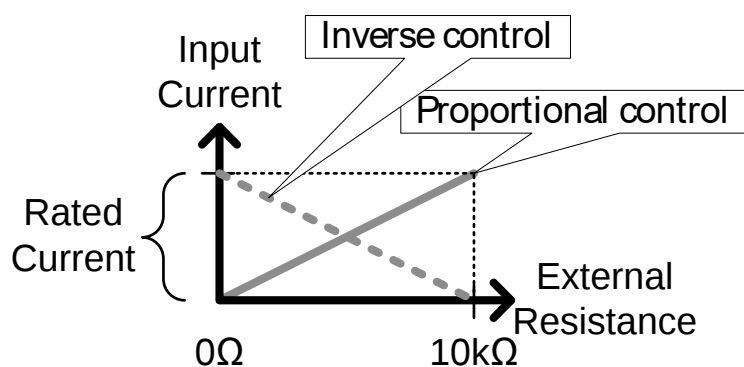
CC 模式

比例控制:

输入电流 = 额定电流 × (外部电阻/10kΩ)

反比控制:

输入电流 = 额定电流 × (1 - 外部电阻/10kΩ)



CR 模式

比例控制:

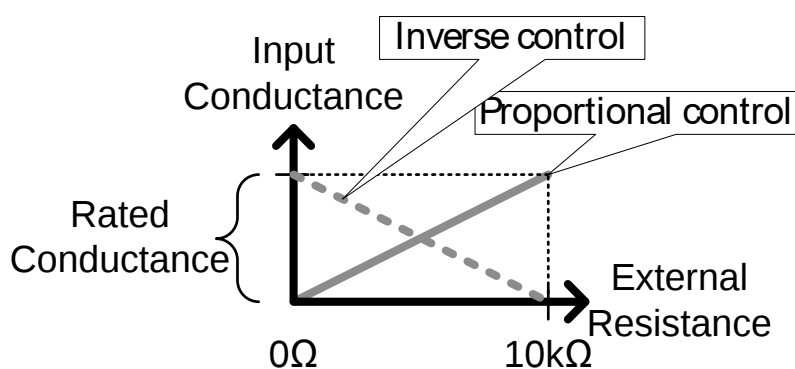
输入电导 =

额定电导 $\times$ (外部电阻/10k Ω)

反比控制:

输入电导 =

额定电导 $\times$ (1 - 外部电阻/10k Ω)



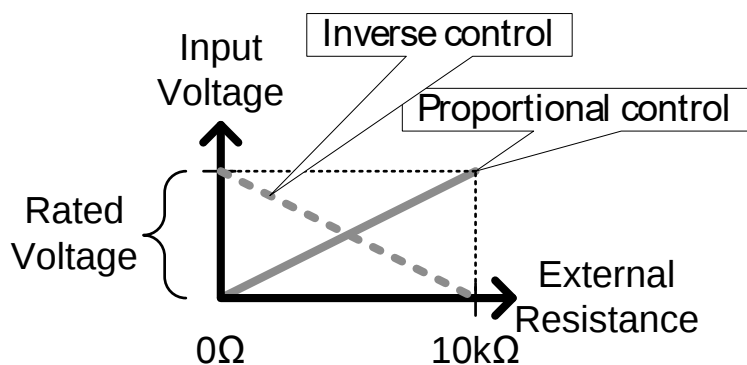
CV 模式

比例控制:

输入电压 = 额定电压 $\times$ (外部电阻/10k Ω).

反比控制:

输入电压 = 额定电压 $\times$ (1 - 外部电阻/10k Ω).

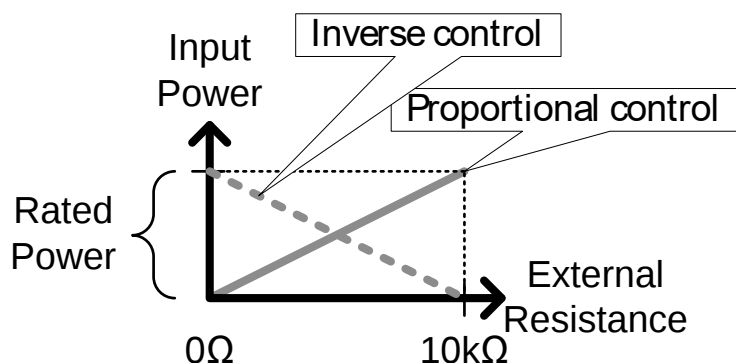


CP 模式

比例控制:

输入功率 = 额定功率 $\times$ (外部电阻/10k Ω).

反比控制:

输入功率 = 额定功率 $\times$ (1 - 外部电阻/10k Ω).

注意

出于安全考虑引入反向设置。当连接线突然断开时，电流/电压/功率输入将降到最小值。但同样的情况下使用正比控制时，会引起一个不希望的高电平输入。

操作

1. 关闭 PEL-3000AE 和负载电源
2. 将外部电阻与 J1 接口的 pin1 和 pin3 相连
3. 开启 PEL-3000AE
4. 设置操作模式和档位
5. 见 40 页 CC 模式
6. 见 42 页 CR 模式
7. 见 44 页 CV 模式
8. 见 46 页 CP 模式
9. 按 **Main** > Configure [F5] > Next Menu [F4] >

External [F3].

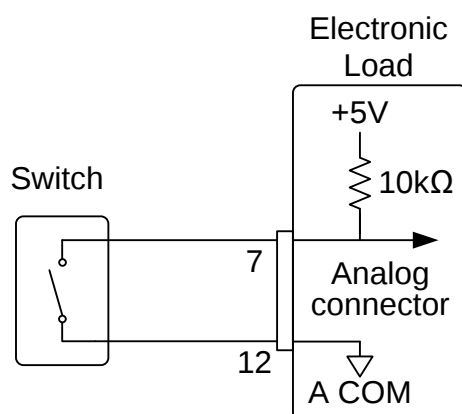
10. 将 *Control* 设为 *R* 表示正比控制， 设为 *Rinv* 表示反比控制

11. J1 接口已准备用于外部电阻控制

使用外部控制开启负载

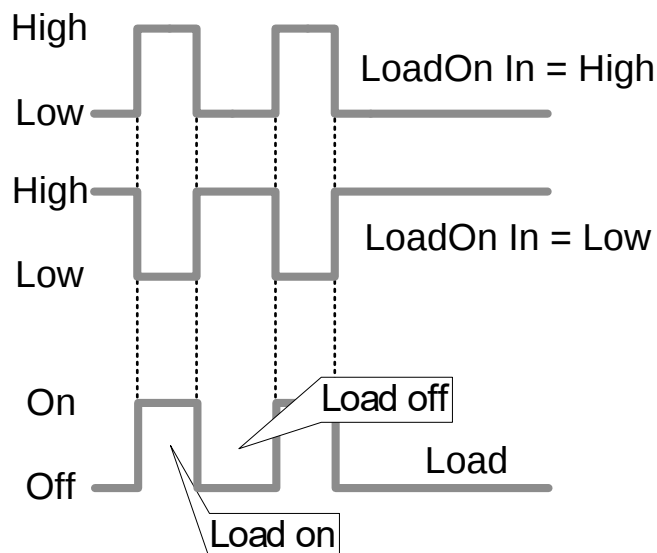
描述 与 J1 接口 **pin7** 和 **pin12** 相连的外部开关可开启和关闭负载

Pin 输入 开关开启时，以 **10kΩ** 电阻将 J1 接口的 **pin7** 电压拉至 **5V**。此时 **pin7** 为逻辑高电平。开关闭合时，**pin7** 降至 **A COM** 接地电平，**pin7** 为逻辑低电平。



例

LoadOn IN 设置决定当外部开关为关（低）或开（高）时开启负载。



操作：
设置

1. 按 **Main** > *Configure [F5]* > *Next Menu [F4]* > *External [F3]* and set the *LoadOn IN* setting.
2. 设为 **Low**: 需要关闭开关，才开启负载
3. 设为 **High**: 需要开启开关，才开启负载



注意

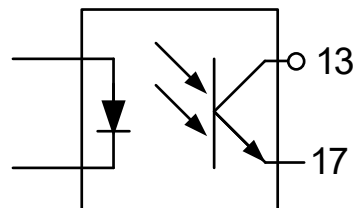
当用外部控制关闭负载时，不能使用 **load** 键开启负载。但反之不成立。如果已经通过外部控制开启负载，可用 **load** 键关闭负载

负载 On/Off 状态

描述 J1 接口的 Pin 13 (Load On Status) 用于监控负载状态（开启或关闭）

Pin out

负载开启状态针 pin 是一个光电耦合集电极开路输出。



光电耦合器输入: 30V max, 8mA, max.

外部档位控制

描述 当电流档位设为 high 时，可以外部控制当前操作模式的档位。

使用 J1 接口的 pin 9 (Range Cont 0) 和 pin 12 (A Com) 改变档位 (不使用 Range Cont 1(pin 8))

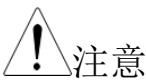
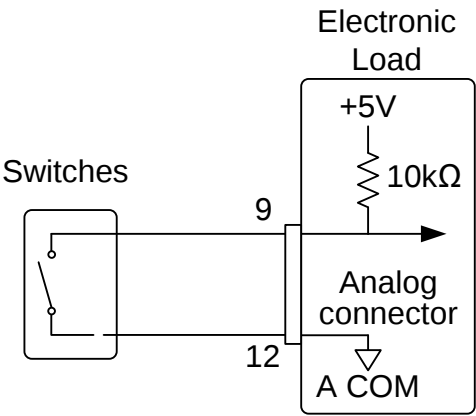
外部控制档位时，输入管脚分配决定档位状态。

注意: 按 **Main** > *Configure* [F5] > *Next Menu* [F4] > *External* [F3] 将 *Control* 设为 V, R 或 Riv 开启外部控制

I Range	Pin 9
H	High
L	Low

Pin 输入

开启时，以 10kΩ 电阻将 J1 接口的 Pin 9 电压拉至 5V 。关闭时，pin 9 降到 A COM 接地电平。



当 I 档已使用前面板控制设为 High 时，档位仅可以由外部控制。

I 档位状态

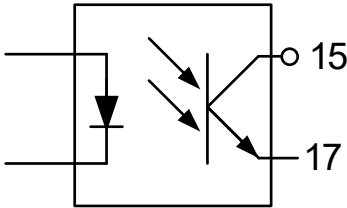
描述

J1 接口的 Pin 15 (档位状态 0) 用于监控 I 档位的状态 (未使用档位状态 1 (pin 14))

I Range	Pin 15
H	Off
L	On

Pin 输出

档位状态针为光电耦合集电极开路输出。



光电耦合器输入: 30V max, 8mA, max.

外部控制报警

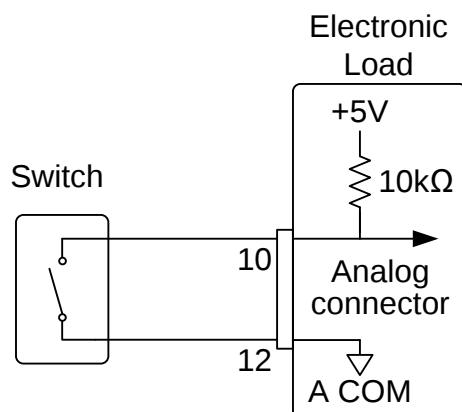
描述

使用 J1 接口(pins 10, 12)可外部控制开启/关闭报警。报警开启时，输出 EXT.AL 信息。一个外部设备可开启报警。

发送一个低电平信号开启报警。操作阈电平为 TTL.

Pin 输入

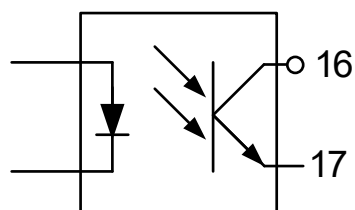
开启时，以 10k Ω 电阻将 Pin 10 电平拉至 5V。
关闭时，pin10 降到 A COM 接地电平。



报警状态

描述 J1 接口的 Pins 16 和 pin 17 用于监控报警是否开启。

Pin out 报警输出针是一个光电耦合集电极开路输出。

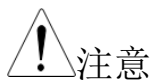
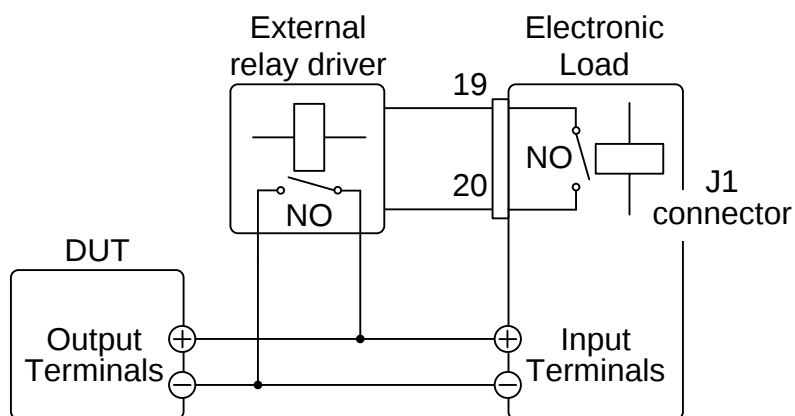


光电耦合器输入: 30V max, 8mA, max.

短路控制

描述 Short Signal Out 针 (19 和 20) 为 30VDC 1A 继电器触点输出。这些输出可通过驱动外部继电器短路终端输出。

Pin 输入 Short Signal Out 针正常开路，直至短路功能开启。



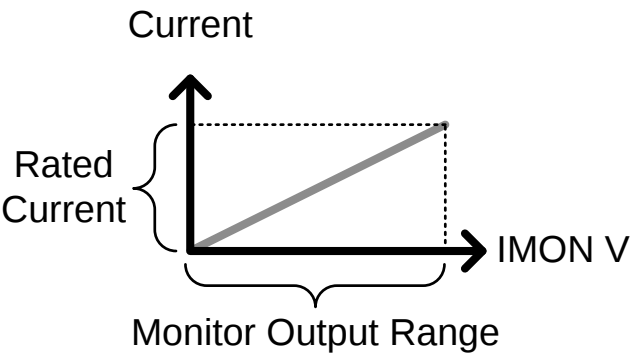
注意

外部继电器驱动不属于标配。请自行提供外部继电器和驱动电路。

电流监测输出

描述 从 J1 接口的 IMON 端口输出的电压用于表示电流输入准位。

用来表示满量程电流范围从 IMON 引脚上的 J1 连接器的电压范围取决于电流范围设置。



监测接口	电流档位	监测输出范围
I MON (J1)	High	0 - 10V
I MON (J1)	Low	0 - 1V

J1 接口 通过 pin2 和 pin3 输出 0~10V 电压对应高电流档位,输出 0~1V 对应低电流档位。通用电位连接到 A COM（负向负载端口）

BNC 触发输入/输出

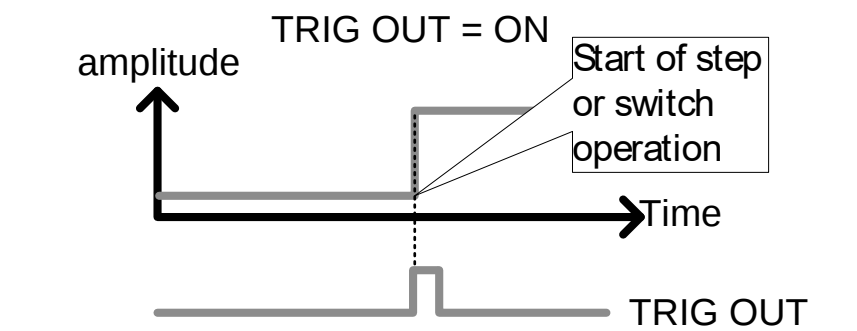
参见第 66 页的触发输入或输出的开启/关闭或触发的设置。触发输入可设置延时，触发输出可设置脉冲宽度。

触发输出

描述

每执行一次切换操作（如动态模式）或当执行快速/正常序列，启用 TRIG OUT 参数时都将产生触发输出信号。

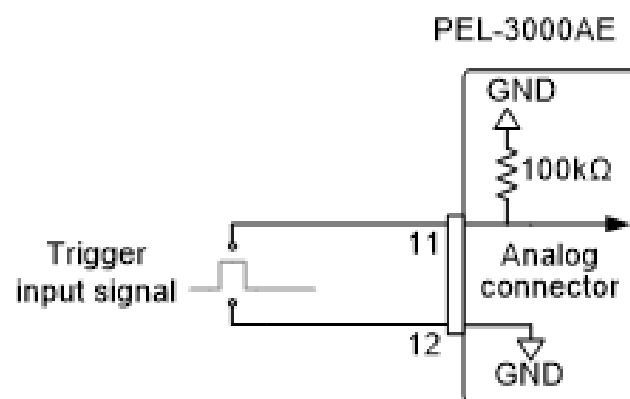
从 TRIG OUT BNC 触发输出的信号至少是一个 2 μ s，500 Ω 阻抗的 4.5V 脉冲。公共电势连接至底盘电势。信号门限电平为 TTL 电平。



触发输入

描述

后面板的 TRIG IN BNC 用于在暂停后恢复序列。该操作对与另一设备序列的执行非常有用。恢复暂停序列，申请 10 μ s 或较低的信号。用 100k Ω 的电阻将 TRIG IN BNC 的触发拉到地。



远程控制

本章节介绍了基于 IEEE488.2 的远程控制设置。指令表参考编程手册，GW Instek 网站免费下载
www.gwinstek.com

接口设置	215
设置 USB 远程接口.....	215
设置 GPIB 接口.....	215
设置 UART	219
多单元连接.....	222
GPIB 功能检测.....	228

接口设置

设置 USB 远程接口

USB 设置	PC 端接口	Type A, host
	PEL-3000AE 端接口	后面板 Type B, slave
	速度	2.0 (全速)
	USB Class	USB CDC ACM

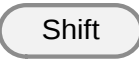
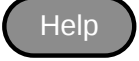


注意

USB 用于远程控制前，需要先安装 PEL-3000AE USB device 驱动，见 User Manual CD 。

支持 OS:
32 bit(x86): Windows 2000/XP/Vista/7/8
64 bit(x64): Windows XP/Vista/7/8

操作

1. 使用 USB 线连接后面板 USB B 接口
2. 按  +  > *Interface*[F3] 将 *Interface* 设为 USB.

设置 GPIB 接口

使用 GPIB 前必须先安装 GPIB 选配件，详情见第 244 页

操作

1. 关机

- 2. 使用 GPIB 线连接 GPIB 接口
- 3. 开启 PEL-3000AE

4. 按  +  > *Interface*[F3] 将 *Interface* 设为 GPIB

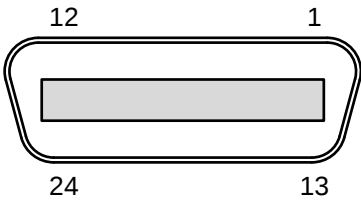
- 5. 设置 GPIB 地址

GPIB 地址 0-30

GPIB 限制

- 6. 最多一次连接 15 台设备，线长 20m，每台设备间隔 2m
- 7. 每台设备分配唯一地址
- 8. 至少开启 2/3 设备
- 9. 无回路或并行连接

Pin 分配



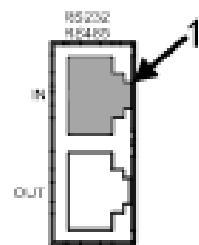
Pin	Signal	Pin	Signal
1-4	Data I/O 1-4	13-16	Data I/O 5-8
5	EOI	17	REN
6	DAV	18	Ground (DAV)
7	NRFD	19	Ground (NRFD)
8	NDAC	20	Ground (NDAC)

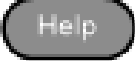
9	IFC	21	Ground (IFC)
10	SRQ	22	Ground (SRQ)
11	ATN	23	Ground (ATN)
12	SHIELD	24	Single GND
	Ground		

设置 RS232/RS485

RS232C 设置	接口	RJ-45
	波特率	2400/ 4800/ 9600/ 19200/ 38400/ 57600/ 115200
	数据位	7bits/ 8bits
	停止位	1bit/ 2bits
	奇偶校验	None/ Odd/ Even

- 操作
1. 将 RS232 或 RS485 系列电缆从电脑连接到实际面板上的 Remote IN 端口。
- 将电缆的另一端连接到电脑。

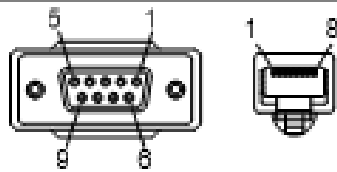


- 操作
1. 按  +  > *Interface*[F3] 将 *Interface* 设置为 *RS232 or RS485*。
 2. 设置 *Baud Rate*, *Stop Bit* 和 *Parity*。

设置 UART

概述 PEL-3000AE 系列使用与 RS232（GW Instek 料号：GTL-259）或 RS485 适配器（GW Insttek 料号：GTL-260）耦合的 UART 通信的输入和输出端口。适配器的引脚如下所示。

RS232 电缆，带 GTL-259 连接套件中的 DB9 和 RJ-45 屏蔽连接器	DB-9 Connector		Remote IN Port		Remarks
	Pin No.	Name	Pin No.	Name	
	Housing	Shield	Housing	Shield	
	2	RX	7	TX	Twisted pair
	3	TX	8	RX	
	5	SG	1	SG	



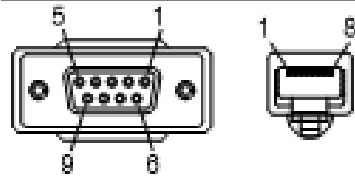
连接图



RS485 电缆，带 GTL-260 连接套件中的 DB9 和	DB-9 Connector		Remote IN Port		Remarks
	Pin No.	Name	Pin No.	Name	
	Housing	Shield	Housing	Shield	

RJ-45 屏蔽连接器

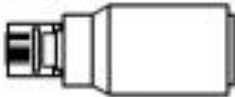
9	TXD -	6	RXD -	Twisted pair
8	TXD +	3	RXD +	
1	SG	1	SG	
5	RXD -	5	TXD -	Twisted pair
4	RXD +	4	TXD +	pair



连接图



中间连接器示意图

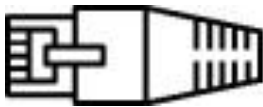


GTL-259 或
GTL-260 连接套
件的中间连接
器。

Intermediate connector					
8 Pin (Male)			8 Pin (Female)		
Pin No.	Name		Pin No.	Name	Remarks
Housing	Shield		Case	Shield	
1	SG		1	SG	

6	TXD -	     	6	TXD -	Internal paralleled by 120 ohm
3	TXD +		3	TXD +	
5	RXD -		5	RXD -	Internal paralleled by 120 ohm
4	RXD +		4	RXD +	

Diagram of
End terminal
connector



End terminal

End terminal connector

GTL-259 或
GTL-260 连接
套件的连接器

8 Pin Connector

Pin No.	Remarks
3	Internal shorted
7	Internal shorted
4	Internal shorted
8	Internal shorted

多单元连接

PEL-3000A/AE 最多可使用后面板上的 8 pin 连接器（输入-输出端口）将 16 个单元菊花链连接在一起。链中的第一个单元使用 RS485 远程连接到 PC。每个后续单元使用 RS485 本地总线菊花链连接到下一个单元。第一个单元的 OUT 端口必须连接到中间连接器，最后一个单元的 OUT 端口必须连接至终端连接器。

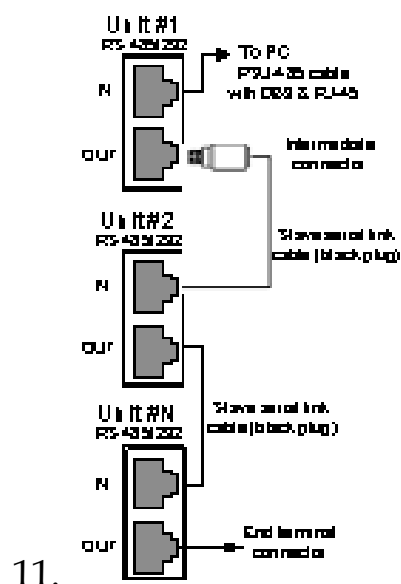


每个单元都被分配了一个唯一的地址，然后可以从主机 PC 单独控制。

操作

1. 使用带 DB9&RJ-45 连接器的 RS485 电缆将第一台设备的 IN 端口连接到 PC。
2. 将中间连接器插入第一个单元的 OUT 端口，然后使用从属串行链路电缆（黑色插头）将中间连接器连接到第二个单元的 IN 端口。

用 GTL-260 连接套件中包含的终端连接器端接最后一个单元的 OUT 端口。

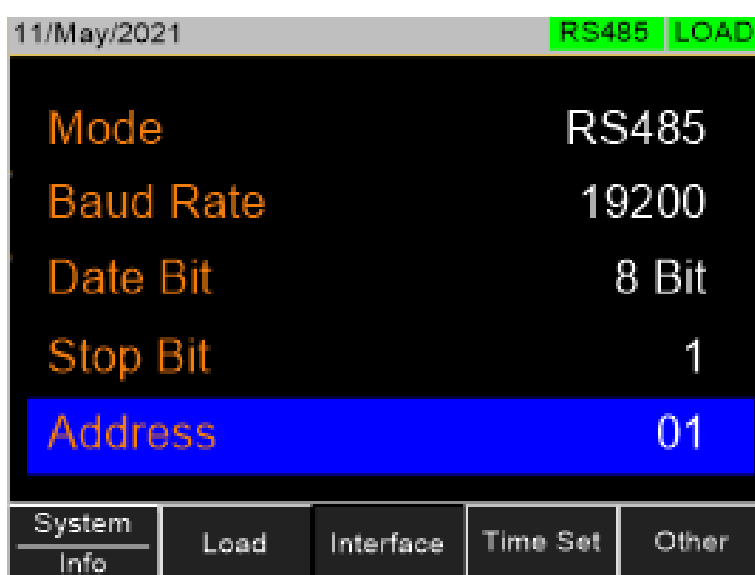


11.

3. 给所有装置通电。

4. 按  +  > *Interface[F3]* 设置 *Interface* setting to UART> *Mode* and set the *Mode* to RS485.

5. 使用 UART 菜单设置所有单元的地址和模式。它必须是唯一的地址标识符，模式选择为 RS485。



6. 现在可以使用 SCPI 指令操作多个单元。有关使用详细信息，请参阅编程手册或下面的功能检查。

RS232 或 RS485/USB 远程控制功能检查

功能检查

调用终端应用程序，如 Realterm。

对于 RS-232C，相应地设置 COM 端口、波特率、停止位、数据位和奇偶校验。

USB 连接模拟电脑上的 COM 端口。要检查 Windows 中的 COM 设置，请参阅设备管理器。例如，对于 Win7，请转到控制面板→硬件和声音→设备管理器。



注意

如果您不熟悉使用终端应用程序从串行端口或通过 USB 连接发送/接收远程指令，请参阅第 233 页（使用 Realterm 建立远程连接）了解更多信息。

在仪器配置为 RS-232C/USB 远程控制后，通过终端运行此查询指令（第 206 页）。

*idn?

应按以下格式返回制造商、型号、序列号和固件版本。

- *GW-INSTEK, PEL-303XAE, XXXXXXXXXXXXX, V.X.X.X.X*

Manufacturer: GW-INSTEK

Model number : PEL-303XAE

Serial number : XXXXXXXXXXXXX

Firmware version : V.X.X.X



注意

有关更多详细信息，请参阅 GW Instek 网站
www.gwinstek.com 上的编程手册。

使用 Realterm 建立远程连接

背景

Realterm 是一种终端程序，可用于与连接到 PC 串行端口的设备进行通信，或通过 USB 通过模拟串行端口进行通信。

以下说明适用于 2.0.0.70 版本。尽管 **Realterm** 被用作建立远程连接的示例，但任何具有类似功能的终端程序都可以使用。



注意

Realterm 可以在 Sourceforge.net 上免费下载。

有关更多信息，请参阅

<http://realterm.sourceforge.net/>

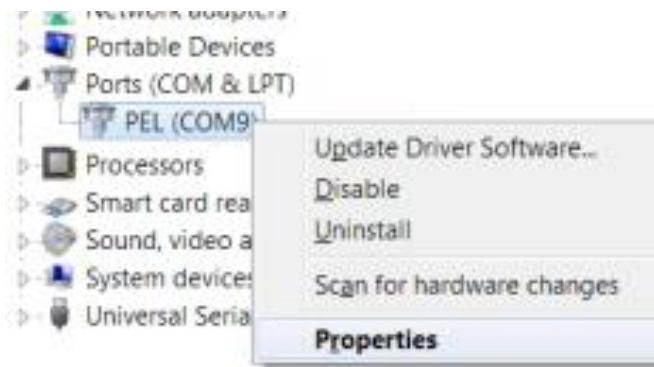
操作

1. 下载 **Realterm** 并按照 **Realterm** 网站上的说明进行安装。
2. 通过 USB 或 RS232 连接 PEL-3000AE。
3. 如果使用 **RS232**，请记下配置的波特率、停止位和奇偶校验。
4. 转到 Windows 设备管理器，找到连接的 COM 端口号。

例如，开始菜单 > 控制面板 > 硬件和声音 > 设备管理器

双击 *Ports* 图标以显示连接的串行端口设备和每个连接设备的 COM 端口。

如果使用 USB，可以通过右键单击连接的设备并选择 *Properties*（属性）选项来查看波特率、停止位和奇偶校验设置。



5. 以管理员身份在电脑上启动 Realterm。

Click:

Start menu>All Programs>RealTerm>realterm

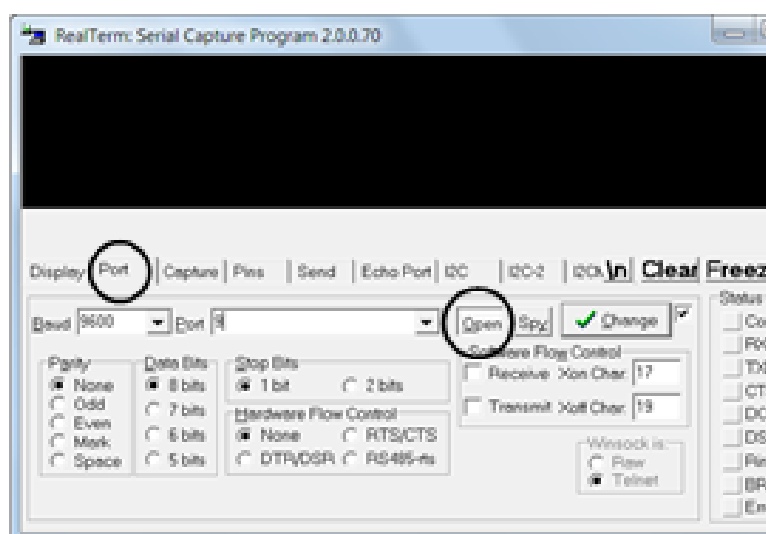
提示：要以管理员身份运行，您可以右键单击 Windows “开始” 菜单中的 Realterm 图标，然后选择 *Run as Administrator*。

6. Realterm 启动后，单击 *Port* 选项卡。

输入连接的波特、奇偶校验、数据位、停止位和端口号配置。

Hardware Flow Control 和 *Software Flow Control* 选项可以保留在默认设置。

7. 按 *Open* 连接 PEL-3000AE.



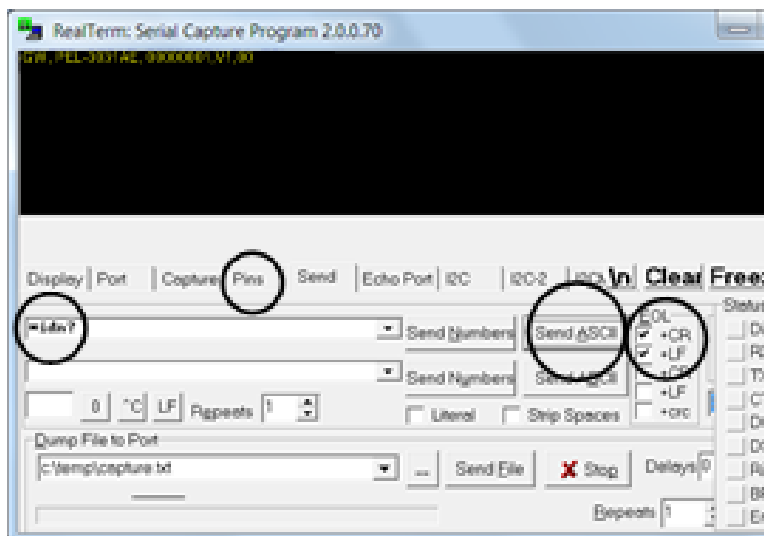
8. 单击 *Send* 选项卡。

在 *EOL* 配置中，选中+ *CR* 和+ *LF* 复选框。

输入查询：

**idn?*

单击 *Send ASCII*。



9. 终端显示器将返回以下信息：

*GW,PEL-303XAE, XXXXXXXXXXXXX,
V.X.X.X.X*

(manufacturer, model, serial number, version)

10. 如果 Realterm 无法连接到 PEL-3000AE，请检查所有电缆和设置，然后重试。

GPIB 功能检测

功能检测

使用 National Instruments Measurement & Automation Controller 软件检测 GPIB/LAN 功能。

见 National Instrument 网站
<http://www.ni.com> for details.



注意

更多详情见编程手册，GW Instek 网站
www.gwinstek.com.

操作

1. 开启 NI Measurement and Automation Explorer (MAX) 程序。使用 Windows，按:

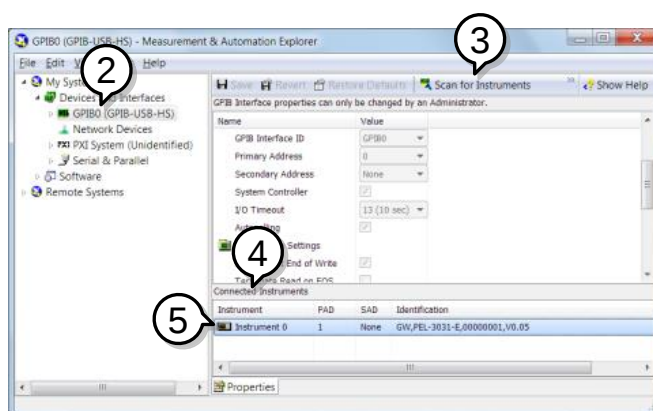


Start>All Programs>National Instruments>Measurement & Automation



2. 从控制面板进入;
My System>Devices and Interfaces>GPIB0

3. 按 *Scan for Instruments* 按钮
4. *Connected Instruments* 面板上，PEL-3000AE 作为 *Instrument 0*，地址与 PEL-3000AE 设置一样
5. 双击 *Instrument 0* 图标



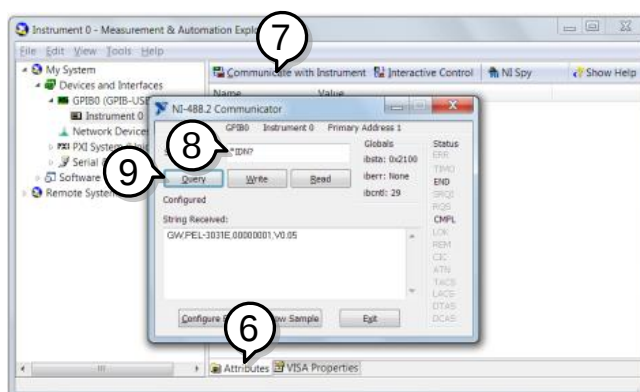
6. 屏幕底部单击 *Attributes* 栏
7. 单击 *Communicate with Instrument*.
8. 在 *NI-488.2 Communicator* 窗口，确保 **IND?* 写入 *Send String*: 文字框

单击 *Query* 按钮向仪器发送 **IDN?* 指令确认

9. *String Received* 文字框显示返回指令:

GW,PEL-303XAE, XXXXXXXXXXXXX,
V.X.X.X.X

(制造商，型号，序列号，版本)



10. 完成功能检测

配置以太网连接

背景 当使用以太网时，需要设置许多参数。其中包括 DHCP 开/关、IP 地址、子网掩码和网关。设置以太网参数时，请确保它们与网络的参数相匹配。

参数	DHCP	On/Off			
	IP Address	0~255	0~255	0~255	0~255
	Subnet Mask	None/Odd/Even			
	Gateway	0~255	0~255	0~255	0~255

配置 此配置示例将配置 PEL-3000A/AH socket server。

以下配置设置将手动为 PEL-3000AE 分配一个 IP 地址并启用 socket server。socket server 端口号固定为 2268。

步骤 1. 将以太网电缆从网络连接到后面板以太网端口。将看到以太网端口照明旁边的 led 指示灯。



PEL-3000AE 的后面板

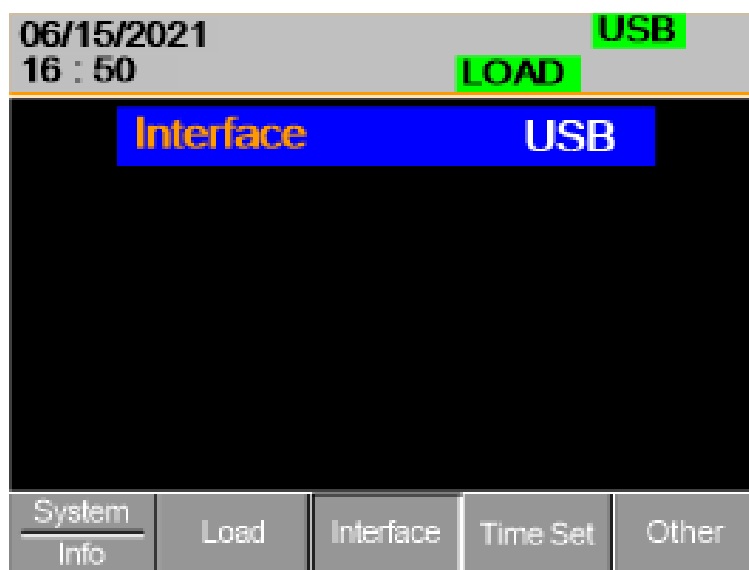
2. 接通 PEL-3000AE 的电源。

面板操作

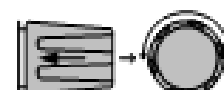
3. 按 Shift 键，然后按 Help 键
访问 Utility 菜单。



4. 按 F3 (Interface Menu).



5. 如果接口模式不是以太网，请使用 Selector 旋钮编辑接口。



6. 选择 Ethernet.



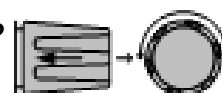
7. 按 Selector 旋钮确认。



8. 出现以太网菜单。

06/15/2021		Ethernet	
16 : 50		LOAD	
Interface		Ethernet	
Connetion status		Online	
MAC		00-80-2f-20-4e-23	
DHCP		ON	
IP Address		172. 16. 23. 17	
Subnet Mask		255. 255. 128. 0	
System Info		Load	Interface
		Time Set	Other

使用 Selector 旋钮编辑 DHCP、IP 地址、子网掩码和网关设置。



注意

如果 DHCP 设置为 ON，则网络的 DHCP 服务器将自动配置 IP 地址、子网掩码和网关设置。这些设置将在 PEL-3000AE 通过 DHCP 获取信息后显示。



注意

如果 DHCP 设置为 OFF，请确保 IP 地址、子网掩码和网关设置与网络的设置相匹配。

Socket Server 功能检查

背景 要测试 socket server 功能，可以使用 National Instruments Measurement and Automation Explorer。该程序可在 NI 网站 www.ni.com 上通过搜索 VISA 运行时引擎页面或以下 URL 的“下载”获得，<http://www.ni.com/visa/>

要求 操作系统: Windows XP, 7, 8, 10

功能检查

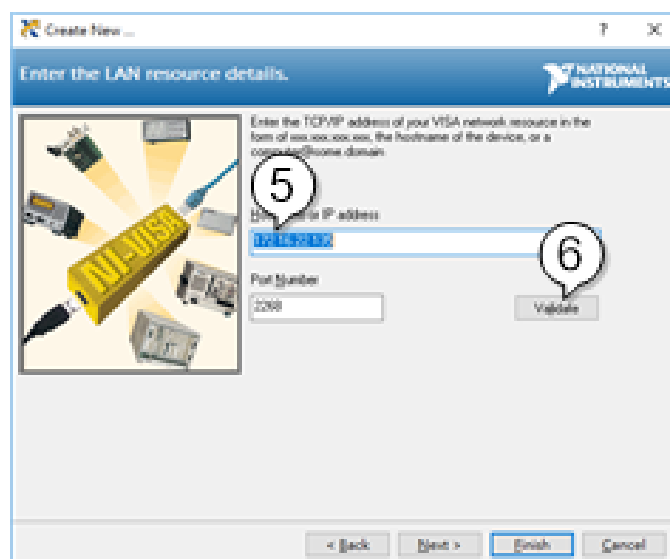
1. 启动 NI Measurement and Automation Explorer (MAX) 程序。使用 Windows，按：
Start>All Programs>National Instruments>Measurement & Automation Explorer
2. 从“配置”面板访问：
My System>Devices and Interfaces>Network Devices
3. 按添加新网络设备>Visa TCP/IP 资源...



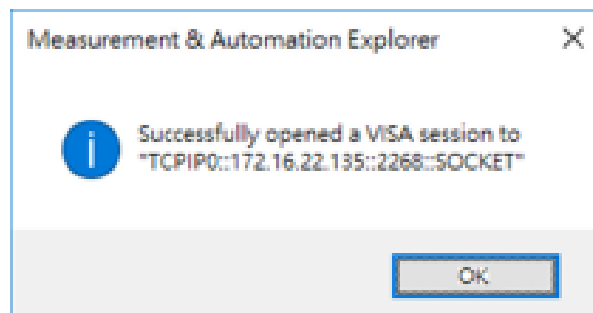
4. 从弹出窗口中选择 *Manual Entry of Raw Socket*



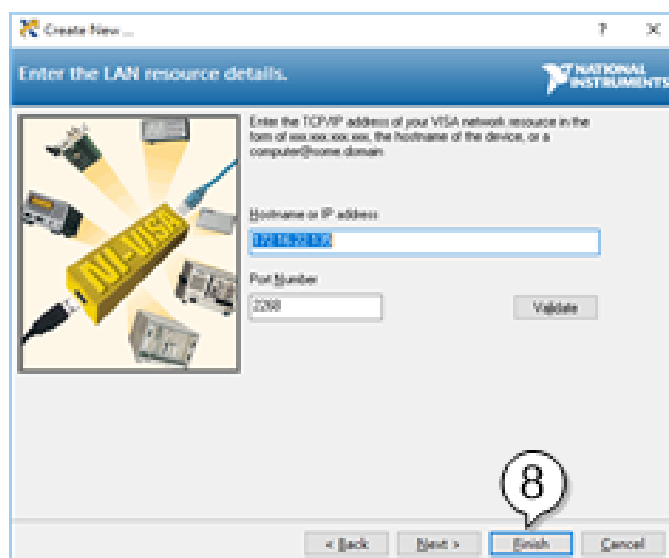
5. 输入 RMX-4000 的 IP 地址和端口号。端口号固定为 2268。
6. 单击“验证”按钮。



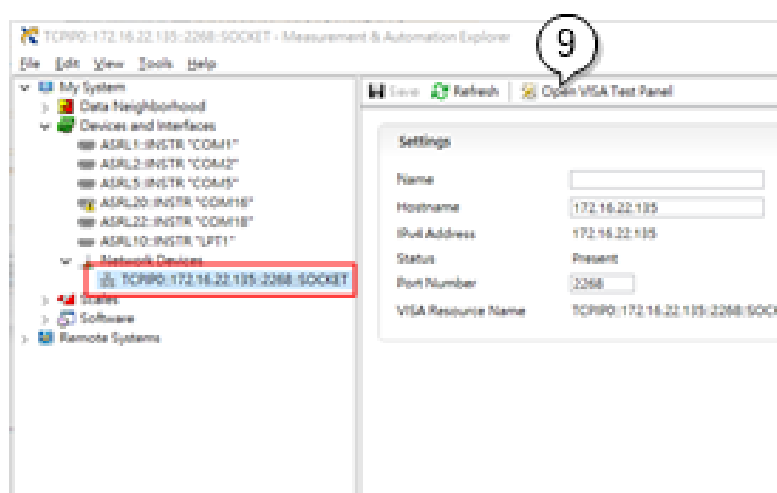
7. 如果成功建立连接，将出现一个弹出窗口。如果没有，请检查加载设备 IP 地址配置。然后单击“确定”按钮和“下一步”按钮。



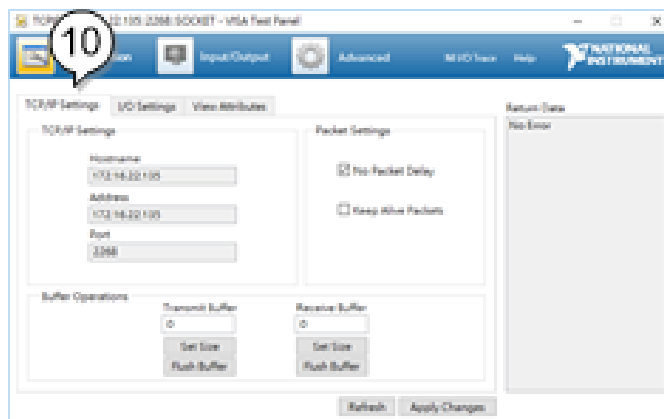
8. 单击“完成”按钮。



9. 您可以看到网络设备设置成功。单击 *Open VISA Test Panel*。



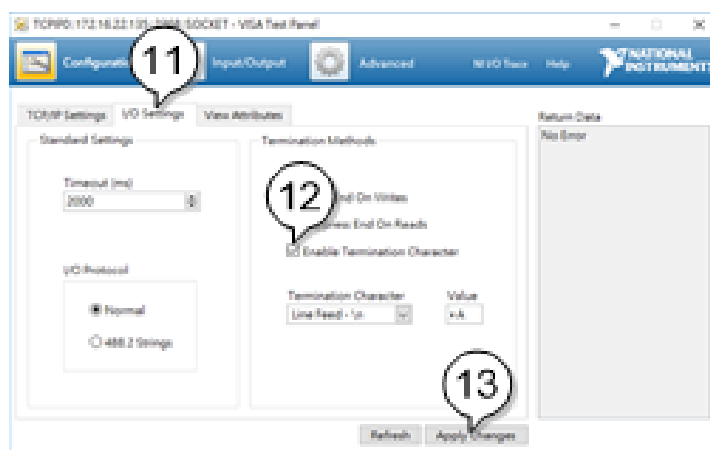
10. 在 TCP/IP 设置页面中。您可以看到 TCP/IP 的信息。



11. 单击 I/O 设置。

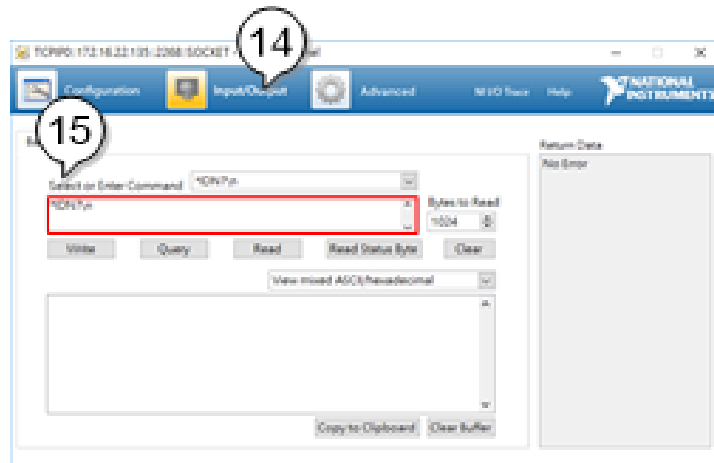
12. 确保选中 *Enable Termination Character* 复选框，并且终端字符为 \n (Value: xA)。

13. 单击 *Apply Changes*。



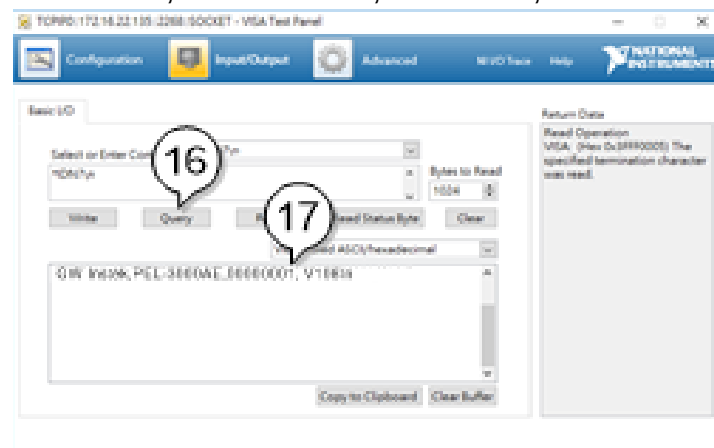
14. 单击 *Input/Output* 按钮。

15. 如果还没有，在 *Select or Enter Command* 对话框中输入 *IDN? \n

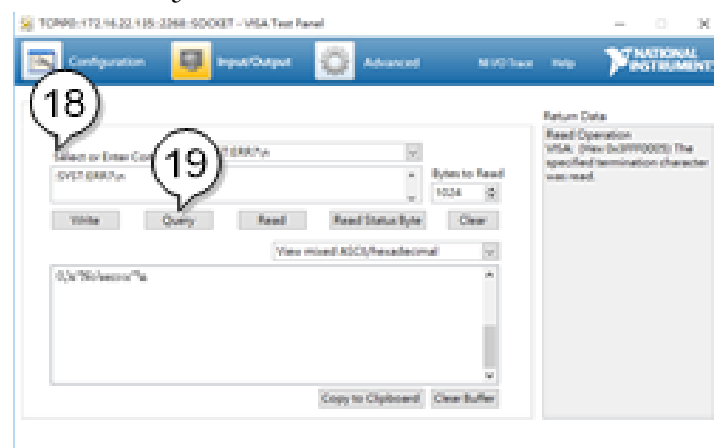


16. 单击 *Query* 按钮。
17. *IDN? \n 查询将在对话框中返回制造商、型号、序列号和固件版本。

GW Instek, PEL-3000AE, 00000001, V108\n



18. 可以输入指令 “:SYST:ERR\n”
19. 单击 *Query* 按钮，将得到返回的错误消息。



功能检查

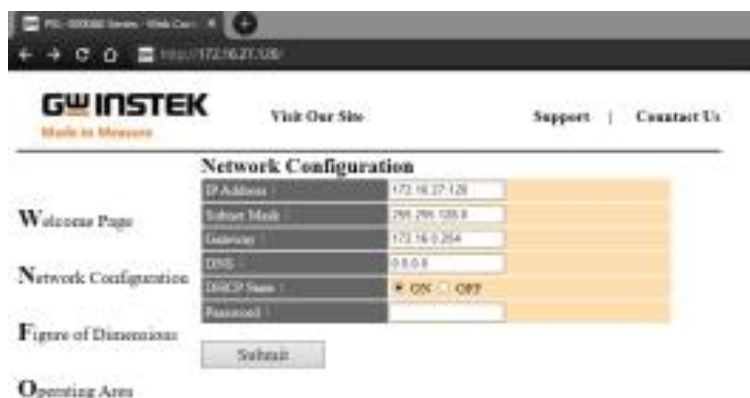
web 服务器允许检查 PEL-3000AE 的功能设置。
在 web 浏览器中输入 PEL-3000AE 的 IP 地址。
此时将显示 web 浏览器界面。



web 浏览器界面允许您访问以下内容：

- 网络配置设置
- PEL-3000AE 尺寸
- 操作区域图

可以单击“网络配置”以查看配置信息。




[Visit Our Site](#)
[Support](#)
[Contact Us](#)

[Welcome Page](#)
[Network Configuration](#)
[Figure of Dimensions](#)
[Operating Area](#)
[Viewer](#)



Technical drawing of the PEL-8040R device. The drawing includes a front view and a side view. The front view shows a rectangular device with a central vertical slot. The side view shows the device's profile with dimensions: 400.0 mm for the main body width and 447.0 mm for the total width including the base. The base has a height of 111.0 mm. The front view also shows a height of 213.0 mm. The side view shows a base with a height of 111.0 mm and a width of 447.0 mm. The front view shows a central vertical slot with a width of 400.0 mm. The side view shows a base with a height of 111.0 mm and a width of 447.0 mm.

The screenshot shows the GW INSTEK website. The header includes the company logo, navigation links for "Visit Our Site", "Support", and "Contact Us", and a list of product series: PUL-3014M, PUL-3015M, PUL-3016M, PUL-3017M, PUL-3018M, PUL-3019M, and PUL-3020M. The main content area features a "Welcome Page" section with a list of links: "Network Configuration", "Figure of Dimensions", "Operating Area", and "Viewer". Below these links is a graph titled "Operating Range High and Low Comping" showing a plot of P_{avg} versus P_{peak} for a CW signal. The graph shows a red curve for high comping and a blue curve for low comping, both converging at a P_{peak} value of 10 dBm.

F AQ

-
- 负载模块上显示的负载电压低于期望值
 - 前面板按键不工作
 - 负载无法开启
 - 与规格不匹配

负载模块上显示的负载电压低于期望值

将尽可能短且适当线规的负载线拧在一起使用。使用电压传感可有效缓解负载线上的压降。

前面板按键不工作

是否开启锁键功能。若被锁定，屏幕显示 LOCK 字样。按 Shift + Lock 解锁。

负载无法开启

如果使用 load 键仍无法开启负载，原因可能是已开启外部控制和 LoadOn In 设置成 low。详情参见第 205 页

与规格不匹配

确保仪器热机 30 分钟以上，温度+20°C~+30°C

更多信息请联系当地经销商或 GWInstek 网站

www.gwinstek.com / marketing@goodwill.com.

附录

更换滤尘器	243
GPIO 安装	244
PEL-3000AE 默认设置	245
机框控制接口	248
操作模式描述	251
CC 模式	251
CR 模式	252
CP 模式	253
CV 模式	255
操作区域	256
PEL-3000AE 规格	258
概述	258
静态模式	258
动态模式	260
测量	261
保护	262
通用	264
远程补偿	264
序列功能	264
其他	264
模拟外部控制	265
PEL-3000AE 尺寸	268

更换滤尘器

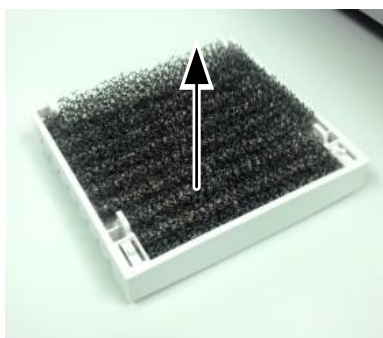
背景 滤尘器需每年更换两次，否则可能影响 PEL-3000AE 性能并引发故障。

步骤 1. 将 PEL-3000AE 后面板上的电源开关完全关闭

底部向上轻抬



2. 移除并更换滤尘器， GW Instek 料号 PEL-010



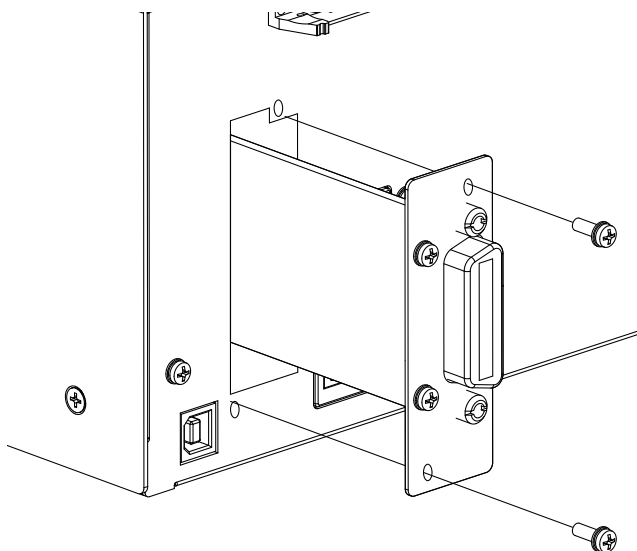
GPIB 安装

背景

GPIB 为额外选配附件。下列说明描述了在需要时如何安装 GPIB 卡。

步骤 e

1. 关闭 PEL-3000AE.
 2. 拧下底板上的两颗螺丝
 3. 将 GPIB 卡推进
 4. 将螺丝重新拧紧
-



PEL-3000AE 默认设置

PEL-3000AE 默认出厂设置如下

主要设置

项目	面板设置	设置存储器(all 100 sets)
电流(CC)	0 A	0 A
电导(CR)	0 mS	0 mS
电压 (CV)	最大值	最大值
功率(CP)	0 W	0 W
+CV	OFF	OFF
+CV 响应	slow	slow
电流范围	H	H
电压范围	H	H
Load on/off	Load off	Load off
操作模式	CC	CC
转换率	H 档最大值	H 档最大值
预设存储器	每个模式均如上设置	每个模式均如上设置

Main > Configure > Protection

项目	面板设置	设置存储器(all 100 sets)
OCP 准位	最大值	最大值
OCP 设置	LIMIT	LIMIT
OPP 准位	最大值	最大值
OPP 设置	LIMIT	LIMIT
UVP 值	OFF	OFF

OVP 值	OFF	OFF
-------	-----	-----

Main > Configure > Other		
--------------------------	--	--

项目	面板设置	设置存储器 (all 100 sets)
软启动	OFF	OFF
Von Voltage	0.00V	0.00V
Von Latch	ON	ON
Von Delay	2.0 ms	2.0 ms
Count	OFF	OFF
计时(显示运行时间)	OFF	OFF
Cut Off Time	OFF	OFF
CR Unit	mS	mS
Dyna. Level	Value	Value
Dyna. Time	T1/T2	T1/T2
Mem.Recall	Direct	Direct
Short Function	ON	ON
Short Key	Toggle	Toggle
Short Safety	ON	ON

Main > Configure > Go-NoGo		
----------------------------	--	--

项目	面板设置	设置存储器 (all 100 sets)
SPEC. Test	OFF	OFF
延迟时间	0.0s	0.0s
进入模式	Value	Value
High	Max. V / Max. I	Max. V / Max. I
Low	Max. V / Max. I	Max. V / Max. I

Main > Configure > Next Menu > Sync		
-------------------------------------	--	--

项目	面板设置	设置存储器 (all 100 sets)
触发输入	OFF	OFF
触发输入延时	0.0	0.0
触发输出	ON	ON
触发输出宽度	10.0	10.0

Main > Configure > Next Menu > Knob

项目	面板设置		设置存储器(all 100 sets)	
型号	PEL-3031AE	PEL-3032AE	PEL-3031AE	PEL-3032AE
Status	Step	Step	Step	Step
CCH Step	0.200 A	0.0500A	0.200 A	0.0500A
CCL Step	0.0200 A	0.00500A	0.0200 A	0.00500A
CRH Step	200 mS	20.0mS	200 mS	20.0mS
CRL Step	20.0 mS	2.00mS	20.0 mS	2.00mS
CVH Step	0.500 V	1.00V	0.500 V	1.00V
CVL Step	0.0500 V	0.100V	0.0500 V	0.100V
CPH Step	1.00 W	1.00W	1.00 W	1.00W
CPL Step	0.100 W	0.100W	0.100 W	0.100W

Main > Configure > Next Menu > External

项目	面板设置	设置存储器 (all 100 sets)
Control	OFF	OFF
LoadOn IN	OFF	OFF

机框控制接口

J1 接口

Pin 名称	Pin 编号	描述
EXT R/V CONT	1	用于 CC, CR, CV 和 CP 模式的电压/电阻控制。 0V~10V 对应于额定电流 (CC 模式) 的 0%~100%, 额定电压 (CV 模式) 或额定功率 (CP 模式)。0V~10V 对应于最小电阻~最大电阻 (CR 模式) 0Ω~10kΩ 对应于额定电流 (CC 模式), 额定电压 (CV 模式) 或额定功率 (CP 模式) 的 0%~100% (R 控制) 或 100%~0% (R_{inv} 控制)。 0Ω~10kΩ 对应于最小电阻~最大电阻或最大电阻~最小电阻 (CR 模式)
IMON	2	电流监测输出 10 V f.s (H 档位) 和 1 V f.s (L 档位)
A COM	3	连接到负载输入端子, 然后连接到内部地电平。
Not connected	4	
Not connected	5	
Not connected	6	
LOAD ON/OFF CONT	7	用低 (或高) TTL 电平信号打开负载 使用 10kΩ 将内部电路拉至 5 V
RANGE CONT 1	8	外部量程开关输入*1 *2
RANGE CONT 0	9	使用 10kΩ 将内部电路拉至 5 V
ALARM INPUT	1	激活低电平 TTL 信号输入的报警。 0 使用 10kΩ 将内部电路拉至 5 V。

Not connected	1	
	1	
A COM	1	连接到负载输入端子，然后连接到内部地电平。
	2	
LOAD ON	1	负载开启时打开。 光电耦合器开路集电极输出*
STATUS	3	4
RANGE STATUS	1	档位状态输出。 光电耦合器开路集电极输出* 4
1	4	
RANGE STATUS	1	
0	5	
ALARM STATUS	1	当报警（OVP，OCP，OPP，OTP，RVP 或
	6	UVP）被激活或当一个
		外部报警被应用。 光电耦合器开路集电极输出*
	4	
STATUS COM	1	针脚 13~16 共用的 STATUS 信号。
	7	
RESERVE	1	保留
	8	
SHORT SIGNAL	1	继电器触点输出 (30 VDC/1 A)
OUT	9	
SHORT SIGNAL	2	
OUT	0	

*1 仅在前面板设置档位为 H 时有效

*2		RANGE CONT 0
	H range	1
	L range	0

*3

	RANGE STATUS 0
H range	OFF
L range	ON

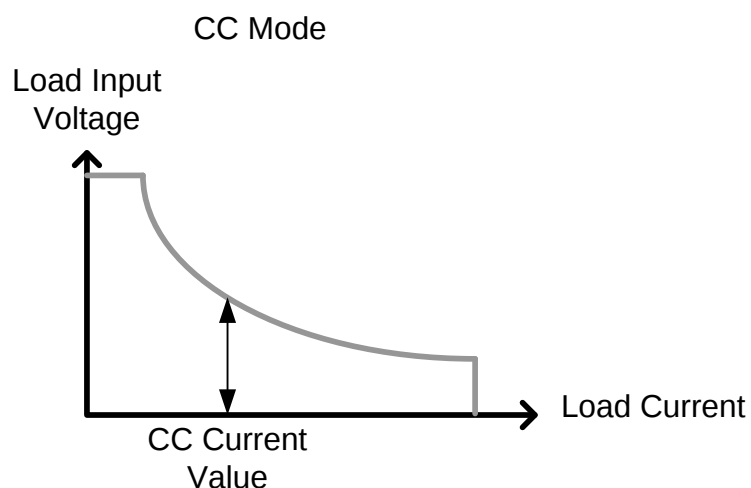
*4 光电耦合器的最大施加电压为 30 V; 最大电流为 8 mA。

操作模式描述

CC 模式

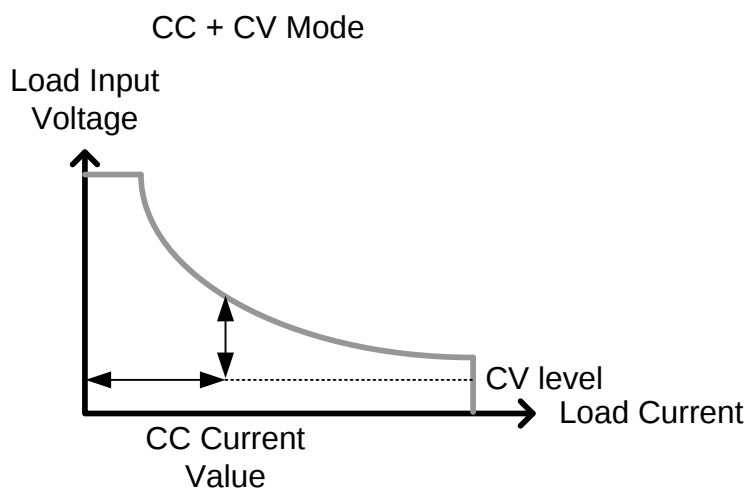
CC 模式

当设为 CC 模式时，它将作为一个定电流负载工作。也就是说无论电压大小，它将吸收指定量的电流，直至达到额定功率。如下图所示。



CC+CV 模式

开启 CC+CV 模式后，当输入电压大于用户设定的 CV 准位时，它作为一个定电流负载工作。在 CV 准位时，它作为一个定电压负载工作。工作在 CC 模式前，该模式有效的创建了一个电压上限。

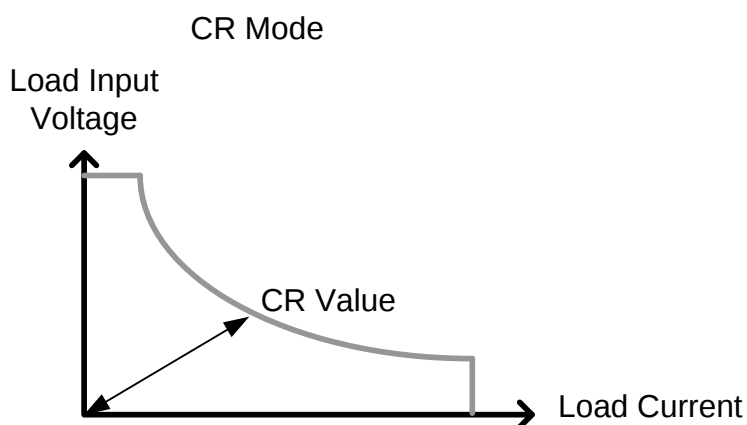


注意：当输入电压小于 CV 准位时，由于高阻无电流流过。

CR 模式

CR 模式

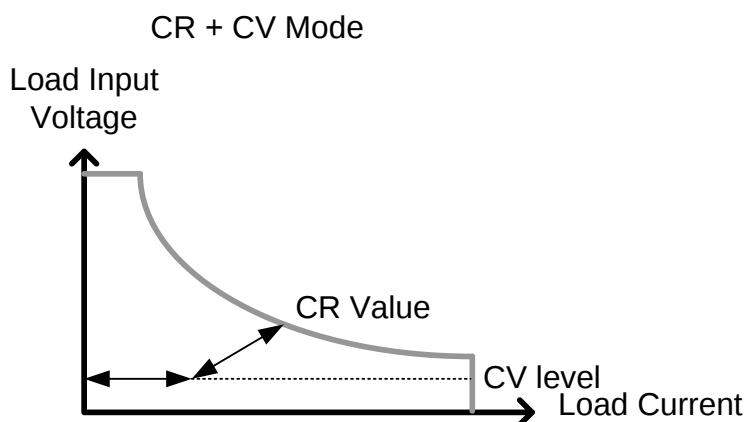
当设成 CR 模式时，它将作为一个定电阻负载工作。也就是说无论输入电压大小，它将被视为一个电阻，直至达到额定功率。当输入电压改变，根据欧姆定律，它会通过改变电流使其保持在一个设定电阻。如下图所示：



CR+CV 模式

开启 CR+CV 模式后，当输入电压大于用户设定的 CV 准位时，它作为一个定电阻负载工作。在 CV 准位时，它作为一个定电压负载工作。工作

在 CR 模式前，该模式有效的创建了一个电压上限。如下图所示：

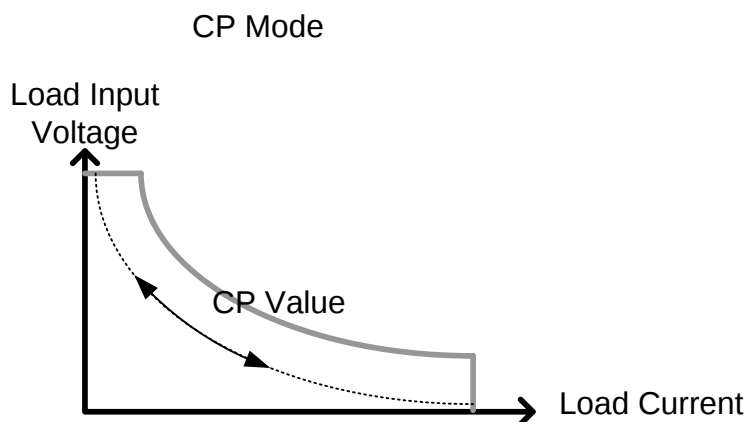


注意：当输入电压小于 CV 准位时，由于高阻将无电流流过。

CP 模式

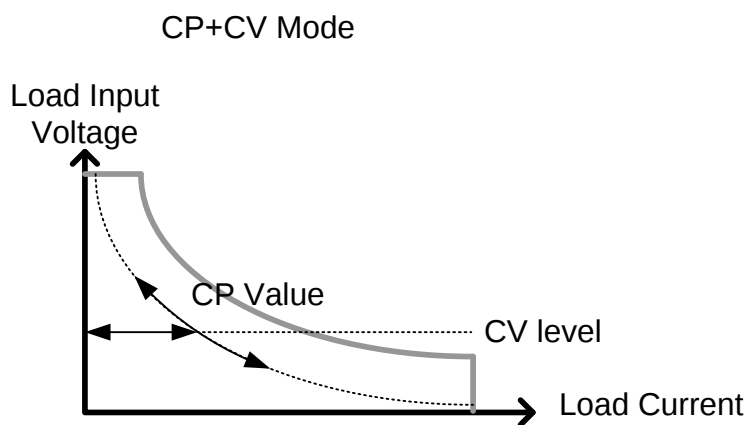
CP 模式

当设为 CP 模式时，它将作为一个定功率负载工作。也就是说无论输入电压大小，它将维持在一个功率准位，直至达到额定功率。当输入电压改变，根据($P=I \times V$)，它会通过改变电流使其保持在一个设定功率。如下图所示：



CP+CV 模式

开启 CP+CV 模式后，当输入电压大于用户设定的 CV 准位时，它作为一个定功率负载工作。在 CV 准位时，它作为一个定电压负载工作。工作在 CP 模式前，该模式有效的创建了一个电压上限。如下图所示：

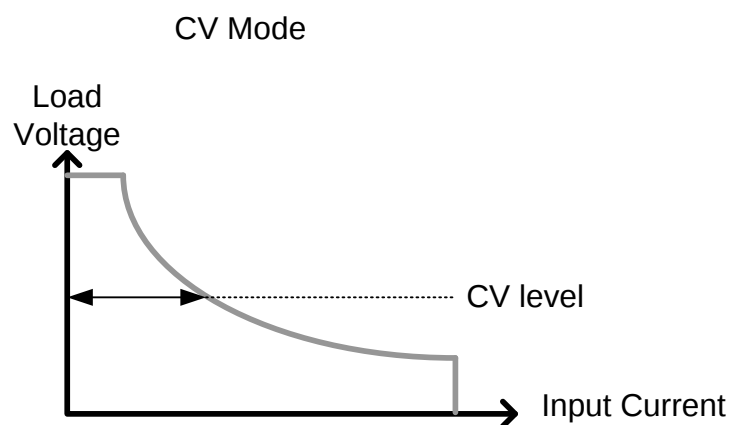


注意：当输入电压小于 CV 准位时，由于高阻将无电流流过。

CV 模式

CV 模式

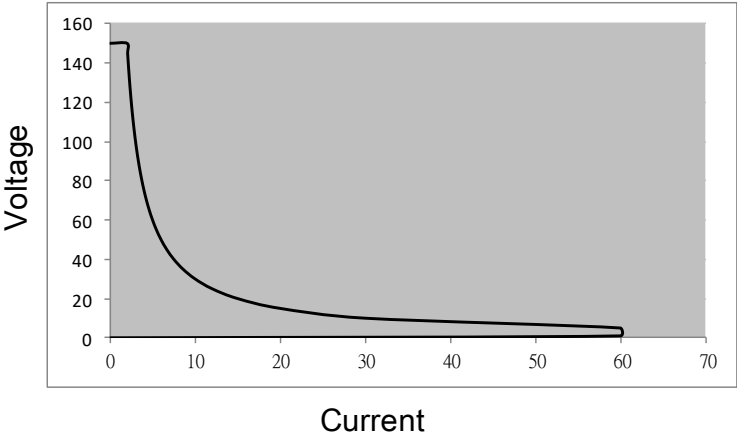
当设为 CV 模式时，它将作为一个定电压负载工作。也就是说无论输入电流大小，它将维持在一个设定电压，直至达到额定功率。当电压小于 CV 准位时，由于高阻将无电流流过。如下图所示：



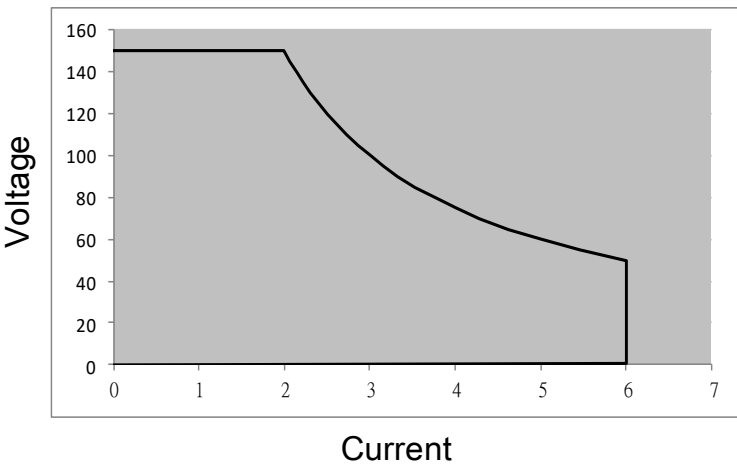
操作区域

PEL-3031AE

High Range Chart

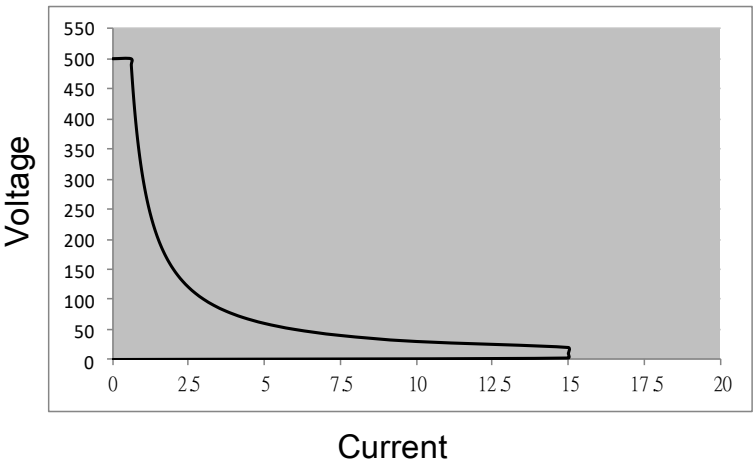


Low Range Chart

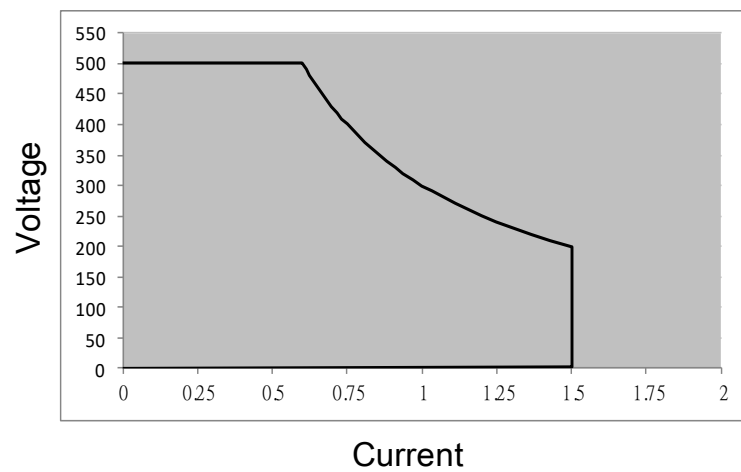


High Range Chart

PEL-3032AE



Low Range Chart



PEL-3000AE 规格

除特殊备注外，此规格适合 PEL-3000AE 开机 30 分钟以上，温度在 20°C ~30°C。

如果使用长电缆操作，必须将远程传感连接至终端。

概述

型号	PEL-3031AE		PEL-3032AE	
功率	300W			
档位	Low	High	Low	High
电压	1-150V	1-150V	2.5-500V	2.5-500V
电流	0-6A	0-60A	0-1.5A	0-15A
最小操作电压(dc)	1V-6A	1V-60A	2.5V-1.5A	2.5V-15A

静态模式

型号	PEL-3031AE		PEL-3032AE	
档位	Low	High	Low	High
定电流模式				
档位	0-6A	0-60A	0-1.5A	0-15A
设置档位	0-6.12A	0-61.2A	0-1.53A	0-15.3A
分辨率	0.2mA	2mA	0.05mA	0.5mA
精度	(T*1) ±	(T*1) ±	(T*1) ±	(T*1) ±
	(0.1% of set	(0.1% of set	(0.1% of set	(0.1% of set
	+ 0.1% of	+ 0.2% of	+ 0.1% of	+ 0.2% of
	F.S) +	F.S) +	F.S) +	F.S) +
	Vin/500kΩ	Vin/500kΩ	Vin/500kΩ	Vin/500kΩ
	(Full scale	(Full scale	(Full scale	(Full scale
	of High	of High	of High	of High
	range)	range)	range)	range)

定电阻模式

档位	60S-0.002S(0.01666 Ω - 500Ω)(300W/15V)	6S-0.0002S(0.16666Ω- 5kΩ)(300W/50V)
	6S-0.0002S(0.16666Ω- 5kΩ)(300W/150V)	0.6S-0.00002S(1.6666Ω- 50kΩ)(300W/500V)
设置档位	60S-0.002S(0.01666 Ω - 500Ω)(300W/15V)	6S-0.0002S(0.16666Ω- 5kΩ)(300W/50V)
	6S-0.0002S(0.16666Ω- 5kΩ)(300W/150V)	0.6S-0.00002S(1.6666Ω- 50kΩ)(300W/500V)
分辨率 (30000 steps)	0.002S(15V) 0.0002S(150V)	0.0002S(50V) 0.00002S(500V)
精度	(T*1) ± (0.3% of set + 0.6S) + 0.002mS	(T*1) ± (0.3% of set + 0.06S) + 0.002mS

定电压模式

档位	1-15V	1-150V	2.5-50V	2.5-500V
设置档位	0-15.3V	0-153V	0-51V	0-510V
分辨率	0.5mV	5mV	1mV	10mV
	(T*1) ± (0.1% of set + 0.1% of F.S)	(T*1) ± (0.1% of set + 0.1% of F.S)	(T*1) ± (0.1% of set + 0.1% of F.S)	(T*1) ± (0.1% of set + 0.1% of F.S)
精度	(Full scale of Low range)	(Full scale of High range)	(Full scale of Low range)	(Full scale of High range)
输入电流变化*2	12mV		40mV	

定功率模式

档位	0W-30W (6A)	0W-300W (60A)	0W-30W (1.5A)	0W-300W (15A)
设置档位	0W-30.6W	0W-306W	0W-30.6W	0W-306W
分辨率	1mW	10mW	1mW	10mW

精度	$(T^{*1}) \pm (0.6 \% \text{ of set} + 1.4 \% \text{ of f.s (Full scale of H range)}) + V_{in}^2/500k\Omega$
----	--

*1: 如果室温超过 30 °C 或低于 20 °C, $T = \pm |t-25^{\circ}\text{C}| \times 100\text{ppm}/^{\circ}\text{C} \times \text{Set}$. 如果室温在 20 ~ 30°C 之间, $T = 0$ (t 为室温)

*2: 额定输入电压为 1V 时, 改变电流自 10%~100% (远程感应时).

动态模式

型号	PEL-3031AE		PEL-3032AE	
档位	Low	High	Low	High
通用				
T1 & T2	0.05ms - 30ms / Res : 1us			
	30ms - 30s / Res : 1ms			
精度	1us / 1ms ± 200ppm			
转换率 (精度 10%)	0.001 - 0.25A/us	0.01 - 2.5A/us	0.25mA - 62.5mA/us	2.5mA - 625mA/us
转换率 分辨率	0.001A/us	0.01A/us	0.25mA/us	2.5mA/us
转换率 设置精度*1	±(10% + 15us)			
定电流模式				
电流	0-6A	0-60A	0-1.5A	0-15A
设置档位	0-6.12A	0-61.2A	0-1.53A	0-15.3A
电流分辨率	0.2mA	2mA	0.05mA	0.5mA
电流精度	±0.8% F.S.			

定电阻模式

电阻	60S-0.002S(0.01666Ω-500Ω)(300W/15V)	6S-0.0002S(0.16666Ω-5kΩ)(300W/50V)
	6S-0.0002S(0.16666Ω-5kΩ)(300W/150V)	0.6S-0.00002S(1.6666Ω-50kΩ)(300W/500V)
设置档位	60S-0.002S(0.01666Ω-500Ω)(300W/15V)	6S-0.0002S(0.16666Ω-5kΩ)(300W/50V)
	6S-0.0002S(0.16666Ω-5kΩ)(300W/150V)	0.6S-0.00002S(1.6666Ω-50kΩ)(300W/500V)
电阻分辨率	30000 Steps	
电阻精度	(T ^{*1}) ± (1% of set + 0.6S) + 0.002mS	(T ^{*1}) ± (1% of set + 0.06S) + 0.002mS

*1: 当电流从额定电流的 2%变化到 100% (L 档 20%~100%), 时间从 10%变化到 90%

测量

型号	PEL-3031AE		PEL-3032AE	
档位	Low	High	Low	High
电压回读				
档位	0-15V	0-150V	0-50V	0-500V
分辨率	0.5mV	5mV	2mV	20mV
精度	(T ^{*1})±(0.1% of rdg + 0.1% of F.S)	(T ^{*1})±(0.1% of rdg + 0.1% of F.S)	(T ^{*1})±(0.1% of rdg + 0.1% of F.S)	(T ^{*1})±(0.1% of rdg + 0.1% of F.S)
	(Full scale of Low range)	(Full scale of High range)	(Full scale of Low range)	(Full scale of High range)
电流回读				
档位	0-6A	0-60A	0-1.5A	0-15A
分辨率	0.2mA	2mA	0.05mA	0.5mA

精度	$(T^{*1}) \pm (0.1\%$	$(T^{*1}) \pm (0.1\%$	$(T^{*1}) \pm (0.1\%$	$(T^{*1}) \pm (0.1\%$
	of rdg +	of rdg +	of rdg +	of rdg +
	0.1% of F.S)	0.2% of F.S)	0.1% of F.S)	0.2% of F.S)
	(Full scale	(Full scale	(Full scale	(Full scale
	of High	of High	of High	of High
	range)	range)	range)	range)

*1: 如果室温超过 30 °C 或低于 20 °C, $T = \pm |t - 25^{\circ}\text{C}| \times 100\text{ppm}/^{\circ}\text{C} \times \text{Set}$.
如果室温在 20 ~ 30°C 范围内, $T = 0$ (t 为室温)

保护

型号	PEL-3031AE	PEL-3032AE
过功率保护 (OPP)		
范围	3-315W	
分辨率	10mW	
精度	±(2%set + 1.5%F.S)	
状态	Load off or limit selectable	
过电流保护 (OCP)		
范围	0.3A-63A	0.075A-15.75A
分辨率	2mA	0.5mA
精度	±(2%set + 0.25%F.S)	
状态	Load off or limit selectable	
过电压保护 (OVP)		
额定电压的 105%时关闭负载		
低压保护 (UVP)		
检测到时关闭负载		
高压范围	0.005V~153V or Off	0.01V~510V or Off
低压范围	0.0005V~15.3V or Off	0.001V~51V or Off
过温保护 (OTP)		

状态	散热器温度达 85 °C 关闭负载
额定过功率保护(ROPP)	
值	330W
精度	额定功率的 $\pm 2\%$
状态	Load OFF
额定过电流保护 (ROCP)	
当输入电流范围大于额定操作电流范围（I 档）的 110%时产生 ROCP 信息	
精度	额定电流的 $\pm 2\%$
状态	Load OFF
反向电压保护(RVP)	
通过二极管进行保护。发生报警时关闭负载。	

通用

型号	PEL-3031AE		PEL-3032AE	
档位	Low	High	Low	High
短路				
电流(CC)	$\approx 6A$	$\approx 60A$	$\approx 1.5A$	$\approx 15A$
电压(CV)	$\approx 0V$	$\approx 0V$	$\approx 0V$	$\approx 0V$
电阻(CR)	$\approx 0.1666\Omega$	$\approx 0.01666\Omega$	$\approx 1.666\Omega$	$\approx 0.1666\Omega$
输入电阻(负载关闭)	$\approx 500k\Omega$ (标准的)			

远程补偿

补偿电压：单线 2V

序列功能

正常序列	
操作模式	CC, CR, CV, or CP
最大步数	1000
执行时间	1 ms – 999 h 59 min 59s
时间分辨率	1 ms (1ms~1min)/100ms (1min~1h)/1s (1h~10 h)/10s (10h~100 h)/1min (100h ~ 999h59min)
快速序列	
操作模式	CC or CR
最大步数	1000
执行时间	25us - 600ms
时间分辨率	1us (25us-60ms) / 10us (60.01ms-600ms)

其他

运行时间延迟	测量时间为负载开启至关闭的时间。On/Off 可选
自动关闭负载计时器	指定时间后自动关闭负载。可设置 1s~999h 59min 59s 或 off

后面板 BNC 接口

TRIG OUT	触发输出: 约 4.5 V, 脉宽: 约 2 μs, 输出阻抗: 约 500 Ω 在序列操作和切换操作之间输出一个脉冲
TRIG IN	当序列暂停时, 当高电平 TTL 信号施加 10 μs 或更长时, 暂停将被释放。 使用 100kΩ 将内部电路拉至 GND。

通讯

GPIB	选配
USB	标配

模拟外部控制

外部电压控制

操作在 CC, CR, CP, 或 CV 模式

0 V~10 V 与额定电流 (CC 模式)、额定电压 (CV 模式) 或额定功率 (CP 模式) 的 0 % ~ 100 % 相对应

0 V ~ 10 V 与最大电阻~最小电阻相对应 (CR 模式)

外部电阻控制

操作在 CC, CR, CP, 或 CV 模式

0 Ω ~ 10 k Ω 与额定电流 (CC 模式)、额定电压 (CV 模式) 或额定功率 (CP 模式) 的 0%~100%相对应

0 Ω ~ 10 k Ω 与最大电阻~最小电阻或最小电阻~最大电阻相对应 (CR 模式)

电流监控输出

10 V f.s (H 档)和 1 V f.s (L 档)

负载开启/关闭控制输入

低 (或高) TTL 电平信号开启负载

档位切换输入

使用 1-bit signal*2 切换档位

报警输入

低 TTL 电平信号输入启动报警

负载开启状态输出

当负载开启时（开路集电极输出）

档位状态输出

1-bit signal^{*3} 输出档位 L, H (开路集电极输出)

报警状态输出

当处于 OVP, OCP, OPP, OTP, UVP, RVP 状态或外部报警输入时（开路集电极输出）

短信号输出

继电器接点输出(30 VDC/1 A)

*1: 仅当前面板设置为 H 档时有效

*2:

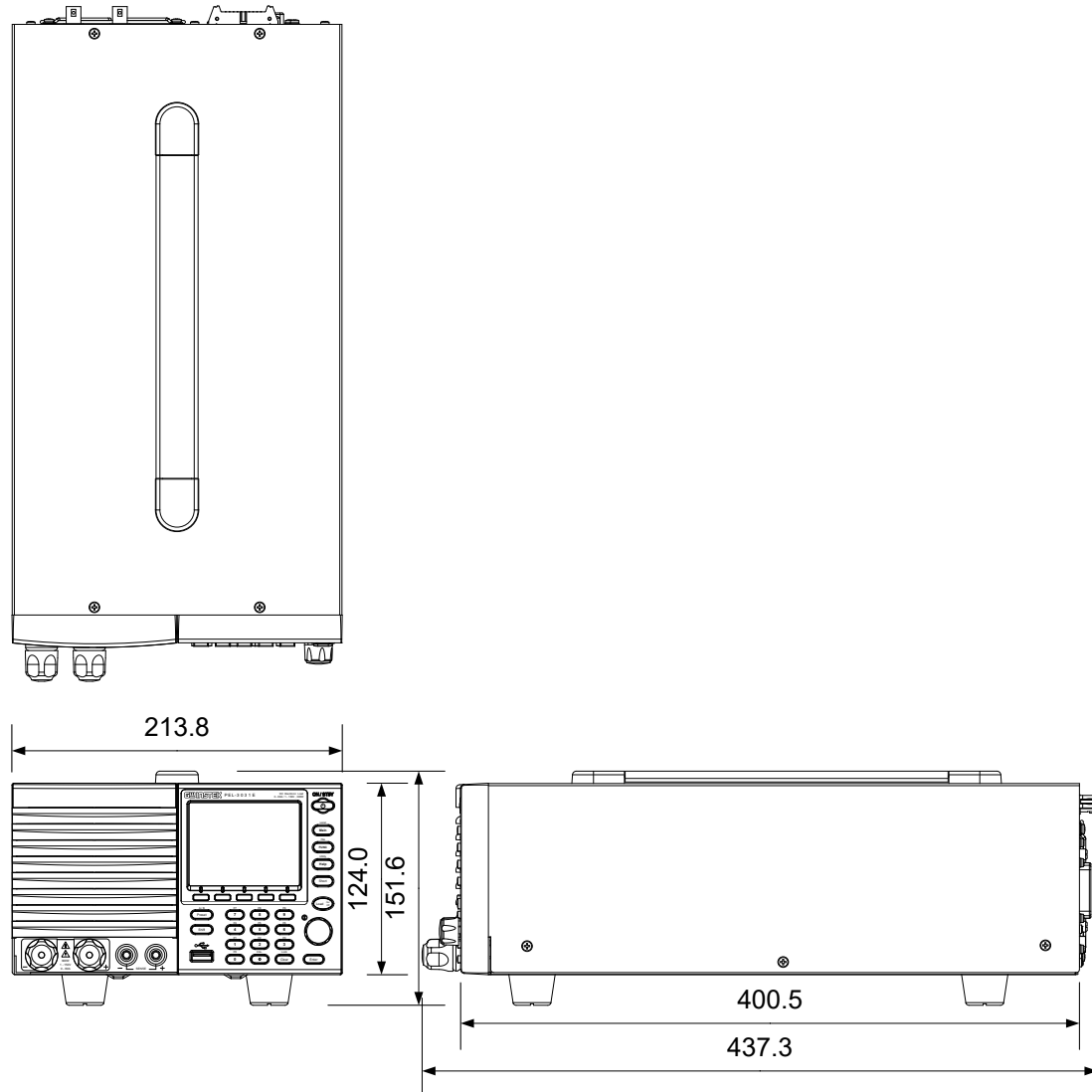
	RANGE CONT 0
H range	1
L range	0

*3:

	RANGE STATUS 0
H range	OFF
L range	ON

*4: 光电耦合器的最大应用电压为 30V，最大电流为 8mA

PEL-3000AE 尺寸



Certificate Of Compliance

We

GOOD WILL INSTRUMENT CO., LTD.

declare that the CE marking mentioned product satisfies all the technical relations application to the product within the scope of council:

Directive: EMC; LVD; WEEE; RoHS

The product is in conformity with the following standards or other normative documents:

© EMC	
EN 61326-1	Electrical equipment for measurement, control and laboratory use -- EMC requirements
Conducted & Radiated Emission EN 55011 / EN 55032	Electrical Fast Transients EN 61000-4-4
Current Harmonics EN 61000-3-2 / EN 61000-3-12	Surge Immunity EN 61000-4-5
Voltage Fluctuations EN 61000-3-3 / EN 61000-3-11	Conducted Susceptibility EN 61000-4-6
Electrostatic Discharge EN 61000-4-2	Power Frequency Magnetic Field EN 61000-4-8
Radiated Immunity EN 61000-4-3	Voltage Dip/ Interruption EN 61000-4-11 / EN 61000-4-34
© Safety	
EN 61010-1 :	Safety requirements for electrical equipment for measurement, control, and laboratory use - Part 1: General requirements

GOODWILL INSTRUMENT CO., LTD.

No. 7-1, Jhongsing Road, Tucheng District, New Taipei City 236, Taiwan

Tel: [+886-2-2268-0389](tel:+886-2-2268-0389)

Fax: [+886-2-2268-0639](tel:+886-2-2268-0639)

Web: <http://www.gwinstek.com>

Email: marketing@goodwill.com.tw

GOODWILL INSTRUMENT (SUZHOU) CO., LTD.

No. 521, Zhujiang Road, Snd, Suzhou Jiangsu 215011, China

Tel: [+86-512-6661-7177](tel:+86-512-6661-7177)

Fax: [+86-512-6661-7277](tel:+86-512-6661-7277)

Web: <http://www.instek.com.cn>

Email: marketing@instek.com.cn

GOODWILL INSTRUMENT EURO B.V.

De Run 5427A, 5504DG Veldhoven, The Netherlands

Tel: [+31-\(0\)40-2557790](tel:+31-(0)40-2557790)

Fax: [+31-\(0\)40-2541194](tel:+31-(0)40-2541194)

Email: sales@gw-instek.eu

索引

Accessories	10	Alarm.....	209
Advanced configuration		Alarm status	210
Auto Load	64	Current monitor	211
Control settings	81	Current range.....	207
Count time.....	62	Current status	208
Cut off time	63	Load status	207
Display	80	Overview	196
Dyna. Time.....	56	Resistance control	200
Go-NoGo	83	Short control.....	210
Language	81	Trigger input.....	212
Load Off (Mode)	65	Trigger signal output	212
Load Off (Range)	65	Turning the load on.....	205
OCP.....	73	Voltage control	197
OPP.....	74	External control.....	195
OVP.....	77	FAQ.....	241
Protection settings	73	Fast Sequence	
Short enable/disable.....	66	Configuration	106, 153
Short(safety).....	66	Data edit.....	154
Soft start	59	Overview	102, 149
Step resolution.....	70	Run.....	108, 155
System settings	79	File Utility.....	121
Trigger in delay.....	68	Firmware update.....	28
Trigger in status	68	First time use instructions	21
Trigger out status.....	68	Front panel diagram	13
Trigger out width	69	Function	
UVP.....	76	Count Time.....	130
Von delay	62	Load	128
Von latch.....	61	Ring Time	129
Analog connector		Select.....	126
pin assignment	196	GPIB installation	244
Conventions	30	Help	36
CV Response rate.....	57	Input terminals	
Default settings	245	Front.....	26
operation.....	123	Knob configuration	
User.....	124	Cursor	70
Display diagram.....	20	Step.....	71
Disposal symbol.....	4	Load default settings.....	22
Dynamic mode frequency	56	Load wiring.....	24
External control			

Connection.....	25	Package contents.....	12
Main features	9	Power supply	
Mainframe operation		Safety instruction.....	6
OCP test automation.....	157, 164, 171, 192	Preset	123
Marketing		Presets	
Contact.....	241	Save/Recall.....	122
Memory Recall		Program	
safety setting.....	120	Chain	91, 136, 148
Monitor signal output	212	Configuration	130
Normal Sequence		Overview	86
Configuration.....	98, 143	Run.....	92, 137
Data edit.....	99, 145	Rear panel diagram.....	17
Overview.....	94, 139	Remote control.....	214
Run	100, 147	GPIB configuration.....	215
OCP alarm.....	73	USB configuration	215
OCP test automation.....	157, 164, 171, 192	Remote control function check	
Operating area		GPIB.....	228
PEL-3031E.....	256	Remote sense.....	27
Operating mode		Replace the dust filter.....	243
CC	251	Restore default settings	123
CC+CV	251	Safety short.....	66
CP	253	Save/Recall	110
CP+CV	254	Presets	122
CR	252	Recall from memory.....	117
CR+CV	252	Recall Safety	120
CV	255	Save to USB	114
Operation	40	Sequence.....	94, 139
CC mode	40	Service operation	
CP mode	46	Contact.....	241
CR units.....	44	Short enable/disable.....	66
CV mode	44	Specifications	
CV Response rate	57	Dimensions	268
Dynamic mode units	55	Frequency	258
panel lock.....	51, 67	Trigger	68
Short key	50	UnReg alarm	78
Short key configuration	51	UVP alarm.....	76
Slew rate	56	Wire gauge	22
OPP alarm	74	Theory	23
OVP alarm.....	77		